MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Operating Instructions

LEVEL TRANSMITTER 8138

4 ... 20 mA/HART

bürkert
FLUID CONTROL SYSTEMS

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Contents

1 About this document

1.1 Function. 4
1.2 Target group 4
1.3 Symbolism used. 4

2 For your safety

2.1 Authorised personnel 5
2.2 Appropriate use 5
2.3 Warning about misuse 5
2.4 General safety instructions 5
2.5 Safety approval markings and safety tips 6
2.6 CE conformity 6
2.7 Compatibility according to NAMUR NE 53 6
2.8 SIL conformity 7
2.9 FCC/IC conformity (only for USA/Canada) 7
2.10 Safety instructions for Ex areas 7

3 Product description

3.1 Configuration 8
3.2 Principle of operation 9
3.3 Operation. 9
3.4 Packaging, transport and storage 9

4 Mounting

4.1 General instructions 11
4.2 Mounting instructions 12

5 Connecting to power supply

5.1 Preparing the connection 19
5.2 Connection procedure. 20
5.3 Wiring plan, single chamber housing 21
5.4 Switch on phase. 22

6 Set up with the indicating and adjustment module

6.1 Short description 23
6.2 Insert indicating and adjustment module. 23
6.3 Adjustment system 25
6.4 Setup procedure. 26
6.5 Menu schematic 33
6.6 Saving the parameter adjustment data 35

7 Setup with PACTware and other adjustment programs

7.1 Connecting the PC 36
7.2 Parameter adjustment with PACTware 36
7.3 Parameter adjustment with AMS™ and PDM 37
7.4 Saving the parameter adjustment data 37

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

8 Maintenance and fault rectification

8.1 Maintenance 38
8.2 Remove interferences 38

9 Dismounting

9.1 Dismounting steps 40
9.2 Disposal 40

10 Supplement

10.1 Technical data 41
10.2 Dimensions 47

Supplementary documentation

Information:
Supplementary documents appropriate to the ordered version come with the delivery. You can find them listed in chapter "*Product description*".

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

1 About this document

1.1 Function

This operating instructions manual provides all the information you need for mounting, connection and setup as well as important instructions for maintenance and fault rectification. Please read this information before putting the instrument into operation and keep this manual accessible in the immediate vicinity of the device.

1.2 Target group

This operating instructions manual is directed to trained qualified personnel. The contents of this manual should be made available to these personnel and put into practice by them.

1.3 Symbolism used

Information, tip, note
This symbol indicates helpful additional information.

Caution: If this warning is ignored, faults or malfunctions can result.
Warning: If this warning is ignored, injury to persons and/or serious damage to the instrument can result.
Danger: If this warning is ignored, serious injury to persons and/or destruction of the instrument can result.

Ex applications
This symbol indicates special instructions for Ex applications.

- **List**
The dot set in front indicates a list with no implied sequence.

→ **Action**
This arrow indicates a single action.

1 **Sequence**
Numbers set in front indicate successive steps in a procedure.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

2 For your safety

2.1 Authorised personnel

All operations described in this operating instructions manual must be carried out only by trained specialist personnel authorised by the plant operator.

During work on and with the device the required personal protective equipment must always be worn.

2.2 Appropriate use

LEVEL TRANSMITTER 8138 is a sensor for continuous level measurement.

You can find detailed information on the application range in chapter "*Product description*".

Operational reliability is ensured only if the instrument is properly used according to the specifications in the operating instructions manual as well as possible supplementary instructions.

For safety and warranty reasons, any invasive work on the device beyond that described in the operating instructions manual may be carried out only by personnel authorised by the manufacturer. Arbitrary conversions or modifications are explicitly forbidden.

2.3 Warning about misuse

Inappropriate or incorrect use of the instrument can give rise to application-specific hazards, e.g. vessel overfill or damage to system components through incorrect mounting or adjustment.

2.4 General safety instructions

This is a high-tech instrument requiring the strict observance of standard regulations and guidelines. The user must take note of the safety instructions in this operating instructions manual, the country-specific installation standards as well as all prevailing safety regulations and accident prevention rules.

Depending on the model, the emitting frequencies of all radar sensors are either in the C or K band range. The low transmitting power lies far below the internationally permitted limit values. When the instrument is used correctly, it presents no danger to human health. It may be operated without restriction outside of closed metallic vessels.

The instrument must only be operated in a technically flawless and reliable condition. The operator is responsible for trouble-free operation of the instrument.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

During the entire duration of use, the user is obliged to determine the compliance of the required occupational safety measures with the current valid rules and regulations and also take note of new regulations.

2.5 Safety approval markings and safety tips

The safety approval markings and safety tips on the device must be observed.

2.6 CE conformity

The protection goals of the EMC Directive 2004/108/EC (EMC), the R & TTE directive 1999/5/EC and the Low Voltage Directive 2006/95/EC (LVD) are fulfilled.[1)]

Conformity has been judged according to the following standards:

EMC: EN 61326-1: 2006
(electrical instruments for control technology and laboratory use - EMC requirements)

- Emission: Class B
- Susceptibility: Industrial areas

R & TTE
I-ETS 300-440 Expert opinion No. 0043052-02/SEE, Notified Body No. 0499

LVD: EN 61010-1: 2001
(safety regulations for electrical measurement, control and laboratory instruments - part 1: General requirements)

2.7 Compatibility according to NAMUR NE 53

With regard to compatibility, the NAMUR recommendation NE 53 is fulfilled. This applies also to the corresponding indicating and adjustment components.

The parameter adjustment of the basic sensor functions is independent of the software version. The range of available functions depends on the respective software version of the individual components.

The software version of LEVEL TRANSMITTER 8138 can be determined as follows:

- on the type label of the electronics
- via the indicating and adjustment module

[1)] R & TTE-Richtlinie 1999/5/EC: Not with version with increased sensitivity.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

2.8 SIL conformity

LEVEL TRANSMITTER 8138 fulfills the requirements for functional safety according to IEC 61508/IEC 61511. You can find further information in the Safety Manual "*LEVEL TRANSMITTER 813X - 4 … 20 mA/HART*".

2.9 FCC/IC conformity (only for USA/Canada)

LEVEL TRANSMITTER 8138 with all antenna versions is FCC/IC approved.

Modifications not expressly approved by Bürkert will lead to expiry of the operating licence according to FCC/IC.

LEVEL TRANSMITTER 8138 is in conformity with part 15 of the FCC directives and fulfills the RSS-210 regulations. Note the corresponding regulations for operation:

- The instrument must not cause any interfering emissions
- The device must be insensitive to immissions, including those that may cause undesired operating conditions.

The instrument is designed for operation with an antenna according to chapter "*Dimensions*" of this operating instructions manual, with a max. amplification of 33 dB. The instrument must not be operated with antennas not listed therein or those having an amplification of more than 33 dB. The required antenna impedance is 50 Ω.

2.10 Safety instructions for Ex areas

Please note the Ex-specific safety information for installation and operation in Ex areas. These safety instructions are part of the operating instructions manual and come with the Ex-approved instruments.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released I freigegeben) printed: 28.04.2009

3 Product description

3.1 Configuration

Scope of delivery

The scope of delivery encompasses:

- LEVEL TRANSMITTER 8138 radar sensor
- Documentation
  - this operating instructions manual
  - Safety Manual "*Functional safety according to IEC 61508 (SIL)*"
  - Operating instructions manual "*Indicating and adjustment module*" (optional)
  - Ex-specific "*Safety instructions*" (with Ex-versions)
  - if necessary, further certificates

Components

LEVEL TRANSMITTER 8138 consists of the following components:

- Process fitting with flange
- Housing with electronics
- Housing cover, optionally available with indicating and adjustment module

The components are available in different versions.

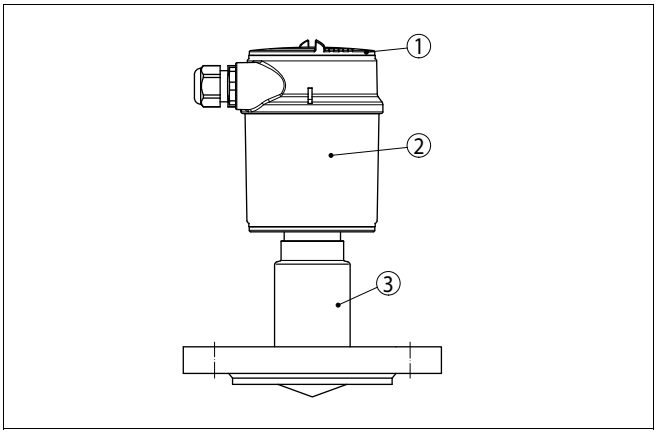


Fig. 1: LEVEL TRANSMITTER 8138 - flange version with plastic housing
1 Housing cover with integrated indicating and adjustment module (optional)
2 Housing with electronics
3 Process fitting with encapsulated antenna system

Type label

The type label contains the most important data for identification and use of the instrument:

- Article number
- Serial number
- Technical data
- Article numbers documentation

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

3.2 Principle of operation

Application area

LEVEL TRANSMITTER 8138 is a radar sensor in K-band technology (emitting frequency approx. 26 GHz) for continuous level measurement. It is particularly suitable for small vessels that contain aggressive liquids under easy process conditions.

Functional principle

The antenna of the radar sensor emits short radar pulses with a duration of approx. 1 ns. These pulses are reflected by the product and received by the antenna as echoes. The running time of the radar pulses from emission to reception is proportional to the distance and hence to the level. The determined level is converted into an appropriate output signal and outputted as measured value.

Power supply

Two-wire electronics 4 … 20 mA/HART for power supply and measured value transmission over the same cable.

The supply voltage range can differ depending on the instrument version.

The data for power supply are specified in chapter "*Technical data*".

The backlight of the indicating and adjustment module is powered by the sensor. Prerequisite is a certain level of supply voltage.

The data for power supply are specified in chapter "*Technical data*".

3.3 Operation

LEVEL TRANSMITTER 8138 can be adjusted with different adjustment media:

- with indicating and adjustment module
- with the suitable Bürkert DTM in conjunction with an adjustment software according to the FDT/DTM standard, e.g. PACTware and PC
- with manufacturer-specific adjustment programs AMS™ or PDM
- With a HART handheld

The entered parameters are generally saved in LEVEL TRANSMITTER 8138, optionally also in the indicating/adjustment module.

3.4 Packaging, transport and storage

Packaging

Your instrument was protected by packaging during transport. Its capacity to handle normal loads during transport is assured by a test according to DIN EN 24180.

The packaging of standard instruments consists of environment-friendly, recyclable cardboard. For special versions, PE foam or PE foil is also used. Dispose of the packaging material via specialised recycling companies.

MAN 1000102668 ML Version: D Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Transport

Transport must be carried out under consideration of the notes on the transport packaging. Nonobservance of these instructions can cause damage to the device.

Transport inspection

The delivery must be checked for completeness and possible transit damage immediately at receipt. Ascertained transit damage or concealed defects must be appropriately dealt with.

Storage

Up to the time of installation, the packages must be left closed and stored according to the orientation and storage markings on the outside.

Unless otherwise indicated, the packages must be stored only under the following conditions:

- Not in the open
- Dry and dust free
- Not exposed to corrosive media
- Protected against solar radiation
- Avoiding mechanical shock and vibration

Storage and transport temperature

- Storage and transport temperature see chapter "*Supplement - Technical data - Ambient conditions*"
- Relative humidity 20 … 85 %

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 28.04.2009

4 Mounting

4.1 General instructions

Mounting position

Select an installation position you can easily reach for mounting and connecting as well as later retrofitting of an indicating and adjustment module. The housing can be rotated by 330° without the use of any tools. You can also install the indicating and adjustment module in four different positions (each displaced by 90°).

Moisture

Use the recommended cables (see chapter "*Connecting to power supply*") and tighten the cable gland.

You can give your instrument additional protection against moisture penetration by leading the connection cable downward in front of the cable entry. Rain and condensation water can thus drain off. This applies mainly to outdoor mounting as well as installation in areas where high humidity is expected (e.g. through cleaning processes) or on cooled or heated vessels.

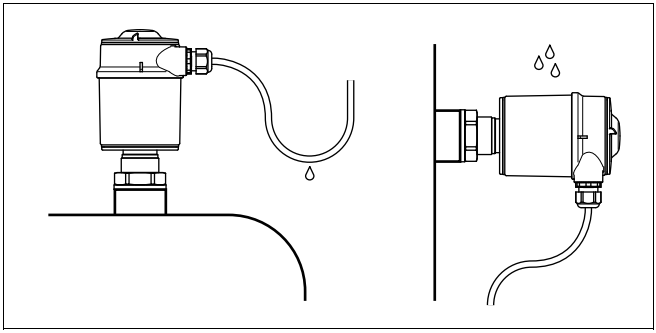


Fig. 2: Measures against moisture penetration

Measuring range

The reference plane for the measuring range of the sensors is the lower edge of the flange.

Information:
If the medium reaches the antenna, buildup can form on it and cause faulty measurements later on.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

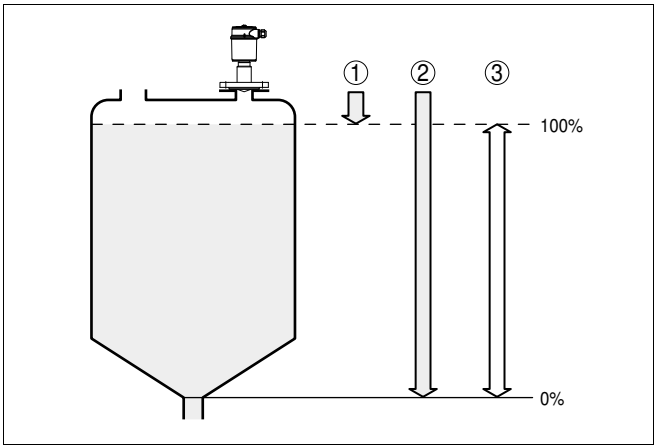


Fig. 3: Measuring range (operating range) and max. measuring distance
1 full
2 empty (max. measuring distance)
3 Measuring range

Suitability for process conditions

Make sure that all parts of the instrument in contact with the measured product, especially the sensor element, process seal and process fitting, are suitable for the existing process conditions such as process pressure, process temperature as well as the chemical properties of the medium.

You can find the specifications in chapter "*Technical data*" in the or on the type label.

4.2 Mounting instructions

Mounting position

When mounting the sensor, keep a distance of at least 200 mm (7.874 in) to the vessel wall. If the sensor is installed in the center of dished or round vessel tops, multiple echoes can arise. These can, however, be suppressed by an appropriate adjustment (see chapter "*Setup*").

If you cannot keep this distance you should carry out a false echo storage before setup. This applies mainly if buildup on the vessel wall is expected. In this case, we recommend repeating a false echo storage later with existing buildup.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

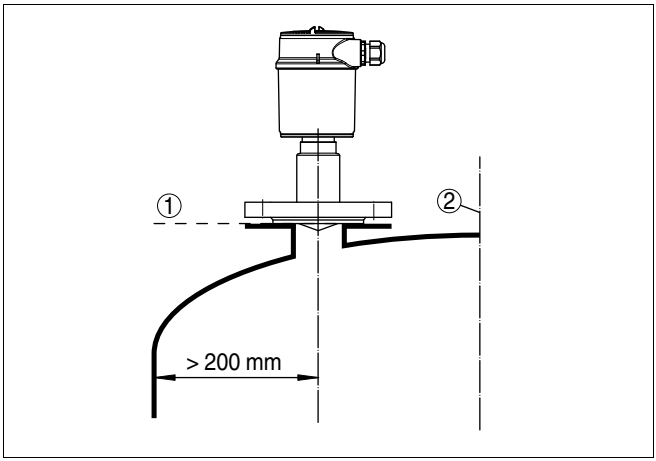


Fig. 4: Mounting on round vessel tops
1 Reference plane
2 Vessel center or symmetry axis

In vessels with conical bottom it can be advantageous to mount the sensor in the center of the vessel, as measurement is then possible down to the lowest point of the vessel bottom.

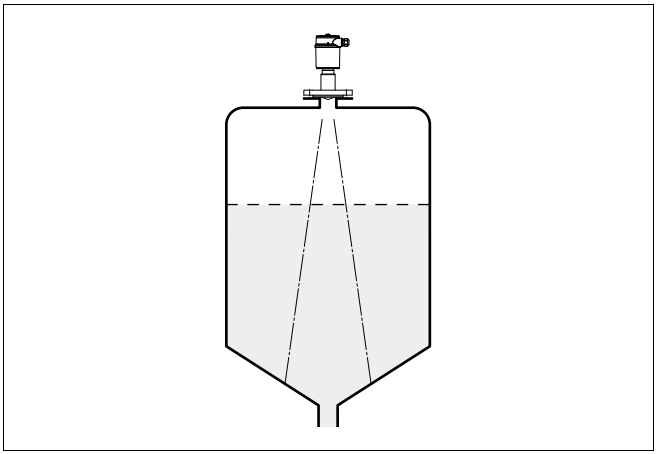


Fig. 5: Vessel with conical bottom

Mounting of instruments with PTFE plated flanges

The flange screws of LEVEL TRANSMITTER 8138 must be always screwed with the torque stated in the technical data so that the PTFE washer of the encapsulated antenna system seals.

32066-EN-081121

MAN 1000012668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

You balance the material-dependent bias voltage loss with PTFE as follows:

1 Number of flange screws according to the number of flange holes
2 Also use disc springs to fasten the flange screws
3 Tighten the screws steadily with the torque specified in the technical data

Inflowing medium

Do not mount the instruments in or above the filling stream. Make sure that you detect the product surface, not the inflowing product.

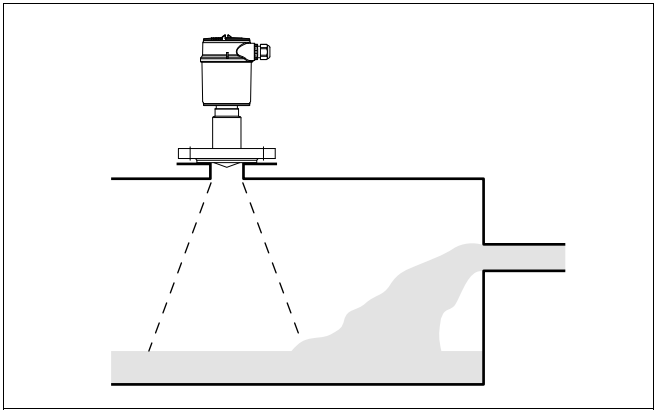


Fig. 6: Inflowing liquid

Socket

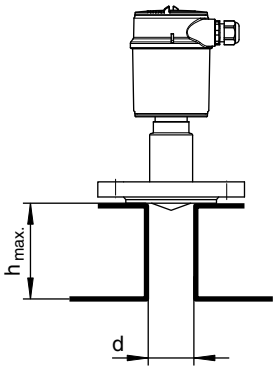
Flush mounting

The best way to mount the sensor, also with respect to cleanability, is flush on a block flange (flange without socket piece) or with hygienic fittings, e.g. Neumo Biocontrol.

Mounting on socket

If the reflective properties of the medium are good, you can mount LEVEL TRANSMITTER 8138 on a socket piece. You will find recommended values for socket heights in the following illustration. The socket end should be smooth and burr-free, if possible also rounded. Then carry out a false echo storage.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009



d	h max.
50 mm/2"	100 mm
80 mm/3"	150 mm
100 mm/4"	250 mm
150 mm/6"	400 mm

Fig. 7: Deviating socket dimensions

Information:
The flange screws of LEVEL TRANSMITTER 8138 must always be tightened with a torque of approx. 60 Nm (44 lbf ft) so that the PTFE washer of the encapsulated antenna system seals reliably.

Sensor orientation

Align the sensor in liquids as vertical as possible to the product surface to achieve optimum measurement.

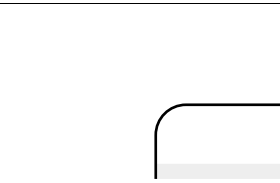


Fig. 8: Alignment in liquids

Vessel installations

The mounting location of the radar sensor should be a place where no other equipment or fixtures cross the path of the microwave signals.

Vessel installations such as, for example, ladders, limit switches, heating spirals, struts, etc. can cause false echoes that get superimposed on the useful echo. Make sure when planning your measuring site that the radar sensor has a "clear view" to the measured product.

In case of existing vessel installations, a false echo storage should be carried out during setup.

If large vessel installations such as struts or supports cause false echoes, these can be attenuated through supplementary measures. Small, inclined sheet metal baffles above the installations scatter the radar signals and prevent direct interfering reflections.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

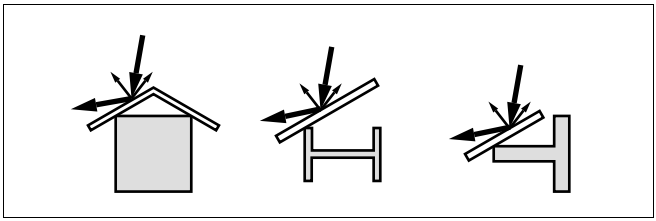


Fig. 9: Cover smooth profiles with deflectors

Agitators

If there are agitators in the vessel, a false echo storage should be carried out with the agitators in motion. This ensures that the interfering reflections from the agitators are saved with the blades in different positions.

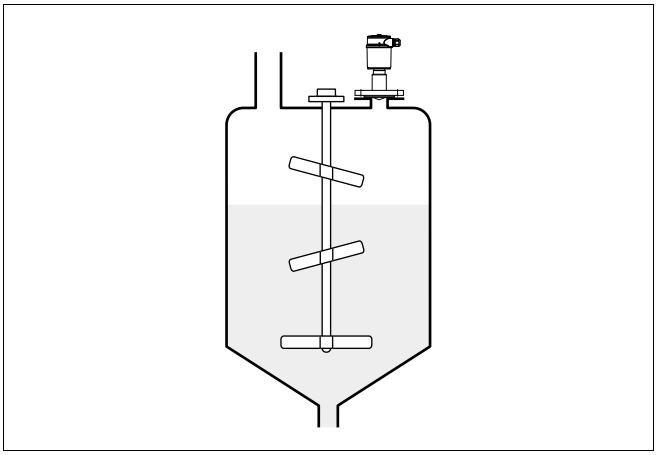


Fig. 10: Agitators

Foam generation

Through the action of filling, stirring and other processes in the vessel, dense foams which considerably damp the emitted signals may form on the product surface.

If foams are causing measurement errors, the biggest possible radar antenna should be used.

LEVEL TRANSMITTER 8185-8186 with guided microwaves are not influenced by foam generation and are particularly suitable for such applications.

Measurement in the standpipe (surge or by-pass tube)

By using a standpipe, the influence of vessel installations and turbulence can be excluded. Under these prerequisites, the measurement of products with low dielectric values (from DK value 1.6) is possible.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Surge or bypass tubes must extend all the way down to the requested min. level, as measurement is only possible within the tube.

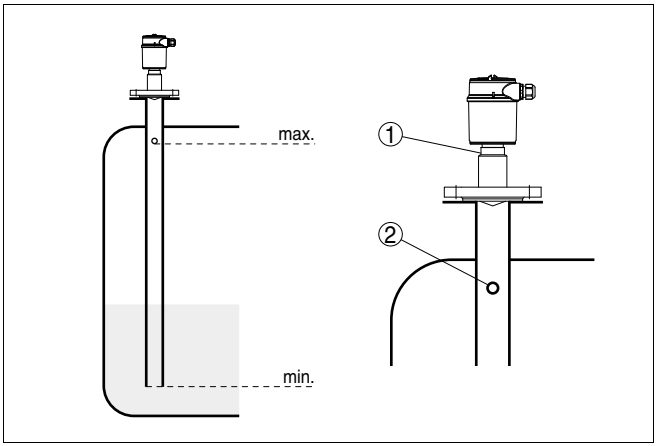


Fig. 11: Pipe antenna systems in a tank
1 Marking of the polarisation direction
2 Vent hole, max. diameter 5 mm (0.2 in)

If possible, the antenna diameter of the sensor should correspond to the inner diameter of the tube. With LEVEL TRANSMITTER 8138 this is approx. 50 mm (1.969 in). The sensor can be used with tube diameters between 50 … 80 mm (1.969 … 3.15 in).

Make sure you provide the necessary upper vent hole in the surge pipe, which must be displaced by 90° to the polarisation marking on the sensor (see illustration: "*Pipe antenna system in a tank*").

As an alternative to the surge pipe in the vessel, a pipe system can be mounted outside of the vessel as a bypass tube. For setup, select the function "*Bypass tube*".

Align the sensor in such a way that the polarisation marking on the process fitting is displaced by 90° to the tube holes or the tube connection openings (see illustration: "*LEVEL TRANSMITTER 8138 in a bypass tube*").

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

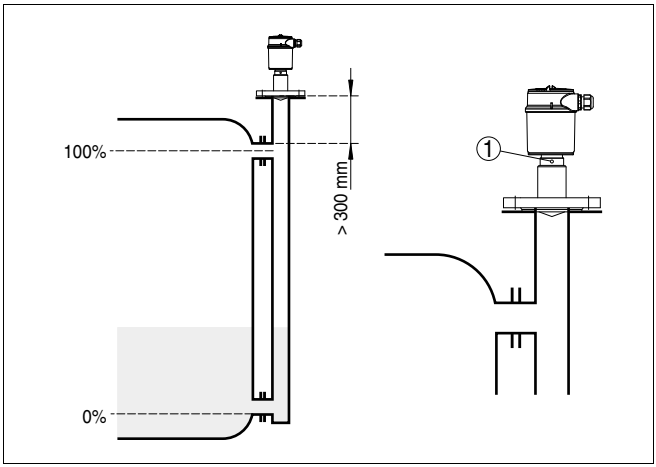


Fig. 12: LEVEL TRANSMITTER 8138 in a bypass tube
1 Marking of the polarisation direction

When the sensor is mounted on a bypass tube, the distance from LEVEL TRANSMITTER 8138 to the upper tube connection should be approx. 300 mm (11.81 in) or more. In case of extremely rough tube inner walls, you should use an inserted tube (tube in tube) or a radar sensor with tube antenna.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 28.04.2009

5 Connecting to power supply

5.1 Preparing the connection

Note safety instructions

Always keep in mind the following safety instructions:

- Connect only in the complete absence of line voltage
- If overvoltage surges are expected, overvoltage arresters should be installed

Take note of safety instructions for Ex applications

In hazardous areas you should take note of the appropriate regulations, conformity and type approval certificates of the sensors and power supply units.

Select power supply

Power supply and current signal are carried on the same two-wire cable. The voltage supply range can differ depending on the instrument version.

The data for power supply are specified in chapter "*Technical data*".

Provide a reliable separation between the supply circuit and the mains circuits according to DIN VDE 0106 part 101.

Bear in mind the following factors regarding supply voltage:

- Output voltage of the power supply unit can be lower under nominal load (with a sensor current of 20.5 mA or 22 mA in case of fault message)
- Influence of additional instruments in the circuit (see load values in chapter "*Technical data*")

Selecting connection cable

The instrument is connected with standard two-wire cable without screen. If electromagnetic interference is expected which is above the test values of EN 61326 for industrial areas, screened cable should be used.

Use cable with round cross-section. A cable outer diameter of 5 … 9 mm (0.2 … 0.35 in) ensures the seal effect of the cable gland. If you are using cable with a different diameter or cross-section, exchange the seal or use a suitable cable gland.

Cable screening and grounding

If screened cable is necessary, connect the cable screen on both ends to ground potential. In the sensor, the screen must be connected directly to the internal ground terminal. The ground terminal on the outside of the housing must be connected to the potential equalisation (low impedance).

If potential equalisation currents are expected, the connection on the processing side must be made via a ceramic capacitor (e. g. 1 nF, 1500 V). The low frequency potential equalisation currents are thus suppressed, but the protective effect against high frequency interference signals remains.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2008

Select connection cable for Ex applications

Take note of the corresponding installation regulations for Ex applications. In particular, make sure that no potential equalisation currents flow over the cable screen. In case of grounding on both sides this can be achieved by the use of a capacitor or a separate potential equalisation.

5.2 Connection procedure

Proceed as follows:

1 Unscrew the housing cover
2 If an indicating and adjustment module is installed, remove it by turning it slightly to the left.
3 Loosen compression nut of the cable entry
4 Remove approx. 10 cm (4 in) of the cable mantle, strip approx. 1 cm (0.4 in) insulation from the ends of the individual wires
5 Insert the cable through the cable gland into the sensor
6 Lift the opening levers of the terminals with a screwdriver (see following illustration)
7 Insert the wire ends into the open terminals according to the wiring plan
8 Press down the opening levers of the terminals, you will hear the terminal spring closing
9 Check the hold of the wires in the terminals by lightly pulling on them
10 Connect the screen to the internal ground terminal, connect the outer ground terminal with potential equalisation
11 Tighten the compression nut of the cable entry. The seal ring must completely encircle the cable
12 Screw the housing cover on

The electrical connection is finished.

Fig. 13: Connection steps 6 and 7

5.3 Wiring plan, single chamber housing

The following illustrations apply to the non-Ex as well as to the Ex-ia version.

Electronics and connection compartment

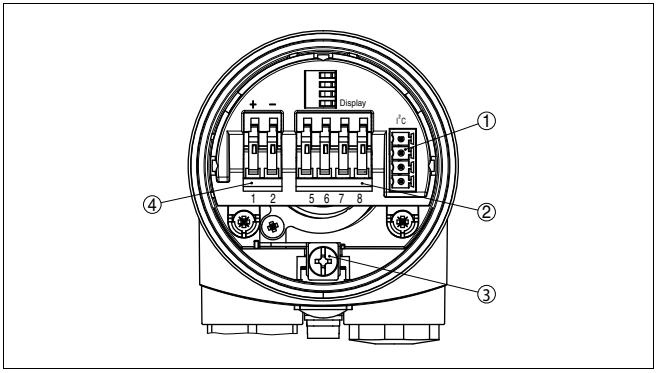


Fig. 14: Electronics and connection compartment, single chamber housing
1 Service interface
2 Spring-loaded terminals for connection of an external indication
3 Ground terminal for connection of the cable screen
4 Spring-loaded terminals for voltage supply

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Wiring plan

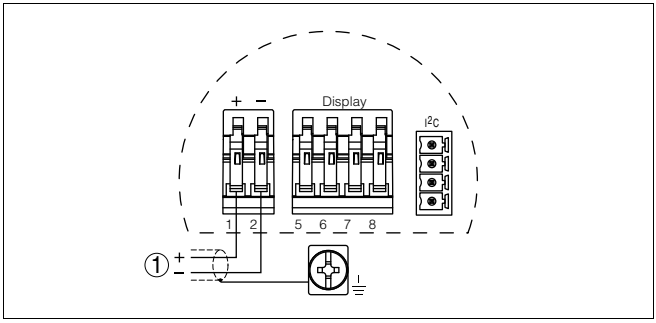


Fig. 15: Wiring plan, single chamber housing
1 Voltage supply/Signal output

5.4 Switch on phase

Switch on phase

After connecting LEVEL TRANSMITTER 8138 to power supply or after a voltage recurrence, the instrument carries out a self-check for approx. 30 seconds:

- Internal check of the electronics
- Indication of the instrument type, the firmware as well as the sensor TAGs (sensor designation)
- Output signal jumps briefly (approx. 10 seconds) to the set fault current

Then the corresponding current is outputted to the cable (the value corresponds to the actual level as well as the settings already carried out, e.g. factory setting).

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

6 Set up with the indicating and adjustment module

6.1 Short description

Function/Configuration

The indicating and adjustment module is used for measured value indication, adjustment and diagnoses. It can be used in all sensors of the LEVEL TRANSMITTER family.

From a hardware version …- 01 or higher of the indicating and adjustment module, i.e. the corresponding sensor electronics, an integrated backlight can be switched on via the adjustment menu. The hardware version is stated on the type label of the indicating and adjustment module or the sensor electronics.

Note:
You can find detailed information on adjustment in the operating instructions manual "*Indicating and adjustment module*".

6.2 Insert indicating and adjustment module

Mount/Dismount indicating and adjustment module

The indicating and adjustment module can be inserted into the sensor and removed again at any time. It is not necessary to interrupt the power supply.

For mounting, proceed as follows:

1 Unscrew the housing cover
2 Place the indicating and adjustment module in the desired position on the electronics (you can choose any one of four different positions - each displaced by 90°)
3 Press the indicating and adjustment module onto the electronics and turn it to the right until it snaps in.
4 Screw housing cover with inspection window tightly back on

Removal is carried out in reverse order.

The indicating and adjustment module is powered by the sensor, an additional connection is not necessary.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

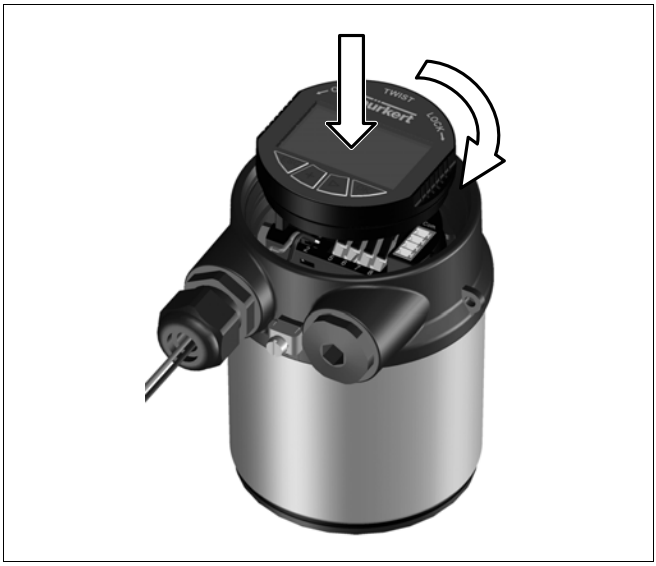


Fig. 16: Mounting the indicating and adjustment module

Note:
If you intend to retrofit the instrument with an indicating and adjustment module for continuous measured value indication, a higher cover with an inspection glass is required.

32066-EN-081121

6.3 Adjustment system

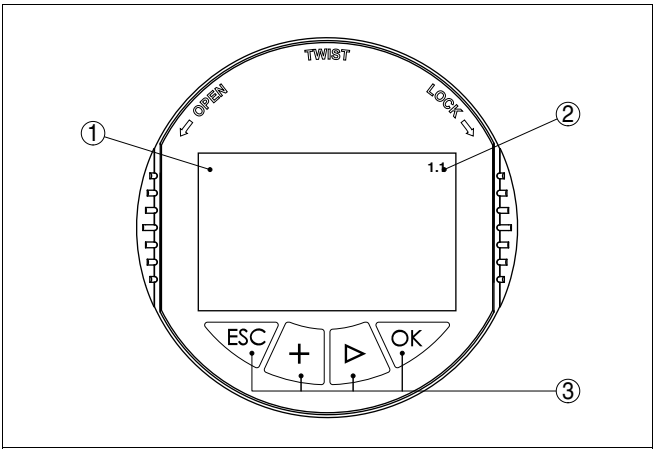


Fig. 17: Indicating and adjustment elements
1 LC display
2 Indication of the menu item number
3 Adjustment keys

Key functions

- ***[OK]*** key:
  - Move to the menu overview
  - Confirm selected menu
  - Edit parameter
  - Save value
- ***[->]*** key to select:
  - menu change
  - list entry
  - Select editing position
- ***[+]*** key:
  - Change value of the parameter
- ***[ESC]*** key:
  - interrupt input
  - jump to the next higher menu

Adjustment system

The sensor is adjusted via the four keys of the indicating and adjustment module. The LC display indicates the individual menu items. The functions of the individual keys are shown in the above illustration. Approx. 10 minutes after the last pressing of a key, an automatic reset to measured value indication is triggered. Any values not confirmed with ***[OK]*** will not be saved.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

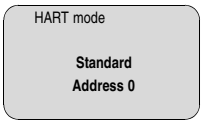
32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.02.2009

6.4 Setup procedure

Address setting HART-Multidrop

In HART-Multidrop mode (several sensors on one input) the address must be set before continuing with the parameter adjustment. You will find a detailed description in the operating instructions manual "*Indicating and adjustment module*" or in the online help of PACTware or DTM.



Parameter adjustment

As LEVEL TRANSMITTER 8138 is a distance measuring instrument, the distance from the sensor to the product surface is measured. To have the real product level displayed, an allocation of the measured distance to the percentage height must be made. To carry out this adjustment, the distance is entered with full and empty vessel. If these values are not known, an adjustment with the distance values, e.g. 10 % and 90 % is also possible. Starting point for these distance specifications is always the seal surface of the thread or flange. With these settings, the real level is calculated. Furthermore the operating range of the sensor is limited from maximum to the required range.

The real product level during this adjustment is not important, because the min./max. adjustment is always carried out without changing the product level. These settings can be made ahead of time without the instrument having to be installed.

Caution:
If there is a separation of liquids with different dielectric values in the vessel, e.g. from condensation, LEVEL TRANSMITTER 8138 can detect under certain circumstances only the medium with the higher dielectric value.

Keep in mind that interfaces can cause faulty measurements.

If you want to measure the total height of both liquids reliably, please contact our service department or use an instrument specially designed for interface measurement.

In the main menu item "*Basic adjustment*", the individual submenu items should be selected one after the other and provided with the correct parameter values.

Start your parameter adjustment with the following menu items of the basic adjustment:

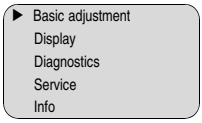
Carrying out min. adjustment

Proceed as follows:

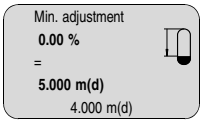
1 Move from the measured value display to the main menu by pushing ***[OK]***.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009



2 Select the menu item "*Basic adjustment*" with ***[->]*** and confirm with ***[OK]***. Now the menu item "*Min. adjustment*" is displayed.



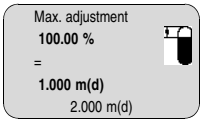
3 Prepare the % value for editing with ***[OK]*** and set the cursor to the requested position with ***[->]***. Set the requested percentage value with ***[+]*** and save with ***[OK]***. The cursor jumps now to the distance value.

4 Enter the suitable distance value in m for the empty vessel (e.g. distance from the sensor to the vessel bottom) corresponding to the percentage value.

5 Save the settings with ***[OK]*** and move to "Max. adjustment" with ***[->]***.

Carrying out max. adjustment

Proceed as follows:



1 Prepare the % value for editing with ***[OK]*** and set the cursor to the requested position with ***[->]***. Set the requested percentage value with ***[+]*** and save with ***[OK]***. The cursor jumps now to the distance value.

2 Enter the appropriate distance value in m (corresponding to the percentage value) for the full vessel. Keep in mind that the max. level must lie below the dead band.

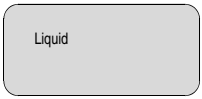
3 Save the settings with ***[OK]*** and move to "Medium selection" with ***[->]***.

Medium selection

Each product has different reflective properties. In addition, there are various interfering factors which have to be taken into account: agitated product surfaces and foam generation (with liquids); dust generation, material cones and echoes from the vessel wall (with solids). To adapt the sensor to these different conditions, you should first select "*Liquid*" or "*Solid*".

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009



Information:
With LEVEL TRANSMITTER 8138 with electronics version "*Increased safety*", "*Solid*" is preset as factory setting. However, the instrument should be used preferably in liquids. In such cases, the medium selection should be set to "*Liquid*" during setup.

According to the conductivity and the dielectric value of liquids, the reflection properties can differ considerably. Therefore additional options such as "*Solvent*", "*Chem. mixture*" and "*Water based*" are offered below the menu item Liquid.

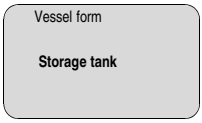
With solids, you can also choose between "*Powder/Dust*", "*Granular/ Pellets*" or "*Ballast/Pebbels*".

Through this additional selection, the sensor is adapted perfectly to the product and measurement reliability, particularly in products with bad reflective properties, is considerably increased.

Enter the requested parameter via the appropriate keys, save your settings and jump to the next menu item with the ***[->]*** key.

Vessel form

Apart from the medium, the vessel shape can also influence the measurement. To adapt the sensor to these measuring conditions, this menu item offers different options depending on whether liquid or solid is selected. With "*Liquids*" these are "*Storage tank*", "*Stilling tube*", "*Open vessel*" or "*Stirred vessel*", with "*Solid*", "*Silo*" or "*Bunker*".



Information:
With LEVEL TRANSMITTER 8138 with electronics version "*Increased safety*", "*Solid*" is preset as factory setting. However, the instrument should be used preferably in liquids. In such cases, the vessel form should be set to "*Storage tank*" during setup.

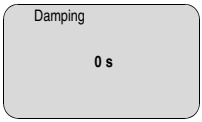
Enter the requested parameter via the appropriate keys, save your settings and jump to the next menu item with the ***[->]*** key.

Damping

To suppress fluctuations in the measured value display, e. g. caused by an agitated product surface, a damping can be set. This time can be between 0 and 999 seconds. Keep in mind that the reaction time of the entire measurement will then be longer and the sensor will react to measured value changes with a delay. In general, a period of a few seconds is sufficient to smooth the measured value display.

32066-EN-081121

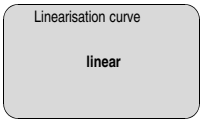
MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009



Enter the requested parameter via the appropriate keys, save your settings and jump to the next menu item with the ***[->]*** key.

Linearisation curve

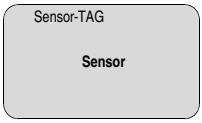
A linearization is necessary for all vessels in which the vessel volume does not increase linearly with the level - e. g. with a cylindrical or spherical tank - and the indication or output of the volume is required. Corresponding linearization curves are preprogrammed for these vessels. They represent the correlation between the level percentage and vessel volume. By activating the appropriate curve, the volume percentage of the vessel is displayed correctly. If the volume should not be displayed in percent but e.g. in l or kg, a scaling can be also set in the menu item "*Display*".



Enter the requested parameter via the appropriate keys, save your settings and jump to the next menu item with the ***[->]*** key.

Sensor-TAG

In this menu item you can enter an unambiguous designation for the sensor, e.g. the measurement loop name or the tank or product designation. In digital systems and in the documentation of larger plants, a singular designation should be entered for exact identification of individual measuring sites.

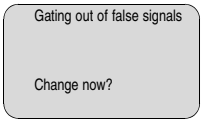


With this menu item, the Basic adjustment is finished and you can now jump to the main menu with the ***[ESC]*** key.

Gating out of false signals

High sockets or vessel installations, such as e. g. struts or agitators as well as buildup and weld joints on the vessel walls cause interfering reflections which can impair the measurement. A false echo storage detects and marks these false echoes, so that they are no longer taken into account for the level measurement. A false echo memory should be created with low level so that all potential interfering reflections will be detected.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009



Proceed as follows:

1 Move from the measured value display to the main menu by pushing ***[OK]***.

2 Select the menu item "*Service*" with ***[->]*** and confirm with ***[OK]***. Now the menu item "*False signal suppression*" is displayed.

3 Confirm "*False signal suppression - Change now*" with ***[OK]*** and select in the below menu "*Create new*". Enter the actual distance from the sensor to the product surface. All false signals in this area are detected by the sensor and saved after confirming with ***[OK]***.

Note:
Check the distance to the product surface, because if an incorrect (too large) value is entered, the existing level will be saved as false signal. The filling level would then no longer be detectable in this area.

Copy sensor data

This function enables reading out parameter adjustment data as well as writing parameter adjustment data into the sensor via the indicating and adjustment module. A description of the function is available in the operating instructions manual "*Indicating and adjustment module*".

The following data are read out or written with this function:

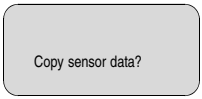
- Measured value presentation
- Adjustment
- Medium
- Inner diameter of the standpipe (with standpipe versions)
- Vessel form
- Damping
- Linearisation curve
- Sensor-TAG
- Displayed value
- Display unit
- Scaling
- Current output
- Unit of measurement
- Language

The following safety-relevant data are **not** read out or written:

- HART mode
- PIN
- SIL

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009



Reset

Basic adjustment

If the "*Reset*" is carried out, the sensor resets the values of the following functions to reset values (see chart: (sensor-specific basic adjustment)

Function	Reset value
Max. adjustment	0 m(d)
Min. adjustment	30 m(d)
Medium	Liquid
Vessel form	not known
Damping	0 s
Linearisation	linear
Sensor-TAG	Sensor
Displayed value	Distance
Current output - characteristics	4 … 20 mA
Current output - max. current	20 mA
Current output - min. current	4 mA
Current output - failure	< 3.6 mA
Unit of measurement	m(d)

The values of the following menu items are *not* reset to the reset values (see chart) with "**Reset**":

Function	Reset value
Lighting	no reset
Language	no reset
SIL	no reset
HART mode	no reset

Factory setting

Like basic adjustment, furthermore special parameters are reset to default values.[2)]

Pointer

The min. and max. distance values are reset to the actual value.

[2)] Special parameters are parameters which are set customer-specifically on the service level with the adjustment software PACTware.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Optional settings

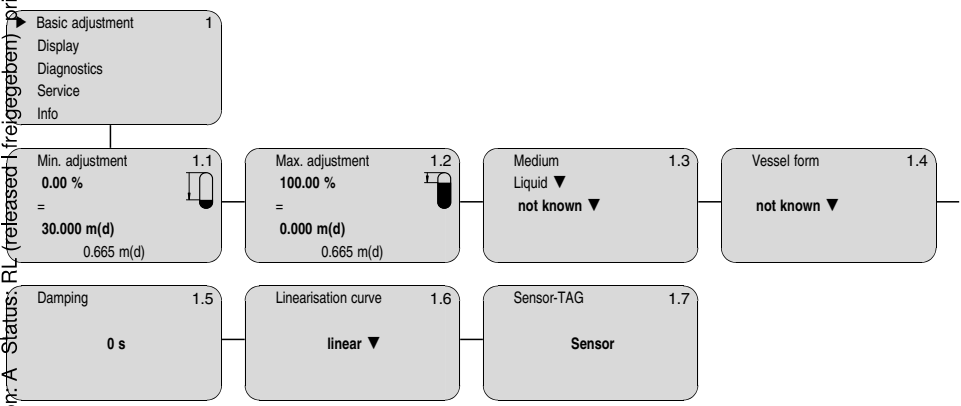
Additional adjustment and diagnosis options such as e.g. scaling, simulation or trend curve presentation are shown in the following menu schematic. You will find a detailed description of these menu items in the operating instructions manual "*Indicating and adjustment module*".

6.5 Menu schematic

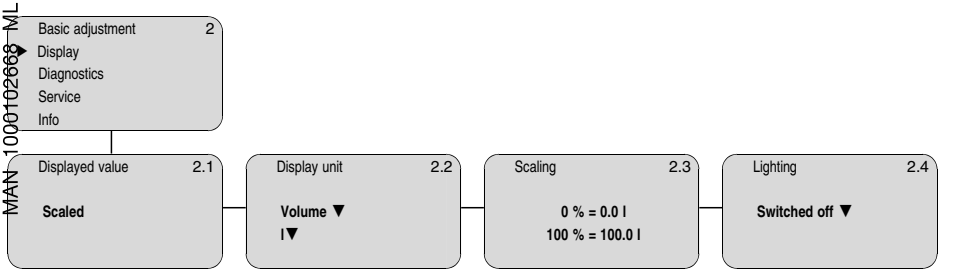
Information:
Depending on the version and application, the light-coloured menu windows are not always available or offer nor selection possibility.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

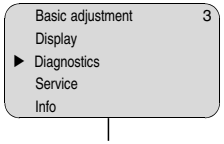
Basic adjustment

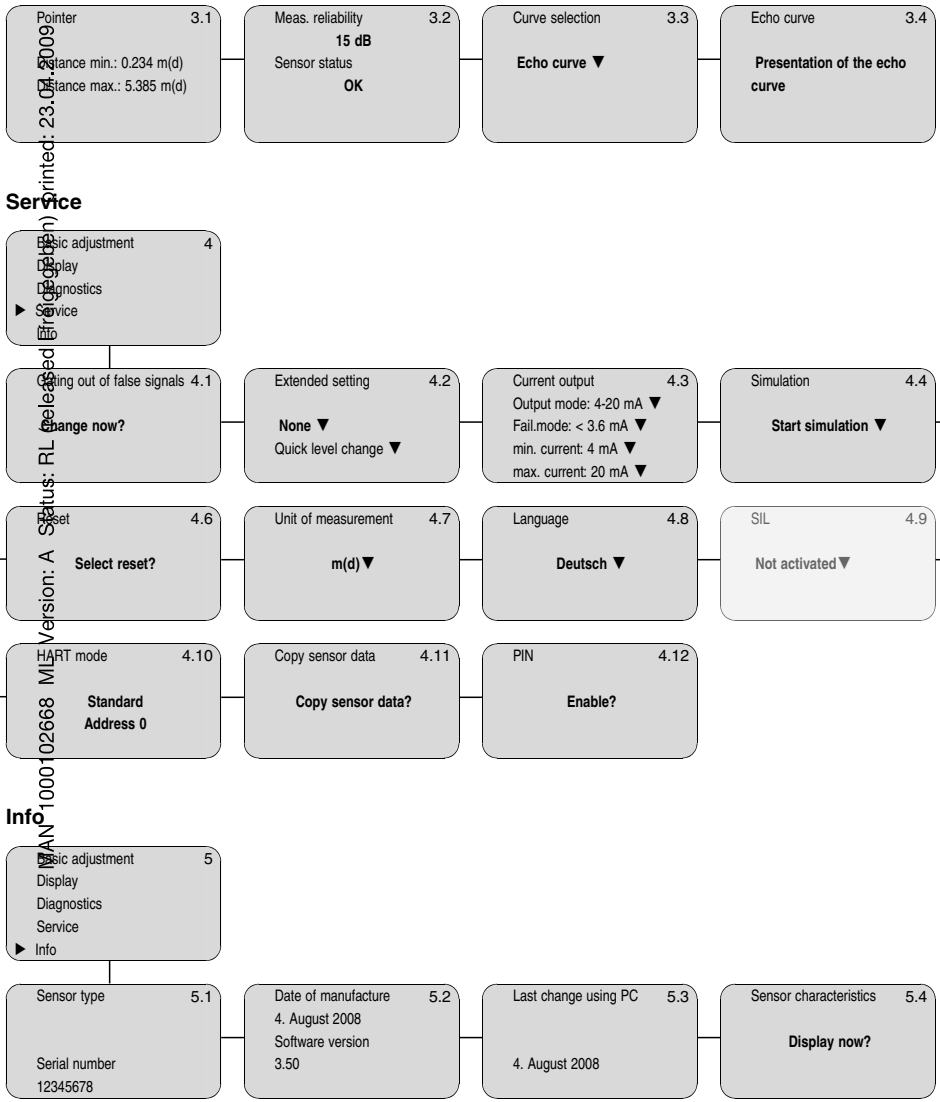


Display



Diagnostics





Printed: 23.07.2009
Status: RL (released | freigegeben)
Version: A
MAN 1000102668 ML

6.6 Saving the parameter adjustment data

It is recommended noting the adjusted data, e.g. in this operating instructions manual and archive them afterwards. They are hence available for multiple use or service purposes.

If LEVEL TRANSMITTER 8138 is equipped with an indicating and adjustment module, the most important data can be read out of the sensor into indicating and adjustment module. The procedure is described in the operating instructions manual "*Indicating and adjustment module*" in the menu item "*Copy sensor data*". The data remain there permanently even if the sensor power supply fails.

If it is necessary to exchange the sensor, the indicating and adjustment module is inserted into the replacement instrument and the data are written into the sensor under the menu item "*Copy sensor data*".

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

7 Setup with PACTware and other adjustment programs

7.1 Connecting the PC

Connection via HART

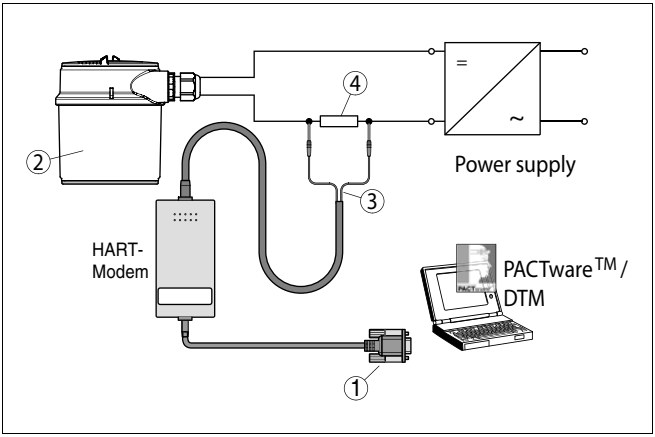


Fig. 18: Connecting the PC via HART to the signal cable
1 RS232 connection
2 LEVEL TRANSMITTER 8138
3 Adapter cable for HART modem
4 HART resistor 250 Ω

Necessary components:

- LEVEL TRANSMITTER 8138
- PC with PACTware and suitable Bürkert DTM
- HART modem
- HART resistor approx. 250 Ω
- Power supply unit

7.2 Parameter adjustment with PACTware

Further setup steps are described in the operating instructions manual "*DTM Collection/PACTware*" attached to each CD and which can also be downloaded from our homepage. A detailed description is available in the online help of PACTware and the Bürkert DTMs.

Note:
Keep in mind that for setup of LEVEL TRANSMITTER 8138, DTM-Collection in the actual version must be used.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

All currently available Bürkert DTMs are provided in the DTM Collection on CD and can be obtained from the responsible Bürkert agency for a token fee. This CD includes also the up-to-date PACTware version. The basic version of this DTM Collection incl. PACTware is also available as a free-of-charge download from the Internet.

7.3 Parameter adjustment with AMS™ and PDM

For our level transmitters, instrument descriptions for the adjustment programs AMS™ and PDM are available as DD or EDD. The instrument descriptions are already implemented in the current versions of AMS™ and PDM. For older versions of AMS™ and PDM, a free-of-charge download is available via Internet.

7.4 Saving the parameter adjustment data

It is recommended to document or save the parameter adjustment data. They are hence available for multiple use or service purposes.

The Bürkert DTM Collection and PACTware in the licensed, professional version provide suitable tools for systematic project documentation and storage.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

8 Maintenance and fault rectification

8.1 Maintenance

When used in the correct way, no special maintenance is required in normal operation.

8.2 Remove interferences

Reaction when malfunctions occur

The operator of the system is responsible for taken suitable measures to remove interferences.

Causes of malfunction

A maximum of reliability is ensured. Nevertheless, faults can occur during operation. These may be caused by the following, e.g.:

- Sensor
- Process
- Power supply
- Signal processing

Fault rectification

The first measures to be taken are to check the output signal and evaluate fault messages via the indicating/adjustment module. The procedure is described below.

Checking the 4 … 20 mA signal

Connect a handheld multimeter in the suitable measuring range according to the wiring plan.

? 4 … 20 mA signal not stable

- Level fluctuations

→ Set damping via the indicating and adjustment module

? 4 … 20 mA signal missing

- Wrong connection

→ Check connection according to chapter "*Connection steps*" and if necessary, correct according to chapter "*Wiring plan*"

- No power supply

→ Check cables for breaks; repair if necessary

- Operating voltage too low or load resistance too high

→ Check, adapt if necessary

? Current signal greater than 22 mA or less than 3.6 mA

- Electronics module defective

→ Exchange instrument or return instrument for repair

In Ex applications, the regulations for the wiring of intrinsically safe circuits must be observed.

32066-EN-081121

MAN 1000102668 Version: Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2012

Fault messages via the indicating/adjustment module

? E013

- no measured value available

→ sensor in boot phase

→ Sensor does not find an echo, e.g. due to faulty installation or wrong parameter adjustment

? E017

- Adjustment span too small

→ Carry out a fresh adjustment and increase the distance between min. and max. adjustment

? E036

- no operable sensor software

→ Carry out a software update or send the instrument for repair

? E041, E042, E043

- Hardware error, electronics defective

→ Exchange instrument or return instrument for repair

Reaction after fault rectification

Depending on the failure reason and measures taken, the steps described in chapter "*Set up*" must be carried out again, if necessary.

Reaction after fault rectification

Depending on the failure reason and measures taken, the steps described in chapter "*Set up*" must be carried out again, if necessary.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

9 Dismounting

9.1 Dismounting steps

Warning:
Before dismounting, be aware of dangerous process conditions such as e.g. pressure in the vessel, high temperatures, corrosive or toxic products etc.

Take note of chapters "*Mounting*" and "*Connecting to power supply*" and carry out the listed steps in reverse order.

9.2 Disposal

The instrument consists of materials which can be recycled by specialised recycling companies. We use recyclable materials and have designed the electronics to be easily separable.

WEEE directive 2002/96/EG
This instrument is not subject to the WEEE directive 2002/96/EG and the respective national laws. Pass the instrument directly on to a specialised recycling company and do not use the municipal collecting points. These may be used only for privately used products according to the WEEE directive.

Correct disposal avoids negative effects to persons and environment and ensures recycling of useful raw materials.

Materials: see chapter "*Technical data*"

If you have no possibility to dispose of the old instrument professionally, please contact us concerning return and disposal.

32066-EN-081121

10 Supplement

10.1 Technical data

General data	
Materials, wetted parts	
Process fitting	316L
Antenna encapsulated or hygienically encapsulated	PTFE (TFM 1600), PFA plated, PVDF
Process seal with hygienically encapsulated antenna	FKM (Viton), EPDM
Materials, non-wetted parts	
Housing	plastic PBT (Polyester), 316L
Seal between housing and housing cover	Silicone
Inspection window in housing cover for indicating and adjustment module	Polycarbonate
Ground terminal	316Ti/316L
Weight	
Tri-Clamp, bolting	3.5 … 6 kg (7.7 … 13.2 lbs), depending on the size
Flanges	4.2 … 15.4 kg (9.3 … 34 lbs), depending on flange size

Output variable	
Output signal	4 … 20 mA/HART
HART output values	
HART value (Primary Value)	Distance to the level
HART value (Secondary Value)	Distance to the level - scaled
Signal resolution	1.6 µA
Failure signal current output (adjustable)	mA-value unchanged 20.5 mA, 22 mA, < 3.6 mA (adjustable)
Max. output current	22 mA
Load	see load diagram under Power supply
Damping (63 % of the input variable)	0 … 999 s, adjustable
Fulfilled NAMUR recommendations	NE 43

Input variable	
Measured value	distance between process fitting and product surface
min. distance from flange	50 mm (1.97 in)

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

MAN 1000026668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

meas. range depending on process fitting	
– Tri-Clamp 2", 3"	up to 10 m (32.81 ft)
– Bolting DN 50, DN 80	up to 10 m (32.81 ft)
– Flange DN 50, ANSI 2"	up to 10 m (32.81 ft)
– Flange DN 80 … DN 150, Tri-Clamp 4", ANSI 3" … 6"	up to 20 m (65.62 ft)

Reference conditions to measuring accuracy (similar to DIN EN 60770-1)

Reference conditions according to DIN EN 61298-1	
– Temperature	+18 … +30 °C (+64 … +86 °F)
– Relative humidity	45 … 75 %
– Air pressure	860 … 1060 mbar/86 … 106 kPa (12.5 … 15.4 psig)
Other reference conditions	
– Reflector	ideal reflector, e.g. metal plate 2 x 2 m
– False reflections	Biggest false echo, 20 dB smaller than the useful echo

Characteristics and performance data

Frequency	K-band (26 GHz technology)
Meas. interval approx.	1 s
Beam angle 3 dB	
– Tri-Clamp 2"	18°
– Tri-Clamp 3", 4"	10°
– Bolting DN 50	18°
– Bolting DN 80	10°
– Flange DN 50, ANSI 2"	18°
– Flange DN 80 … DN 150, ANSI 3" … 6"	10°
Step response or adjustment time[3)]	< 1 s (dependent on the parameter settings)
Max. level change	Adjustable up to 1 m/min. (dependent on the parameter adjustment)
Max. emitted HF power of the antenna system	
– Pulse peak power	< 2 mW
– Pulse duration	< 2 ns
– Average power	< 5 µW
– Average power with 1 m distance	< 200 nW/cm^2
Max. emitted HF power of the antenna system - Version with increased sensitivity	
– Pulse peak power	< 10 mW
– Pulse duration	< 2 ns

[3)] Time to output the correct level (with max. 10 % deviation) after a sudden level change.

– Average power	< 25 µW
Average power with 1 m distance	< 1 µW/cm^2

Measuring accuracy

Resolution, general	max. 1 mm (0.039 in)
Deviation[4]	see diagrams

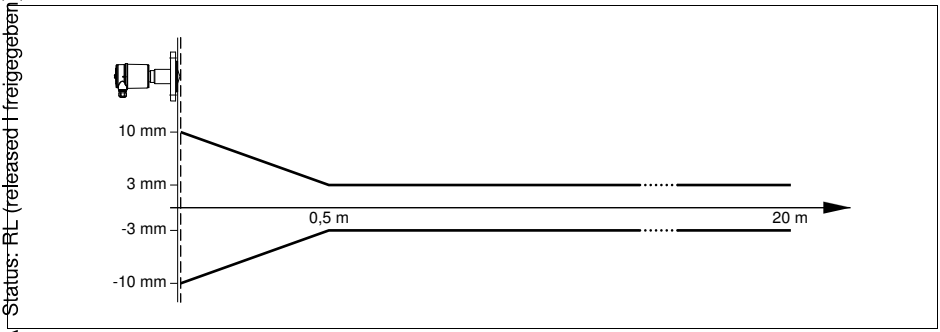


Fig. 19: Deviation LEVEL TRANSMITTER 8138 in mm, measuring range in m

Influence of the ambient temperature to the sensor electronics[5]

Average temperature coefficient of the zero signal (temperature error)	0.03 %/10 K

Ambient conditions

– Ambient, storage and transport temperature	-40 … +80 °C (-40 … +176 °F)

Process conditions

For the pressure stages of the vessel pressure, you also have to note the specifications on the type label. Always the lowest value is applicable.

Pressure stage, depending on the process fitting

– Bolting according to DIN 11851 and 11864-2, hygienic fitting LA and LB	PN 16

vessel pressure depending on the process fitting

– flange up to 2" (from 300 lb)/DN 50	-100 … 1600 kPa/-1 … 16 bar (-14.5 … 232 psig)
– Flange from 3" (from 300 lb), DN 80	-20 … 1600 kPa/-0.2 … 16 bar (-2.9 … 232 psig)
– Tuchenhagen Varivent	-100 … 1000 kPa/-1 … 10 bar (-14.5 … 145 psig)
– SMS	-100 … 600 kPa/-1 … 6 bar (-14.5 … 87 psig)

[4] Incl. non-linearity, hysteresis and non-repeatability.
[5] Relating to the nominal measuring range, in the temperature range -40 … +80 °C .

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

Vessel pressure relating to the flange nominal stage	see supplementary instructions manual "*Flanges according to DIN-EN-ASME-JIS*"
Process temperature, depending on the material of the antenna encapsulation (measured on the process fitting)	
– PFM-PTFE encapsulated	-40 … +150 °C (-40 … +302 °F)
– PFM-PTFE encapsulated (low temperature version)[6]	-170 … +150 °C (-274 … +302 °F)
– PFA encapsulated	-40 … +150 °C (-40 … +302 °F)
– PFM-PTFE hygienically encapsulated, process seal FKM (Viton)	-25 … +130 °C (-13 … +266 °F)
– PFM-PTFE hygienically encapsulated, process seal EPDM	-40 … +130 °C (-40 … +266 °F)
Vibration resistance	mechanical vibrations with 4 g and 5 … 100 Hz[7]

Electromechanical data

Cable entry	1 x cable gland M20 x 1.5 (cable: ø 5 … 9 mm), 1 x blind stopper M20 x 1.5
Spring-loaded terminals for wire cross-section up to	2.5 mm² (AWG 14)

Indicating and adjustment module

Voltage supply and data transmission	through the sensor
Indication	LC display in dot matrix
Adjustment elements	4 keys
Protection	
– unassembled	IP 20
– mounted into the sensor without cover	IP 40
Materials	
– Housing	ABS
– Inspection window	Polyester foil

Power supply

Operating voltage	
– Non-Ex instrument	14 … 36 V DC
– EEx-ia instrument	14 … 30 V DC
– EEx-d-ia instrument	20 … 36 V DC

[6] Not suitable for SIL applications.
[7] Tested according to the regulations of German Lloyd, GL directive 2.

MAN 1000126688 ML version: A Status: RL (released | approved) printed: 28.04.2008

Version: A Status: RL (released | freigegeben) | printed: 23.04.2009

Operating voltage with lighted indicating and adjustment module

Non-Ex instrument	20 … 36 V DC
EEx-ia instrument	20 … 30 V DC
EEx-d-ia instrument	20 … 36 V DC

Permissible residual ripple

< 100 Hz	U_{ss} < 1 V
100 Hz … 10 kHz	U_{ss} < 10 mV

Load see diagram

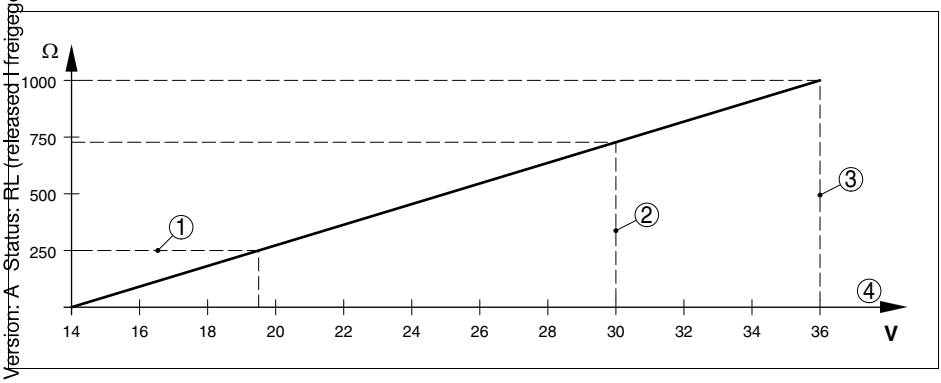


Fig. 20: Voltage diagram
1 HART load
Voltage limit EEx-ia instrument
Voltage limit non-Ex/Exd instrument
Operating voltage

MAN 1000402668 V1

Electrical protective measures

Protection	IP 66/IP 67
Overvoltage category	III
Protection class	II

Functional safety (SIL)

Functional safety according to IEC 61508/IEC 61511

– Single channel architecture (1oo1D)	up to SIL2
– double channel diversitary redundant architecture (1oo2D)	up to SIL3

Approvals[8)9)]

ATEX ia	ATEX II 1G, 1/2G, 2G EEx ia IIC T6; ATEX II 1G, 1/2G, 2G EEx ia IIC T5+ATEX II 1/2D IP6X T6

8) Deviating data in Ex applications: see separate safety instructions.
9) Depending on order specification.

ATEX D	ATEX II 1/2 D IP6X T
ATEX ia + D	ATEX II 1G, 1/2G, 2G EEx ia IIC T5+ATEX II 1/2D IP6X T6
IEC ia	IEC Ex ia IIC T6
Others	WRA

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

10.2 Dimensions

Housing

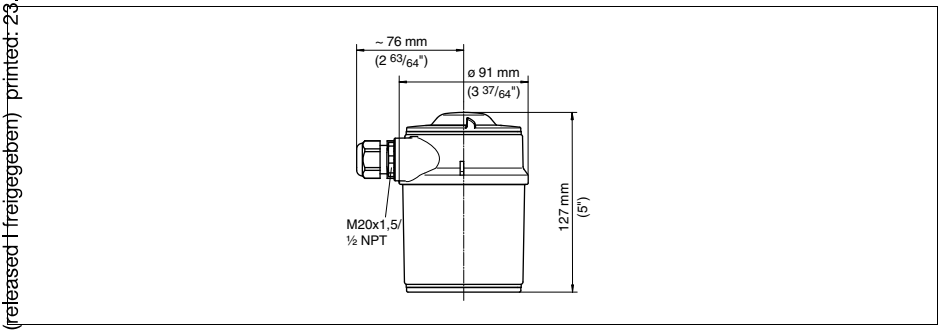


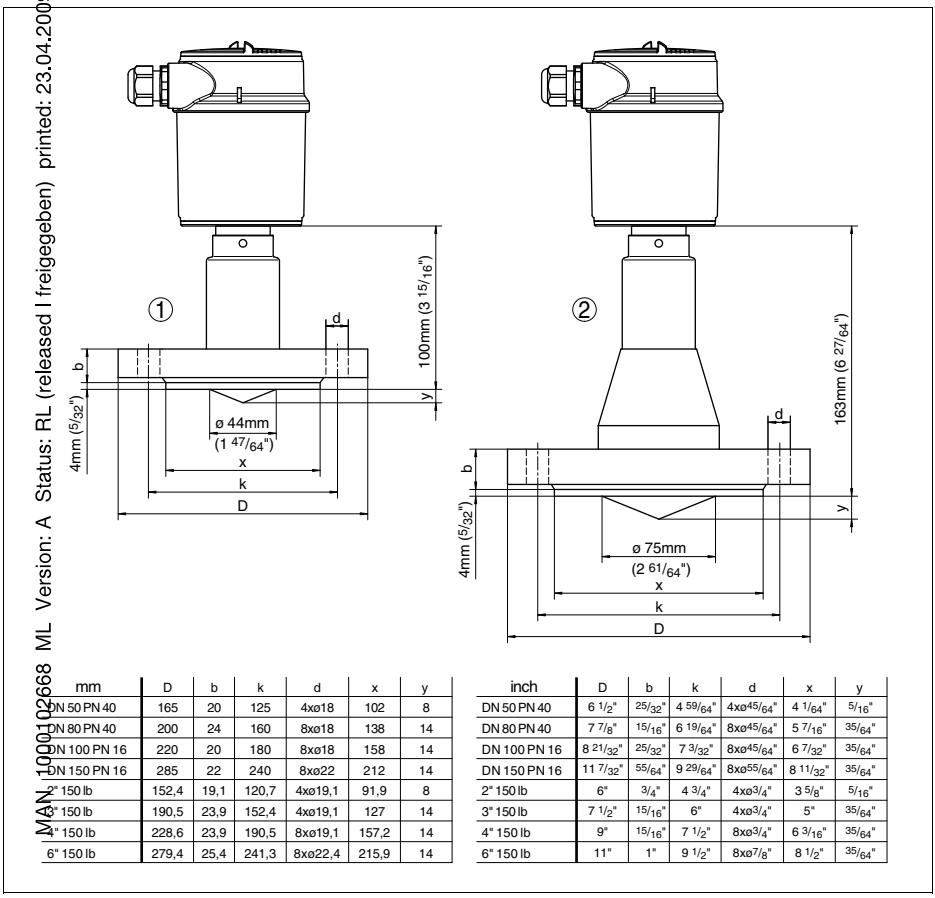
Fig. 21: Housing

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

LEVEL TRANSMITTER 8138 - flange version

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009



mm	D	b	k	d	x	y
DN 50 PN 40	165	20	125	4xø18	102	8
DN 80 PN 40	200	24	160	8xø18	138	14
DN 100 PN 16	220	20	180	8xø18	158	14
DN 150 PN 16	285	22	240	8xø22	212	14
2" 150 lb	152,4	19,1	120,7	4xø19,1	91,9	8
3" 150 lb	190,5	23,9	152,4	4xø19,1	127	14
4" 150 lb	228,6	23,9	190,5	8xø19,1	157,2	14
6" 150 lb	279,4	25,4	241,3	8xø22,4	215,9	14

inch	D	b	k	d	x	y
DN 50 PN 40	6 1/2"	25/32"	4 59/64"	4xø45/64"	4 1/64"	5/16"
DN 80 PN 40	7 7/8"	15/16"	6 19/64"	8xø45/64"	5 7/16"	35/64"
DN 100 PN 16	8 21/32"	25/32"	7 3/32"	8xø45/64"	6 7/32"	35/64"
DN 150 PN 16	11 7/32"	55/64"	9 29/64"	8xø55/64"	8 11/32"	35/64"
2" 150 lb	6"	3/4"	4 3/4"	4xø3/4"	3 5/8"	5/16"
3" 150 lb	7 1/2"	15/16"	6"	4xø3/4"	5"	35/64"
4" 150 lb	9"	15/16"	7 1/2"	8xø3/4"	6 3/16"	35/64"
6" 150 lb	11"	1"	9 1/2"	8xø7/8"	8 1/2"	35/64"

Fig. 22: LEVEL TRANSMITTER 8138 - flange version
1 DN 50, 2"
2 DN 80 … DN 150, 3" … 6"
d Diameter and number of holes in the flange

LEVEL TRANSMITTER 8138 - hygienic fitting 1

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

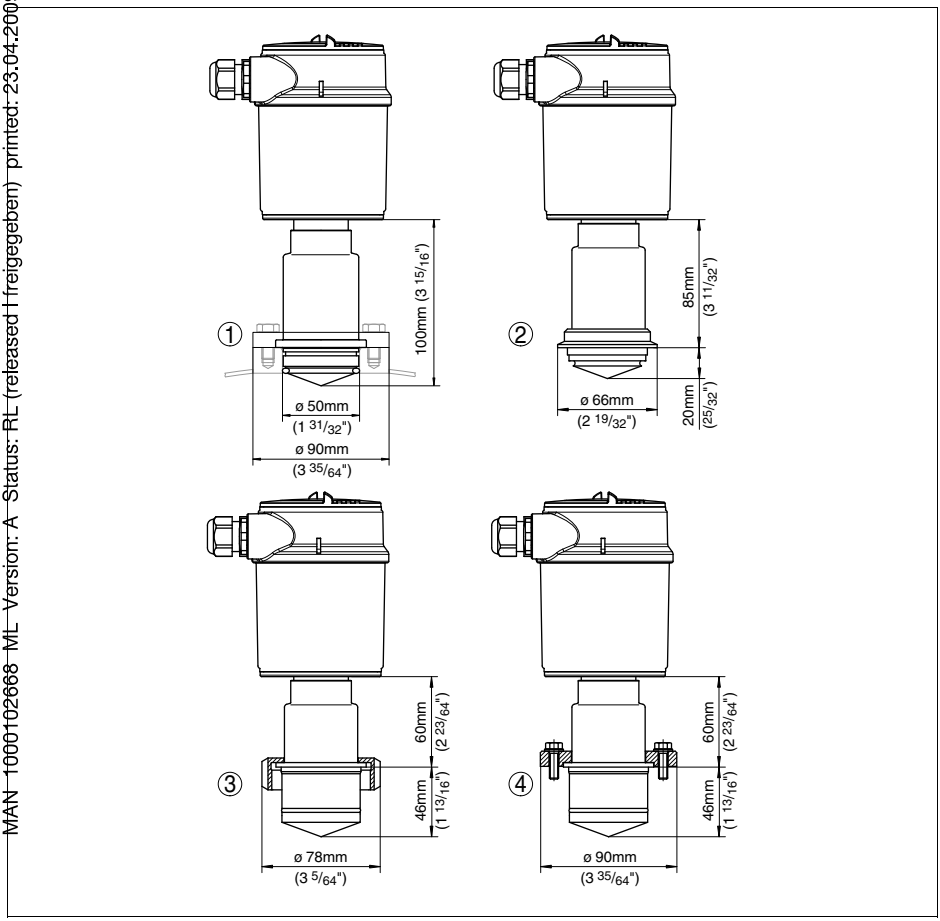
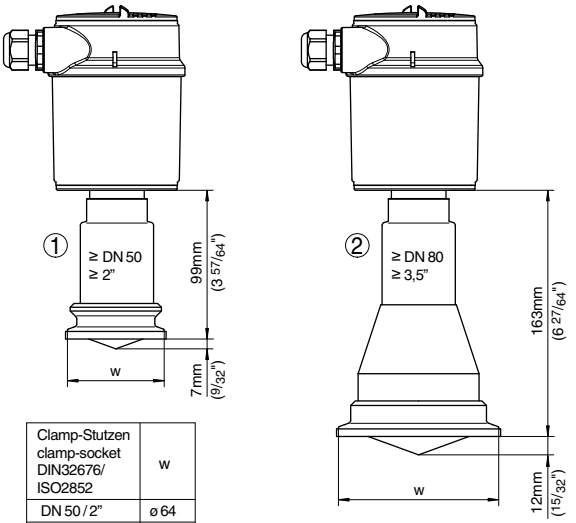


Fig. 23: LEVEL TRANSMITTER 8138 - hygienic fitting 1
1 NeumoBiocontrol
2 Tuchenhagen Varivent DN 25
3 Hygienic fitting LA
4 Hygienic fitting LB

LEVEL TRANSMITTER 8138 - hygienic fitting 2



Clamp-Stutzen clamp-socket DIN32676/ ISO2852	w
DN 50 / 2”	ø 64
DN 50 / 2,5”	ø 77,5
DN 65 / 3”	ø 91
DN 80 / 3,5”	ø 106
DN 100 / 4”	ø 119

Fig. 24: LEVEL TRANSMITTER 8138 - hygienic fitting 2
1 Tri-Clamp DN 50, 2", 2½", DN 65, 3"
2 Tri-Clamp DN 80, 3½", DN 100, 4"

MAN 1000040668 ML Version: A Status: RL (released I freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

LEVEL TRANSMITTER 8138 - hygienic fitting 3

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

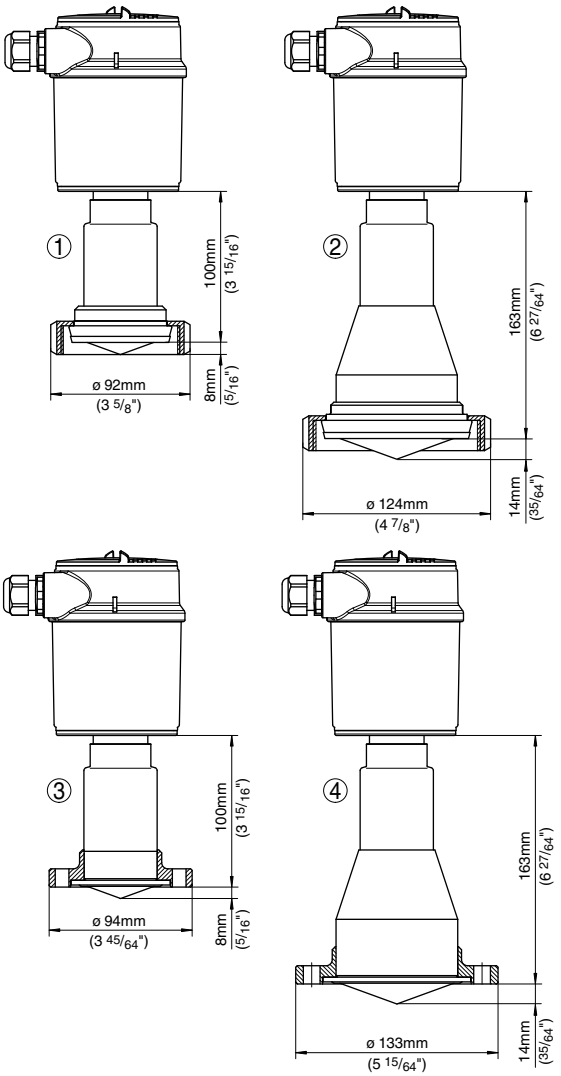


Fig. 25: LEVEL TRANSMITTER 8138 - hygienic fitting 3
1 Bolting DIN 11851, DN 50, 2" and 3"
2 Bolting DIN 11851, DN 80, 4"
3 Bolting DIN 11864-2, DN 50
4 Bolting DIN 11864-2, DN 80

LEVEL TRANSMITTER 8138 - hygienic fitting 4

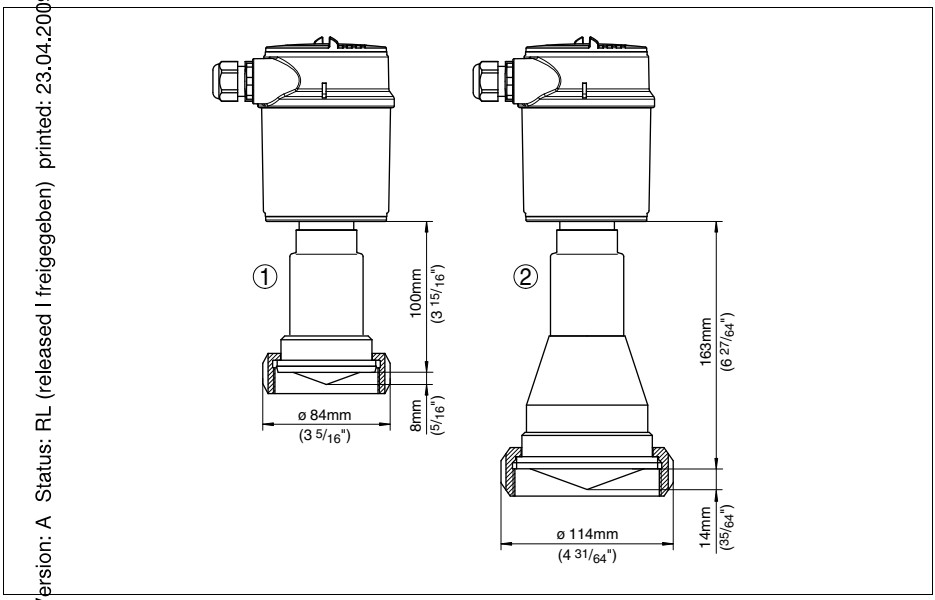


Fig. 26: LEVEL TRANSMITTER 8138 - hygienic fitting 4
1 SMS DN 51
2 SMS DN 76

MAN 1000102668 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

The smart choice
of Fluid Control Systems
www.burkert.com

bürkert
FLUID CONTROL SYSTEMS

Subject to change without prior notice

32066-EN-081121

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Mise en service

LEVEL TRANSMITTER 8138

4 ... 20 mA/HART

bürkert
FLUID CONTROL SYSTEMS

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Sommaire

1 A propos de ce document

1.1 Fonction. 4
1.2 Personnes concernées 4
1.3 Symbolique utilisée. 4

2 Pour votre sécurité

2.1 Personnel autorisé 5
2.2 Définition de l'application. 5
2.3 Avertissement en cas de fausse manipulation 5
2.4 Consignes de sécurité générales. 5
2.5 Caractéristiques et remarques de sécurité 6
2.6 Conformité CE 6
2.7 Compatibilité selon NAMUR NE 53 6
2.8 Conformité SIL. 7
2.9 Conformité FCC/IC (uniquement pour les Etats-Unis et le Canada). 7
2.10 Consignes de sécurité pour atmosphères Ex 7

3 Description du produit

3.1 Présentation. 8
3.2 Procédé de fonctionnement. 9
3.3 Réglage et configuration 9
3.4 Emballage, transport et stockage. 10

4 Montage

4.1 Remarques générales. 11
4.2 Consignes de montage. 12

5 Raccordement à la tension d'alimentation

5.1 Préparation du raccordement 19
5.2 Etapes de raccordement. 20
5.3 Schéma de raccordement du boîtier à chambre unique 21
5.4 Phase de mise en route 22

6 Mise en service avec le module de réglage et d'affichage

6.1 Description succincte 23
6.2 Insérer le module de réglage et d'affichage 23
6.3 Système de réglage 25
6.4 Etapes de mise en service 26
6.5 Plan des menus 33
6.6 Sauvegarde des données de paramétrage. 35

7 Mise en service avec PACTware et autres programmes de configuration

7.1 Raccordement du PC 36
7.2 Paramétrage avec PACTware 36
7.3 Paramétrage avec AMS™ et PDM 37

32066-FR-081125

7.4 Sauvegarde des données de paramétrage 37

8 Entretien de l'appareil et élimination des défauts

8.1 Maintenance 38
8.2 Eliminer les défauts 38

9 Démontage

9.1 Etapes de démontage. 40
9.2 Recyclage 40

10 Annexe

10.1 Caractéristiques techniques 41
10.2 Encombrement. 47

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Documentation complémentaire

Information:
Suivant la version commandée, une documentation complémentaire fera partie de la livraison. Elle vous sera indiquée au chapitre "*Description du produit*".

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

1 A propos de ce document

1.1 Fonction

La présente notice technique contient les informations nécessaires vous permettant un montage, un raccordement et une mise en service de l'appareil ainsi que des remarques importantes concernant l'entretien et l'élimination des défauts. Il est donc important de la lire avant d'effectuer la mise en service et de la conserver près de l'appareil, accessible à tout moment comme partie intégrante du produit.

1.2 Personnes concernées

Cette notice technique s'adresse à un personnel spécialisé et qualifié. Ces spécialistes doivent avoir connaissance de son contenu et le mettre en pratique.

1.3 Symbolique utilisée

Informations, remarques
Sous ce symbole, vous trouverez des informations complémentaires très utiles.

Prudence : Le non-respect de cette recommandation peut entraîner des pannes ou des défauts de fonctionnement.
Avertissement : Le non-respect de cette instruction peut porter préjudice à la personne manipulant l'appareil et/ou peut entraîner de graves dommages à l'appareil.
Danger : Le non-respect de cet avertissement peut entraîner des blessures sérieures à la personne manipulant l'appareil et/ou peut détruire l'appareil.

Applications Ex
Vous trouverez à la suite de ce symbole des remarques particulières concernant les applications Ex.

- **Liste**
Ce point précède une énumération, dont l'ordre chronologique n'est pas obligatoire.

→ **Etape de déroulement d'une action**
Cette flèche indique le pas de déroulement d'une action.

1 **Chronologie de déroulement d'une action**
Le déroulement d'une action est numéroté dans son ordre chronologique.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

2 Pour votre sécurité

2.1 Personnel autorisé

Toutes les manipulations sur l'appareil indiquées dans cette notice ne doivent être effectuées que par un personnel qualifié, spécialisé et autorisé par l'exploitant de l'installation.

Portez toujours l'équipement de protection personnel nécessaire en travaillant sur et avec l'appareil.

2.2 Définition de l'application

Le LEVEL TRANSMITTER 8138 est un capteur pour la mesure de niveau continue.

Vous trouverez des informations plus détaillées concernant le domaine d'application au chapitre "*Description du produit*".

La sécurité de fonctionnement n'est seulement assurée qu'à condition d'un usage conforme de l'appareil en respectant les indications stipulées dans le manuel de mise en service et dans d'éventuelles notices complémentaires.

Pour des raisons de sécurité et de garantie, toute intervention sur l'appareil en dehors des manipulations indiquées dans le manuel de mise en service est strictement réservée à des personnes autorisées par le fabricant de l'appareil. Il est explicitement interdit de procéder de son propre chef à des transformations ou modifications sur l'appareil.

2.3 Avertissement en cas de fausse manipulation

En cas d'usage non conforme ou non approprié, il peut émaner de l'appareil des risques spécifiques à l'application. Un montage incorrect ou un réglage erroné peut entraîner par exemple un débordement de cuve ou des dégâts dans les composants de l'installation.

2.4 Consignes de sécurité générales

L'appareil correspond au standard technologique actuel et respecte les règlements et directives usuels. L'utilisateur doit suivre scrupuleusement les consignes de sécurité de cette notice, les standards d'installation spécifiques au pays concerné ainsi que les dispositions de sécurité et règles de préventions d'accidents en vigueur.

Les fréquences d'émission de tous les capteurs radar sont suivant la version de l'appareil dans la bande C ou K. Les faibles puissances d'émission sont largement inférieures aux valeurs limites tolérées sur le plan international. Si l'appareil est utilisé de manière conforme, il ne pourra en émaner aucun risque pour la santé. L'appareil peut être également utilisé sans aucune restriction en dehors des réservoirs métalliques clos.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released l freigegeben) printed: 23.04.2009

L'appareil ne doit fonctionner que dans un état technique impeccable et sûr. L'exploitant est responsable d'un fonctionnement sans perturbation de l'appareil.

Pendant toute la durée d'utilisation de l'appareil , l'exploitant doit en plus vérifier que les mesures nécessaires de sécurité du travail concordent avec les normes actuelles en vigueur et que les nouvelles réglementations y soient inclues et respectées.

2.5 Caractéristiques et remarques de sécurité

Les caractéristiques et remarques de sécurité se trouvant sur l'appareil sont à respecter.

2.6 Conformité CE

Les objectifs de protection de la directive de CEM 2004/108/CE (EMC), de la directive R & TTE 1999/5/CE et de la directive de basse tension 2006/95/CE (LVD) sont satisfaites.[1)]

La conformité s'applique aux normes suivantes :

EMC: EN 61326-1: 2006
(matériel électrique de mesure, de commande et de laboratoire - exigences relatives à la CEM)

- Emission : classe B
- Immission : secteurs industriels

R & TTE
I-ETS 300-440 Expert opinion No. 0043052-02/SEE, Notified Body No. 0499

LVD: EN 61010-1: 2001
(règles de sécurité pour appareils électriques de mesurage, de régulation et de laboratoire - 1ère partie : Exigences générales)

2.7 Compatibilité selon NAMUR NE 53

En ce qui concerne la compatibilité, la recommandation NAMUR NE 53 est satisfaite. Cela est valable également polur les composants de réglage et d'affichage y appartenant.

Vous pouvez effectuer le paramétrage des fonctions de base du capteur indépendamment de la version logicielle. Les fonctions proposées dépendent de la version logicielle respective de chacun des composants.

Vous pouvez prendre connaissance de la version logicielle de votre capteur LEVEL TRANSMITTER 8138 comme suit :

- sur la plaque signalétique de l'électronique

[1)] Directive R & TTE (1999/5/EC) : pas pour la version avec sensibilité augmentée.

32066-FR-081125

- via le module de réglage et d'affichage

2.8 Conformité SIL

Le LEVEL TRANSMITTER 8138 satisfait aux exigences posées à la sécurité fonctionnelle selon IEC 61508/IEC 61511. Vous trouverez de plus amples informations dans le Safety Manual "*LEVEL TRANSMITTER 813X - 4 … 20 mA/HART*".

2.9 Conformité FCC/IC (uniquement pour les Etats-Unis et le Canada)

Le LEVEL TRANSMITTER 8138 est agréé selon FCC/IC avec tous les types d'antennes.

Des modifications non expressément autorisées par Bürkert conduisent à l'annulation de l'autorisation d'exploitation selon FCC/IC.

Le LEVEL TRANSMITTER 8138 est conforme à la 15ème partie des directives FCC et correspond aux réglementations RSS-210. Il faudra respecter les réglementations respectives pour le fonctionnement de l'appareil :

- L'appareil ne doit pas générer d'interférences nuisibles
- L'appareil doit être insensible à toutes les interférences reçues y compris celles risquant d'entrainer un fonctionnement erratique

L'appareil est conçu pour le fonctionnement avec une antenne correspondant au chapitre "*Encombrement*" de cette notice technique, avec une amplification maximale de 33 dB. L'appareil ne doit pas fonctionner avec des antennes qui n'y sont pas mentionnées ou qui ont une amplification supérieure à 33 dB. L'impédance nécessaire de l'antenne est de 50 Ω.

2.10 Consignes de sécurité pour atmosphères Ex

Respectez les consignes de sécurité spécifiques pour les applications Ex. Celles-ci font partie intégrale du manuel de mise en service et sont jointes avec agrément Ex à la livraison de chaque appareil Ex.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 22.04.2009

3 Description du produit

3.1 Présentation

Compris à la livraison

La livraison comprend :

- Capteur radar LEVEL TRANSMITTER 8138
- Documentation
  - Ce manuel de mise en service
  - Safety Manual "*Sécurité fonctionnelle selon IEC 61508 (SIL)*"
  - Manuel de mise en service "*Module de réglage et d'affichage*" (en option)
  - Les "*Consignes de sécurité*" spécifiques Ex (pour les versions Ex)
  - Le cas échéant d'autres certificats

Composants

L'appareil LEVEL TRANSMITTER 8138 se compose des éléments suivants :

- Raccord process avec bride
- Boîtier avec électronique
- Couvercle du boîtier, en option avec module de réglage et d'affichage

Les composants sont disponibles en différentes versions.

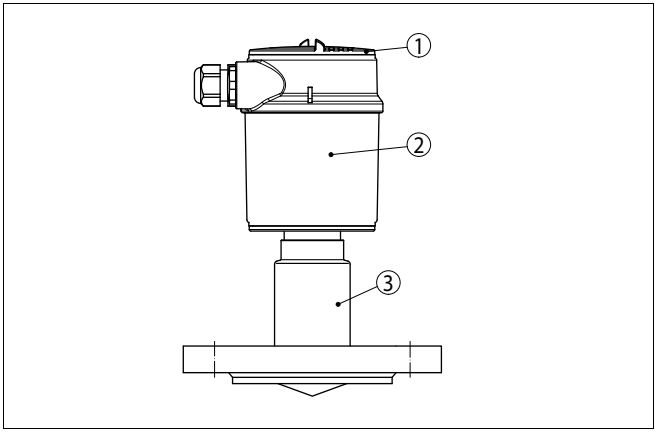


Fig. 1: LEVEL TRANSMITTER 8138 - version à bride avec boîtier en plastique
1 Couvercle de boîtier avec module de réglage et d'affichage intégré (en option)
2 Boîtier avec électronique
3 Raccord process avec système d'antenne encapsulé

Plaque signalétique

La plaque signalétique contient les informations les plus importantes servant à l'identification et à l'utilisation de l'appareil :

- Numéro d'article
- Numéro de série

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

- Caractéristiques techniques
- Numéros d'articles documentation

3.2 Procédé de fonctionnement

Domaine d'application

Le LEVEL TRANSMITTER 8138 est un capteur radar fonctionnant dans la bande K (fréquence d'émission env. 26 GHz) pour la mesure de niveau continue. Il est particulièrement approprié à la mesure de liquides corrosifs sur petits réservoirs dans de simples conditions process.

Principe de fonctionnement

Des signaux radar sont émis sous forme de courtes impulsions d'une durée de 1 ns par l'antenne du capteur. Après avoir été réfléchies par la surface du produit, ces impulsions sont réceptionées à nouveau par l'antenne sous forme d'échos. Le temps de propagation des impulsions radar est directement proportionnel à la distance entre capteur et produit et donc à la hauteur de remplissage. La hauteur de remplissage ainsi déterminée est convertie en un signal de sortie adéquat puis convertie en valeur de mesure.

Alimentation tension

Electronique bifilaire 4 … 20 mA/HART pour alimentation de tension et transmission de la valeur de mesure sur la même ligne.

La plage de tension d'alimentation peut différer en fonction de la version de l'appareil.

Vous trouverez les données concernant l'alimentation de tension au chapitre "*Caractéristiques techniques*".

L'éclairage de fond du module de réglage et d'affichage est alimenté par le capteur. Pour cela, il est nécessaire que la tension d'alimentation atteigne une certaine valeur.

Vous trouverez les données concernant l'alimentation de tension au chapitre "*Caractéristiques techniques*".

3.3 Réglage et configuration

Le LEVEL TRANSMITTER 8138 vous offre différentes techniques de réglage :

- avec module de réglage et d'affichage
- avec le DTM Bürkert approprié en liaison avec le logiciel de configuration selon le standard FDT/DTM, p.ex. PACTware et PC
- avec les programmes de configuration AMS™ ou PDM spécifiques aux fabricants
- avec une console de programmation HART

Les paramètres saisis seront mémorisés dans le capteur LEVEL TRANSMITTER 8138 et en option également dans le module de réglage et d'affichage.

3.4 Emballage, transport et stockage

Emballage

Durant le transport jusqu'à son lieu d'application, votre appareil a été protégé par un emballage dont la résistance aux contraintes de transport usuelles a fait l'objet d'un test selon DIN EN 24180.

Pour les appareils standards, cet emballage est en carton non polluant et recyclable. Pour les versions spéciales, on utilise en plus de la mouse ou des feuilles de polyéthylène. Faites en sorte que cet emballage soit recyclé par une entreprise spécialisée de récupération et de recyclage.

Transport

Le transport doit s'effectuer en tenant compte des indications faites sur l'emballage de transport. Le non-respect peut entrainer des dommages à l'appareil.

Inspection de transport

La livraison doit être vérifiée immédiatement après réception quant à son intégralité et à d'éventuels dommages de transport. Des dommages de transport constatés ou des vices cachés sont à traiter en conséquence.

Stockage

Les colis sont à conserver fermés jusqu'au montage en veillant à respecter les marquages de positionnement et de stockage apposés à l'extérieur.

Sauf autre indication, entreposez les colis en respectant les conditions suivantes :

- Ne pas entreposer à l'extérieur
- Entreposer dans un lieu sec et sans poussière
- Ne pas exposer à des produits agressifs
- Protéger contre les rayons de soleil
- Eviter des secousses mécaniques

Température de stockage et de transport

- Température de transport et de stockage voir au chapitre "*Annexe - Caractéristiques techniques - Conditions ambiantes*"
- Humidité relative de l'air 20 … 85 %

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released l freigegeben) printed: 28.04.2009

4 Montage

4.1 Remarques générales

Position de montage

Choisissez la position de montage de l'appareil de façon à ce que vous puissiez facilement y avoir accès pour réaliser le montage et le raccordement ainsi que pour une installation ultérieure d'un module de réglage et d'affichage. A cet effet, vous pouvez tourner le boîtier de 330° sans outil. De plus, vous avez la possibilité d'insérer le module de réglage et d'affichage par pas de 90°.

Humidité

Utilisez les câbles recommandés (voir au chapitre "*Raccordement à l'alimentation*") et serrez bien le presse-étoupe.

Vous protégerez en plus votre appareil contre l'infiltration d'humidité en conduisant le câble de raccordement devant le presse-étoupe vers le bas. Ainsi, l'eau de pluie ou de condensat pourra s'égoutter. Cela concerne en particulier les montages à l'extérieur ou dans des lieux où il faut s'attendre à de l'humidité (due par exemple à des processus de nettoyage) ou encore dans des cuves réfrigérées ou chauffées.

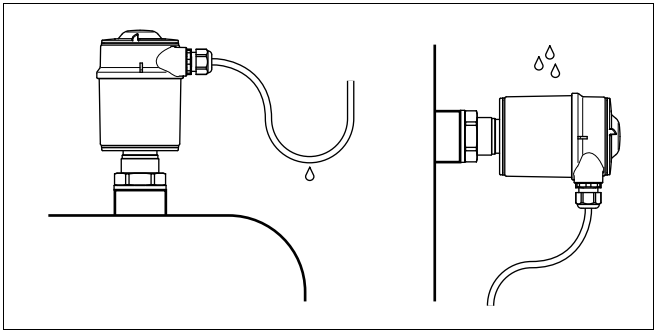


Fig. 2: Mesures prises contre l'infiltration d'humidité

Plage de mesure

Le niveau de référence pour la plage de mesure des capteurs est le dessous de la bride.

Information:
Si le produit arrive jusqu'à l'antenne, il peut à la longue se former des colmatages à l'antenne risquant plus tard de fausser la mesure.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

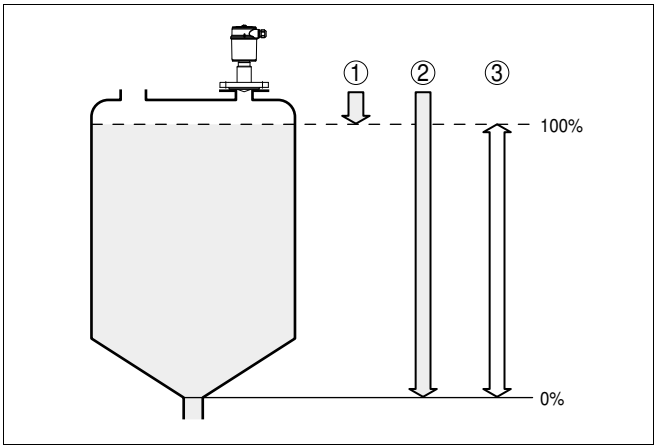


Fig. 3: Plage de mesure (plage de travail) et distance de mesure maximale
1 plein
2 Vide (distance de mesure maximale)
3 Plage de mesure

Aptitude aux conditions de process

Assurez-vous que tous les éléments de l'appareil se trouvant dans le process, en particulier l'élément capteur, le joint et le raccord process, soient appropriés aux conditions du process. Cela concerne en particulier la pression process, la température process ainsi que les propriétés chimiques du ou des produit(s).

Vous en trouverez les indications au chapitre "*Caractéristiques techniques*" et/ou sur la plaque signalétique de l'appareil.

4.2 Consignes de montage

Position de montage

Installez l'appareil à une distance d'au moins 200 mm (7.874 in) de la paroi de la cuve. Si le capteur est installé au centre d'une cuve torosphérique ou à toit bombé, il pourra se créer des échos multiples. Ceux-ci peuvent être éliminés par un réglage adéquat (voir au chapitre "*Mise en service*").

Si vous ne pouvez respecter cet écart, il faudra procéder à une mémorisation des échos parasites lors de la mise en service. Ceci est valable en particulier en cas de risque de colmatages sur les parois de la cuve. Dans ce cas, il est recommandé de recommencer la mémorisation des échos parasites lorsque les colmatages se seront formés sur la paroi.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

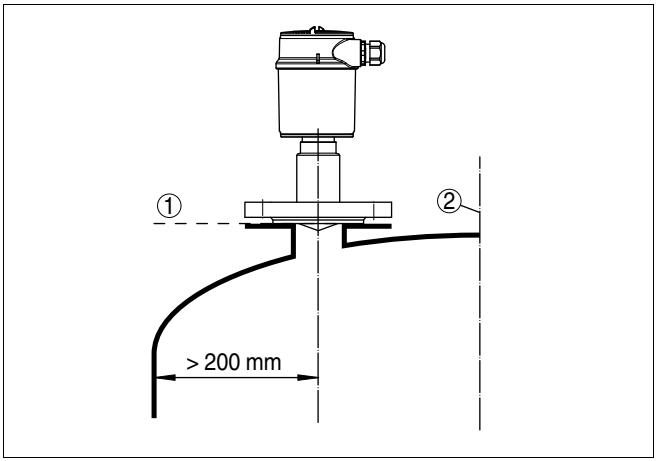


Fig. 4: Montage sur cuve à toit bombé
1 Niveau de référence
2 Centre de la cuve ou axe de symétrie

Dans les cuves à fond conique, il peut être avantageux d'installer le capteur au centre de la cuve, le capteur pouvant alors mesurer jusqu'au fond de la cuve.

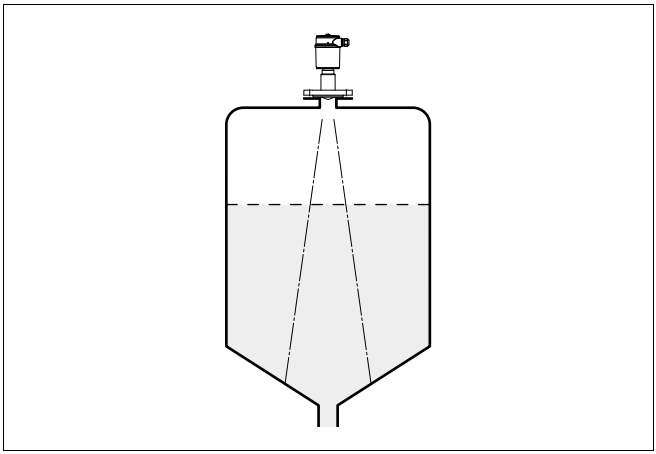


Fig. 5: Cuve à fond conique

Montage des appareils avec brides plaquées PTFE

Les vis de la bride du LEVEL TRANSMITTER 8138 doivent toujours être vissées avec le couple de serrage indiqué dans les caractéristiques techniques afin que le disque en PTFE de l'antenne encapsulée puisse bien étancher.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Vous pouvez compenser les pertes de précontrainte relatives au matériau PTFE de la façon suivante :

1 Nombre des vis de la bride doit correspondre au nombre des perçages de la bride

2 Pour la fixation des vis de la bride, utilisez en plus des rondelles ressorts

3 Serrez les vis uniformément avec le couple de serrage indiqué dans les caractéristiques techniques

Flot de produit

N'installez pas le capteur au-dessus ou dans le flot de remplissage. Son faisceau ne doit pas le croiser. Assurez-vous que l'appareil mesure la surface du produit et non le flot de remplissage.

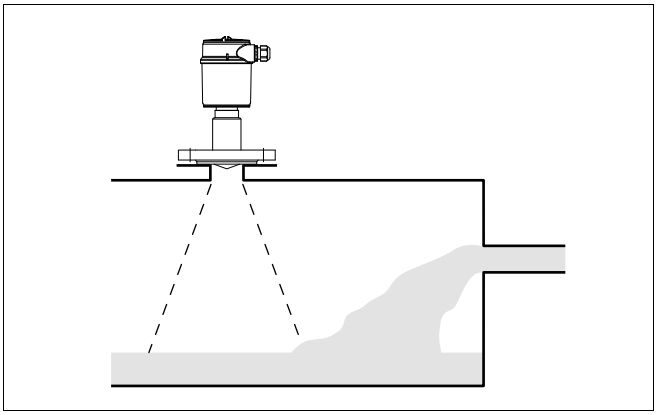


Fig. 6: Flot de liquide

Rehausse

Montage arasant

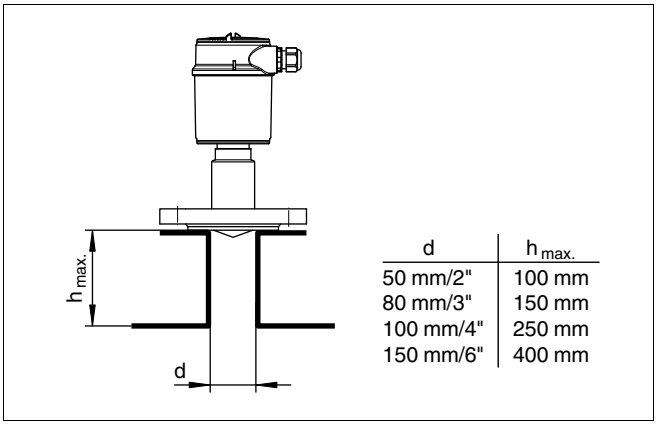
En vue d'une meilleure nettoyabilité du capteur, un montage optimal se fera de façon arasante sur une contre-bride (bride sans rehausse) ou avec des raccords aseptiques, p.ex. Neumo Biocontrol.

Montage sur rehausse

Si les propriétés de réflexion de votre produit sont bonnes, vous pouvez installer le capteur LEVEL TRANSMITTER 8138 sur une rehausse. Vous trouverez les valeurs de référence des hauteurs de rehausse dans la figure suivante. L'extrémité de la rehausse doit dans ce cas être lisse, sans bavure et arrondie si possible. Vous devez procéder ensuite à une mémorisation des signaux parasites.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009



d	h max.
50 mm/2"	100 mm
80 mm/3"	150 mm
100 mm/4"	250 mm
150 mm/6"	400 mm

Fig. 7: Autres dimensions de rehausse

Information:
Les vis de la bride du capteur LEVEL TRANSMITTER 8138 doivent toujours être vissées avec un couple de serrage de l'ordre de 60 Nm pour assurer l'étanchéité du disque en PTFE du système d'antenne encapsulé.

Orientation du capteur

Dans les liquides, orientez le capteur perpendiculairement à la surface du produit pour obtenir une mesure optimale.

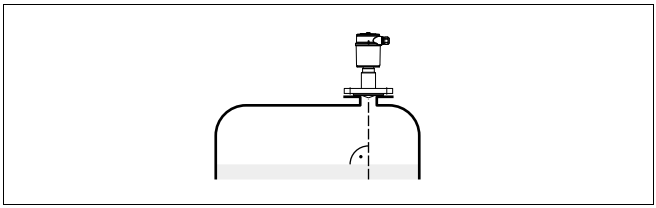


Fig. 8: Orientation du capteur dans les liquides

Cuves encombrées

Le lieu de montage de votre capteur radar doit être choisi de façon à ce qu'aucun obstacle ne croise les signaux micro-ondes.

Des obstacles fixes dans la cuve, comme p.ex. échelles, relais à seuils, serpentins de chauffe, renforts métalliques etc. peuvent entraîner des échos parasites importants et superposer l'écho utile. Lors de la conception de votre point de mesure, veillez à ce que la trajectoire des signaux radar vers le produit soit complètement libre.

Si vous avez des obstacles fixes dans votre cuve, procédez à une mémorisation des signaux parasites lors de la mise en service.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Les échos parasites importants causés en particulier par des obstacles fixes de grande taille (renforts métalliques p.ex.) peuvent être affaiblis par des mesures supplémentaires. De petits déflecteurs en tôle installés en biais au dessus de ces obstacles dispersent les signaux radar et empêchent efficacement une réflexion directe des échos parasites.

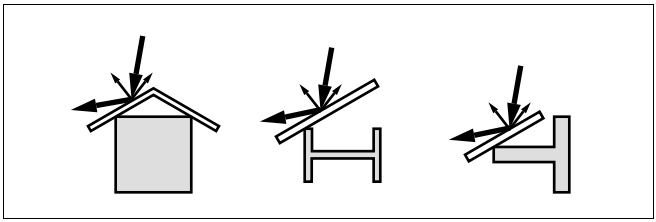


Fig. 9: Recouvrir les obstacles lisses par des déflecteurs

Agitateurs

Si des agitateurs sont installés dans votre cuve, procédez à une mémorisation des échos parasites lorsque les agitateurs sont en marche. Ainsi, il sera possible de mémoriser les réflexions parasites causées par l'agitateur dans ses différentes positions.

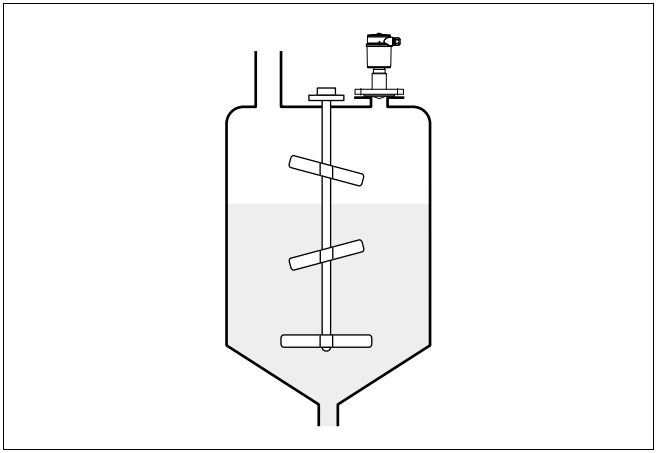


Fig. 10: Agitateurs

Formation de mousse

Remplissages, agitateurs ou autres process dans la cuve peuvent conduire à une formation de mousse en partie très consistante à la surface du produit. Cette mousse est susceptible d'atténuer fortement le signal d'émission.

Si la mousse entraine des erreurs de mesure, utilisez une antenne radar la plus grande possible.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Les capteurs radar LEVEL TRANSMITTER 8185-8186 à impulsions guidées ne sont pas influencés par la formation de mousse et sont donc très bien appropriés pour ce genre d'application.

Mesure dans un tube (tube tranquilisateur ou bypass)

La mesure dans un tube permet d'exclure les influences causées par les cuves encombrées et les turbulences. Dans ces conditions, il est possible de réaliser une mesure de produits à faible constante diélectrique (à partir d'une CD de 1,6).

La longueur des tubes bypass ou tranquilisateurs doit aller jusqu'au niveau de mesure minimum désiré, une mesure n'étant possible que dans le tube.

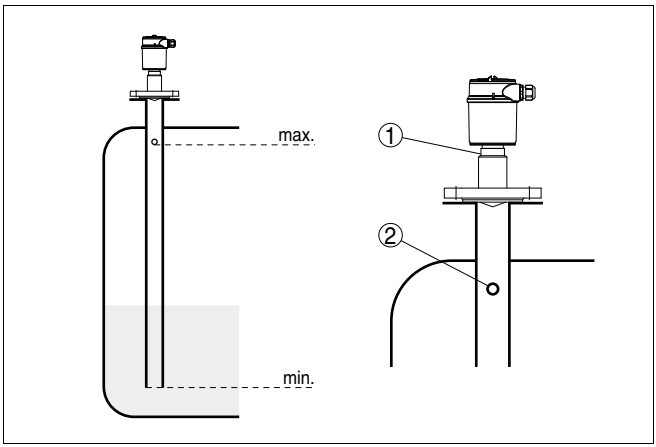


Fig. 11: Systèmes d'antennes à tube dans une cuve
1 Marquage du sens de polarisation
2 Perçage d'aération, diamètre maxi. 5 mm (0.2 in)

Le diamètre de l'antenne du capteur doit correspondre le plus possible au diamètre intérieur du tube. Pour le LEVEL TRANSMITTER 8138, ce sont 50 mm (1.969 in) env. Vous pouvez utiliser le capteur dans des tubes au diamètre compris entre 50 et 80 mm (1.969 … 3.15 in).

Tenez compte également du trou de purge nécessaire en haut du tube tranquilisateur. Ce trou doit être décalé de 90° par rapport au marquage de polarisation du capteur (voir figure : "*Systèmes d'antenne à tube dans une cuve*").

Un tube bypass en dehors de la cuve peut présenter une alternative au tube tranquilisateur dans la cuve. A la mise en service de l'appareil, sélectionnez la fonction "*Tube bypass*".

Orientez le capteur de manière à ce que le marquage de polarisation sur le raccord process du capteur soit décalé de 90° par rapport aux trous ou aux fentes du tube (voir figure : "*LEVEL TRANSMITTER 8138 dans un tube bypass*").

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

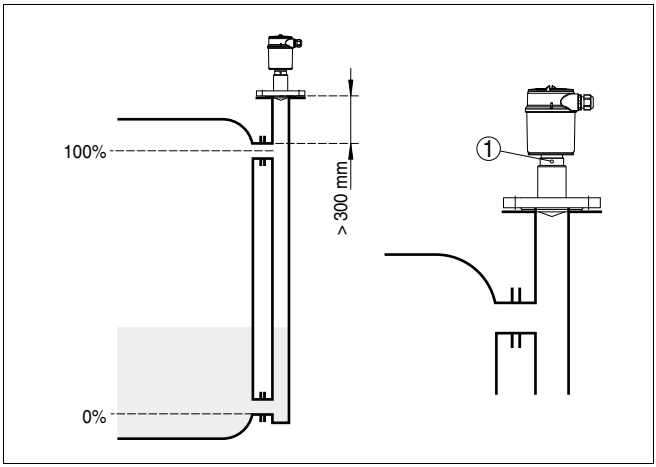


Fig. 12: LEVEL TRANSMITTER 8138 dans un tube bypass
1 Marquage du sens de polarisation

En installant le LEVEL TRANSMITTER 8138 sur un tube bypass, respectez un écart de 300 mm (11.81 in) environ ou plus entre le raccord process et la jonction des tubes du haut. Si les parois de votre tube sont très rugueuses, utilisez un tube de guidage dans le tube bypass existant ou un capteur radar avec antenne à tube.

32066-FR-081125

5 Raccordement à la tension d'alimentation

5.1 Préparation du raccordement

Respecter les consignes de sécurité

Respectez toujours les consignes de sécurité suivantes :

- Raccordez l'appareil uniquement hors tension
- En cas de risque de surtensions, installez des appareils de protection contre les surtensions.

Respecter les consignes de sécurité pour les applications Ex

En atmosphères explosibles, il faudra respecter les réglementations respectives et les certificats de conformité et d'homologation des capteurs et appareils d'alimentation.

Sélection de la tension d'alimentation

L'alimentation de tension et le signal courant s'effectuent par le même câble de raccordement bifilaire. La plage de la tension d'alimentation peut différer en fonction de la version de l'appareil.

Vous trouverez les données concernant l'alimentation de tension au chapitre "*Caractéristiques techniques*".

Veillez à une séparation sûre entre le circuit d'alimentation et les circuits courant secteur selon IN VDE 0106 partie 101

Tenez compte également des influences supplémentaires suivantes en ce qui concerne la tension d'alimentation :

- La tension de sortie du bloc d'alimentation peut diminuer sous charge nominale (avec un courant capteur de 20,5 mA, ou de 22 mA en cas de signalisation de défaut).
- Influence d'autres appareils dans le circuit courant (voir valeurs de charge au chapitre "*Caractéristiques techniques*")

Sélection du câble de raccordement

L'appareil sera raccordé par du câble bifilaire usuel non blindé. Si vous vous attendez à des perturbations électromagnétiques pouvant être supérieures aux valeurs de test de la EN 61326 pour zones industrielles, il faudra utiliser du câble blindé.

Utilisez du câble de section ronde. Un diamètre extérieur du câble compris entre 5 et 9 mm (0.2 … 0.35 in) garantit l'étanchéité du presse-étoupe. Si vous utilisez du câbe d'un autre diamètre ou de section différente, changez le joint ou utilisez un presse-étoupe adéquat.

Blindage électrique du câble et mise à la terre

Si un câble blindé est nécessaire, le blindage du câble doit être relié au potentiel de terre des deux côtés. Dans le capteur, le blindage doit être raccordé directement à la borne de terre interne. La borne de terre externe se trouvant sur le boîtier doit être reliée à basse impédance au conducteur d'équipotentialité.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) Printed: 23.04.2009

Si des courants compensateurs de potentiel peuvent apparaitre, il faudra relier l'extrémité du blindage côté exploitation par un condensateur en céramique (p. ex. 1 nF, 1500 V). Vous supprimerez ainsi les courants compensateurs de potentiel à basse fréquence tout en conservant la protection contre les signaux perturbateurs de haute fréquence.

Sélection du câble de raccordement pour applications Ex

Respectez les règlements d'installation en vigueur pour les applications Ex. En particulier, il est important de veiller à ce qu'aucun courant compensateur de potentiel ne circule par le blindage du câble. Si la mise à la terre est réalisée des deux côtés, vous pouvez l'éviter en utilisant un condensateur approprié comme indiqué précédemment ou en réalisant une liaison équipotentielle séparée.

5.2 Etapes de raccordement

Procédez comme suit :

1 Dévissez le couvercle du boîtier
2 Si un module de réglage et d'affichage est installé, enlevez-le en le tournant légèrement vers la gauche.
3 Desserrez l'écrou flottant du presse-étoupe.
4 Enlevez la gaine du câble sur 10 cm (4 in) env. et dénudez l'extrémité des conducteurs sur 1 cm (0.4 in) env.
5 Introduisez le câble dans l'appareil en le passant par le presse-étoupe.
6 Soulevez les leviers d'ouverture des bornes avec un tournevis (voir figure suivante).
7 Enfichez les extrémités des conducteurs dans les bornes ouvertes suivant le schéma de raccordement
8 Rabaissez les leviers des bornes, le ressort des bornes est bien audible au rabattement du levier.
9 Vérifiez la bonne fixation des fins de conducteurs dans les bornes en tirant légèrement dessus
10 Raccordez le blindage à la borne de terre interne et reliez la borne de terre externe à la liaison équipotentielle
11 Serrez bien l'écrou flottant du presse-étoupe. L'anneau d'étanchéité doit entourer complètement le câble
12 Revissez le couvercle du boîtier

Vous avez maintenant terminé le raccordement électrique.

Fig. 13: Etapes de raccordement 6 et 7

5.3 Schéma de raccordement du boîtier à chambre unique

Les schémas suivants sont valables aussi bien pour la version non-Ex que pour la version Ex-ia.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2008

Compartiment électronique et de raccordement

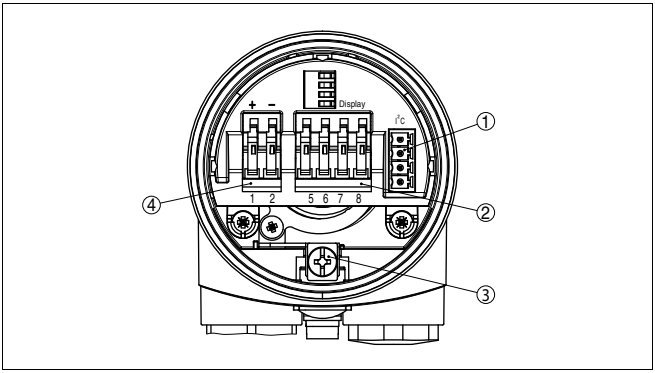


Fig. 14: Compartiment électronique et de raccordement du boîtier à chambre unique
1 Interface de service
2 Bornes auto-serrantes pour le raccordement d'un affichage externe
3 Borne de terre pour le raccordement du blindage du câble
4 Bornes auto-serrantes pour l'alimentation de tension

Schéma de raccordement

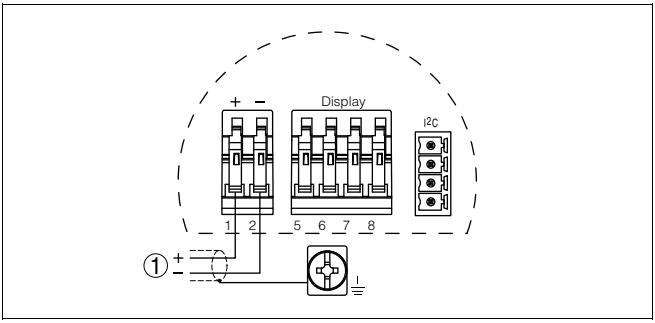


Fig. 15: Schéma de raccordement du boîtier à chambre unique
1 Alimentation de tension/sortie signal

5.4 Phase de mise en route

Phase de mise en route

Après le raccordement du LEVEL TRANSMITTER 8138 à la tension d'alimentation ou après un retour de celle-ci, l'appareil effectuera tout d'abord un autotest durant env. 30 secondes comprenant :

- La vérification interne de l'électronique
- Un affichage du type d'appareil, de la version firmware ainsi que de la TAG capteur (désignation du capteur)
- Un bond rapide du signal de sortie (env. 10 secondes) sur le courant défaut réglé.

Le courant respectif sera ensuite délivré sur la ligne (les valeurs correspondent au niveau actuel ainsi qu'aux réglages déjà réalisés, p. ex. au réglage d'usine).

MAN 1000102668 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

6 Mise en service avec le module de réglage et d'affichage

6.1 Description succincte

Fonctionnement/présentation

Le module de réglage et d'affichage sert à l'affichage des valeurs de mesure, au réglage et au diagnostic. Il peut être installé dans tous les capteurs de la famille des LEVEL TRANSMITTER.

A partir d'une version hardware ...- 01 ou supérieure du module de réglage et d'affichage et de l'électronique du capteur respective, vous pouvez enclencher un rétroéclairage intégré via le menu de configuration. Vous trouverez la version hardware respective sur la plaque signalétique du module de réglage et d'affichage ou de l'électronique du capteur.

Remarque:
Vous trouverez des informations détaillées dans le manuel de mise en service "*Module de réglage et d'affichage*".

6.2 Insérer le module de réglage et d'affichage

Monter/démonter le module de réglage et d'affichage

Vous pouvez insérer/enlever le module de réglage et d'affichage dans le/du capteur n'importe quand. Pour cela, il n'est pas nécessaire de couper la tension d'alimentation.

Pour le montage, procédez comme suit :

1 Dévissez le couvercle du boîtier
2 Posez le module de réglage et d'affichage sur l'électronique dans la position désirée (choix entre quatre positions décalées de 90°).
3 Mettez le module de réglage et d'affichage sur l'électronique et tournez-le légèrement vers la droite jusqu'à ce qu'il vienne s'encliqueter
4 Vissez fermement le couvercle du boîtier avec hublot

Le démontage s'effectue de la même façon, mais en sens inverse.

Le module de réglage et d'affichage est alimenté par le capteur, un autre raccordement n'est donc pas nécessaire.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

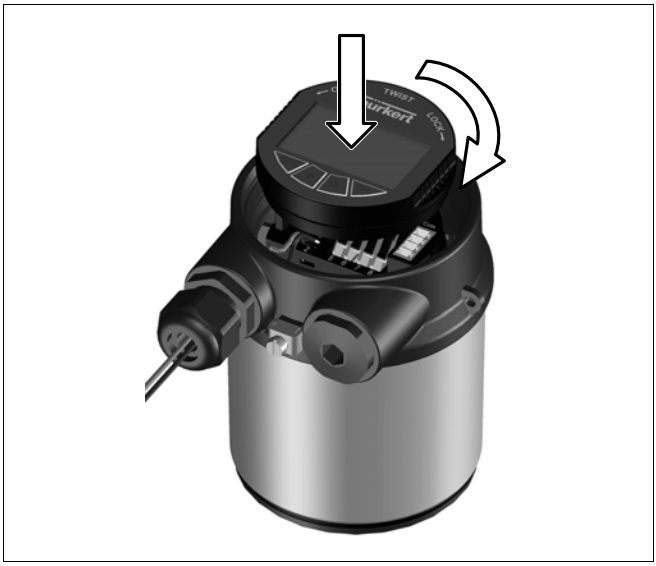


Fig. 16: Montage du module de réglage et d'affichage

Remarque:
Si le module de réglage et d'affichage doit demeurer définitivement dans votre appareil pour disposer en permanence d'un affichage des valeurs de mesure, il vous faudra un plus haut couvercle muni d'un hublot.

6.3 Système de réglage

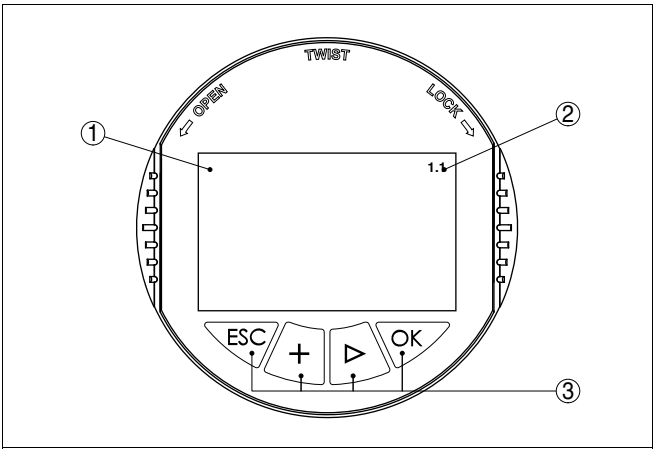


Fig. 17: Eléments de réglage et d'affichage
1 Affichage LCD
2 Affichage du numéro de menu
3 Touches de réglage

Fonctions des touches

- Touche ***[OK]*** servant à :
  - Aller vers l'aperçu des menus
  - Confirmer le menu sélectionné
  - Editer les paramètres
  - Sauvegarder la valeur
- Touche ***[->]*** pour :
  - Changer de menu
  - Sélectionner une mention dans la liste
  - Sélectionner une position d'édition
- Touche ***[+]*** servant à :
  - Modifier la valeur d'un paramètre
- Touche ***[ESC]*** pour :
  - Interrompre la saisie
  - Revenir au menu supérieur

Système de réglage

Vous ferez le réglage de votre capteur par les quatre touches du module de réglage et d'affichage. L'afficheur LC vous indique chacun des menus et sous-menus. Les différentes fonctions vous ont été décrites précédemment. Un retour automatique à l'affichage des valeurs de mesure se fera env. 10 minutes après le dernier appui sur une touche. A ce moment là, les valeurs n'ayant pas encore été validées avec ***[OK]*** seront perdues.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

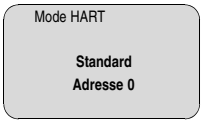
32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.02.2009

6.4 Etapes de mise en service

Réglage de l'adresse HART-Multidrop

Au mode HART-Multidrop (plusieurs capteurs raccordés à une entrée), il est important de régler l'adresse du capteur avant de procéder à d'autres paramétrages. Vous trouverez une description plus détaillée sur ce point dans la notice de mise en service du "*Module de réglage et d'affichage*" ou dans l'aide en ligne de PACTware et des DTM.



Paramétrage

Le LEVEL TRANSMITTER 8138 étant un appareil de mesure de distance, ce sera précisément la distance du capteur au produit qui sera mesurée. Pour pouvoir afficher la hauteur du produit proprement dite, il faudra procéder à une attribution de la distance mesurée par rapport au pourcentage de hauteur. Pour effectuer ce réglage, on saisira la distance avec une cuve pleine et celle avec une cuve vide. Si ces distances ne sont pas connues, on peut également étalonner avec des distances de 10 % et 90 % par exemple. Le point de départ de ces valeurs de distance est toujours la face de joint du filetage ou de la bride. Grâce à ces valeurs, il est possible de calculer la hauteur de remplissage proprement dite. En même temps, la plage de travail du capteur sera limitée du maximum à la plage vraiment nécessaire.

Pour ce réglage, le niveau momentané ne joue aucun rôle. Le réglage mini./maxi. sera toujours réalisé sans variation de niveau. Ainsi, ces réglages peuvent être effectués déjà à l'avance, sans avoir auparavant à installer le capteur.

Avertissement !
Dans le cas où il y aurait dans la cuve une séparation de liquides de constantes diélectriques différentes, p.ex. par une formation de condensat, il est possible dans certaines circonstances que le LEVEL TRANSMITTER 8138 ne détecte que le produit ayant la constante diélectrique plus élevée.

Tenez compte que les couches d'interface peuvent fausser la mesure.

Si vous désirez mesurer en toute fiabilité la hauteur totale des deux liquides, contactez notre service ou utilisez un appareil de mesure d'interface.

Au menu principal "*Réglage de base*", il est nécessaire pour obtenir un réglage optimal de la mesure de sélectionner les sous-menus l'un après l'autre et de leur attribuer les paramètres corrects.

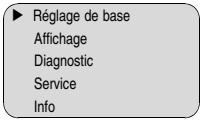
Commencez maintenant votre paramétrage avec les menus suivants du réglage de base :

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2008

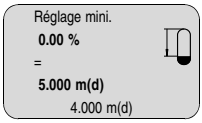
Effectuer le réglage mini.

Procédez comme suit :

1 Changement de l'affichage des valeurs de mesure au menu principal en appuyant sur ***[OK]***.



2 Sélectionnez le point de menu "*Réglage de base*" avec ***[->]*** et confirmez avec ***[OK]***. Il vous apparait maintenant le point de menu "*Réglage mini.*".



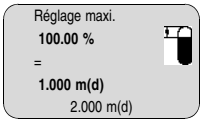
3 Préparez avec ***[OK]*** l'édition de la valeur pour cent et mettez le curseur avec ***[->]*** sur la position désirée. Réglez la valeur pour cent désirée avec ***[+]*** et mémorisez avec ***[OK]*** . Le curseur se déplace maintenant sur la valeur distance.

4 Saisissez la valeur distance en mètre correspondant à la valeur % pour le réservoir vide (p.ex. distance entre capteur et fond de la cuve).

5 Sauvegarder les réglages avec ***[OK]*** et aller avec ***[->]*** au réglage maxi.

Effectuer le réglage maxi.

Procédez comme suit :



1 Préparez avec ***[OK]*** l'édition de la valeur pour cent et mettez le curseur avec ***[->]*** sur la position désirée. Réglez la valeur pour cent désirée avec ***[+]*** et mémorisez avec ***[OK]*** . Le curseur se déplace maintenant sur la valeur distance.

2 Saisissez la valeur distance en mètre correspondant à la valeur pour cent pour le réservoir plein. N'oubliez pas que le niveau maxi. doit se trouver en dessous de la zone morte.

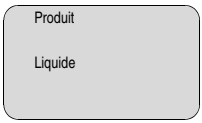
3 Mémorisez les réglages avec ***[OK]*** et allez avec ***[->]*** à la sélection du produit.

Sélection du produit

Chaque produit possède ses propres propriétés de réflexion. Pour les liquides, on peut ajouter les surfaces agitées et la formation de mousse comme facteurs de perturbation. Pour les solides en vrac/ pulvérulents, il s'agit du dégagement de poussières, du talutage et des

BAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

échos supplémentaires provenant de la paroi du réservoir. Pour adapter le capteur à ces différentes conditions de mesure, il faut d'abord procéder dans ce menu à la sélection "*Liquides*" ou "*Solides en vrac*".



Information:
Pour le LEVEL TRANSMITTER 8138 en version électronique "*Sensibilité augmentée*", le réglage d'usine est réglé sur "*Solides en vrac*". Cependant, on utilise l'appareil de préférence dans les liquides. Dans ce cas, modifiez la sélection du produit à la mise en service de l'appareil sur "*Liquides*".

Suivant leur résistivité et constante diélectrique, les liquides ont des propriétés de réflexion variant sensiblement. C'est pourquoi il faut procéder au menu Liquides à d'autres sélections telles que "*Solvants*", "*Mélanges chimiques*" et "*Solution aqueuse*".

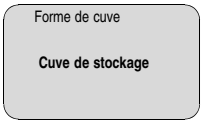
Pour les solides en vrac/pulvérulents, vous pouvez sélectionner en plus "*Poudre/Poussières*", "*Granulat/Pellets*" ou "*Cailloux/galets*".

Grâce à cette sélection supplémentaire, vous adaptez votre capteur de façon optimale à votre produit et augmentez sensiblement la fiabilité de votre mesure en particulier avec des produits à mauvaises propriétés de réflexion.

Faites la saisie de vos paramètres par les touches respectives, sauvegardez votre saisie et passez avec la touche ***[->]*** au prochain menu.

Forme de cuve

La mesure n'est pas seulement influencée par le produit, mais également par la forme du réservoir. Pour adapter le capteur aux conditions de la mesure, ce point de menu vous offre après avoir sélectionné liquides ou solides en vrac d'autres sélections possibles. Avec "*Liquides*", ce sera "*Cuve de stockage*", "*Tube guide d'ondes*", "*Réservoir ouvert*" ou "*Réservoir avec agitateur*", avec "*Solides en vrac*", ce sera "*Silo*" ou "*Trémie*".



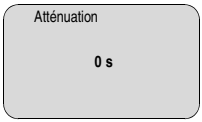
MAN 1000002668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Information:
Pour le LEVEL TRANSMITTER 8138 en version électronique "*Sensibilité augmentée*", le réglage d'usine est réglé sur "*Silo*". Cependant, on utilise l'appareil de préférence dans les liquides. Dans ce cas, modifiez la forme du réservoir à la mise en service de l'appareil sur "*Cuve de stockage*".

Faites la saisie de vos paramètres par les touches respectives, sauvegardez votre saisie et passez avec la touche ***[->]*** au prochain menu.

Atténuation

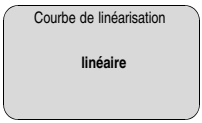
Vous pouvez régler une atténuation pour éliminer les variations à l'affichage des valeurs de mesure provenant par exemple de surfaces de produits agitées. Ce temps peut se trouver entre 0 et 999 secondes. Veuillez cependant tenir compte que le temps de réaction de toute votre mesure sera prolongé et que la réaction aux variations rapides des valeurs de mesure ne se fera qu'avec une certaine temporisation. En règle générale, un temps de quelques secondes suffira pour apaiser largement votre affichage des valeurs de mesure.



Faites la saisie de vos paramètres par les touches respectives, sauvegardez votre saisie et passez avec la touche ***[->]*** au prochain menu.

Courbe de linéarisation

Une linéarisation est nécessaire pour tous les réservoirs dont le volume n'augmente pas linéairement avec la hauteur du niveau - par exemple dans une cuve cylindrique couchée ou dans une cuve sphérique - et lorsqu'on veut obtenir l'affichage ou la sortie du volume. Pour ces cuves, on a mémorisé des courbes de linéarisation adéquates. Elles indiquent la relation entre le pourcentage de la hauteur du niveau et le volume de la cuve. En activant la courbe adéquate, vous obtiendrez l'affichage correct du pourcentage de volume. Si vous ne désirez pas obtenir l'affichage du volume en %, mais en litre ou en kilogramme par exemple, vous pouvez en plus régler une calibration au menu "*Affichage*".



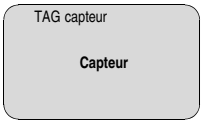
Faites la saisie de vos paramètres par les touches respectives, sauvegardez votre saisie et passez avec la touche ***[->]*** au prochain menu.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

TAG capteur

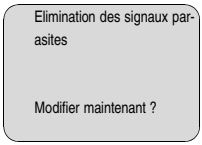
Ce menu vous permet d'attribuer au capteur une désignation claire ne prêtant à aucune confusion, comme par exemple le nom de la voie de mesure ou la désignation de la cuve/du produit. Dans les systèmes numériques ainsi que dans la documentation de grands complexes, une dénomination des points de mesure et des cuves est absolument indispensable, faute de quoi leur identification exacte ne sera pas possible.



Ce menu termine le réglage de base. Vous pouvez maintenant retourner au menu principal avec la touche ***[ESC]***.

Elimination des signaux parasites

De grandes rehausses, des cuves encombrées avec renforts métalliques ou agitateurs ou encore des colmatages ou cordons de soudure sur les parois de la cuve sont de nature à engendrer des réflexions parasites qui peuvent fausser la mesure. Une mémorisation des signaux parasites détecte, marque et mémorise ces signaux qui ne seront plus pris en considération par le capteur lors de la mesure. Ceci doit se faire avec un faible niveau afin de pouvoir détecter toutes les réflexions parasites existantes.



Procédez comme suit :

1 Changement de l'affichage des valeurs de mesure au menu principal en appuyant sur ***[OK]***.

2 Sélectionnez le menu "*Service*" avec ***[->]*** et validez avec ***[OK]***. Il vous apparaît le menu "*Elimination des signaux parasites*".

3 Validez "*Elimination des signaux parasites - modifier maintenant*" avec ***[OK]*** et sélectionnez le menu situé en dessous "*Nouvelle création*". Saisissez la distance réelle du capteur à la surface du produit. Tous les signaux parasites existants dans cette plage seront saisis par le capteur et mémorisés après avoir validé avec ***[OK]***.

Remarque:
Vérifiez la distance entre capteur et surface du produit. La saisie d'une fausse valeur (trop grande) entraîne la mémorisation du niveau actuel comme signal parasite. Dans ce cas, le capteur ne pourra plus mesurer le niveau dans cette plage.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Copier données capteur

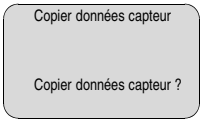
Cette fonction permet la lecture des données de paramétrage ainsi que la saisie de ces données dans le capteur via le module de réglage et d'affichage. Une description de cette fonction vous est donnée dans la notice de mise en service "*Module de réglage et d'affichage*".

Cette fonction permet la lecture et/ou la saisie des données suivantes :

- Représentation de la valeur de mesure
- Réglage
- Produit
- Diamètre intérieur du tube (avec versions à tube de mesure)
- Forme de cuve
- Atténuation
- Courbe de linéarisation
- TAG capteur
- Valeur d'affichage
- Unité d'affichage
- Calibrage
- Sortie courant
- Unité de réglage
- Langue

Il **n'y aura pas** de lecture et de saisie pour les données suivantes importantes à la sécurité :

- Mode HART
- PIN
- SIL



Reset

Réglage de base

Si un "*Reset*" est effectué, le capteur remettra alors les valeurs des fonctions suivantes aux valeurs reset (voir tableau) : (réglage de base spécifique au capteur)

Fonction	Valeur reset
Réglage maxi.	0 m(d)
Réglage mini.	30 m(d)
Produit	Liquide
Forme de cuve	Inconnue
Atténuation	0 s
Linéarisation	linéaire
TAG capteur	Capteur
Valeur d'affichage	Distance
Sortie courant - courbe caractéristique	4 … 20 mA
Sortie courant - courant maxi.	20 mA

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Fonction	Valeur reset
Sortie courant - courant mini.	4 mA
Sortie courant - panne	< 3,6 mA
Unité de réglage	m(d)

En effectuant un "*Reset*", les valeurs des menus suivants **ne seront pas** remises aux valeurs reset (voir tableau) :

Fonction	Valeur reset
Eclairage	Pas de reset
Langue	Pas de reset
SIL	Pas de reset
Mode HART	Pas de reset

Etalonnage d'usine
Comme réglage de base, mais les paramètres spéciaux seront remis en plus aux valeurs default.[2)]

Index suiveur
Les valeurs de distance mini. et maxi. seront remises à la valeur actuelle.

Réglages optionnels

Des possibilités supplémentaires de réglage et de diagnostic comme par exemple le calibrage de l'affichage, la simulation ou la représentation de la courbe de tendance vous seront indiquées au plan des menus suivant . Une description plus détaillée de ces points de menus vous sera donnée dans la notice de mise en service du "*Module de réglage et d'affichage*".

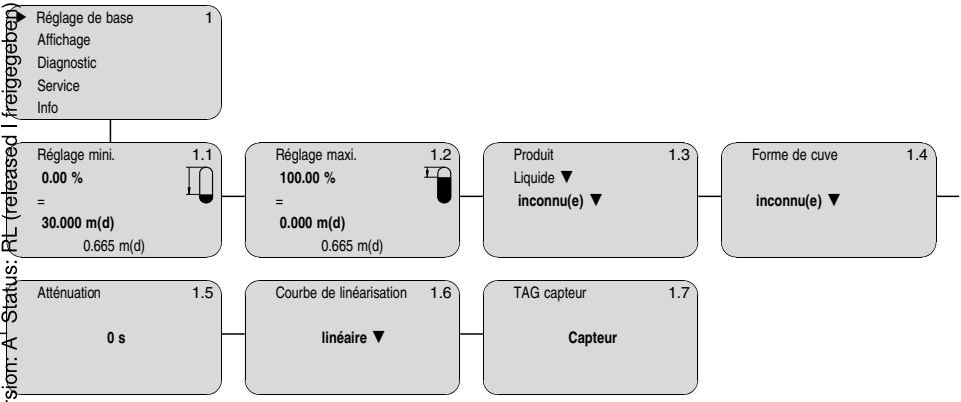
2) Les paramètres spéciaux sont des paramètres qui seront réglés selon les spécifications du client au niveau du menu service via le logiciel de configuration PACTware.

6.5 Plan des menus

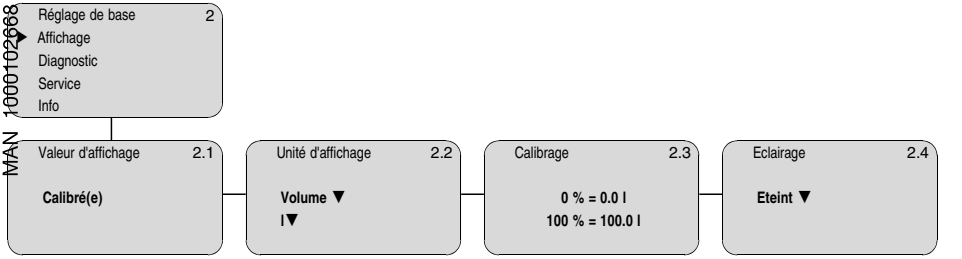
Information:
Les fenêtres de menus représentées en gris-clair ne seront pas toujours disponibles. Leur disponibilité dépend de votre équipement et de votre installation.

MAN 1000102068 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

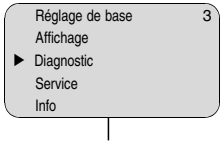
Réglage de base



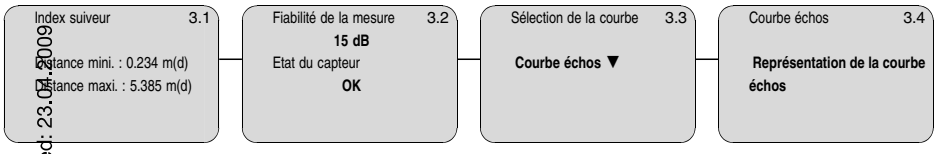
Affichage



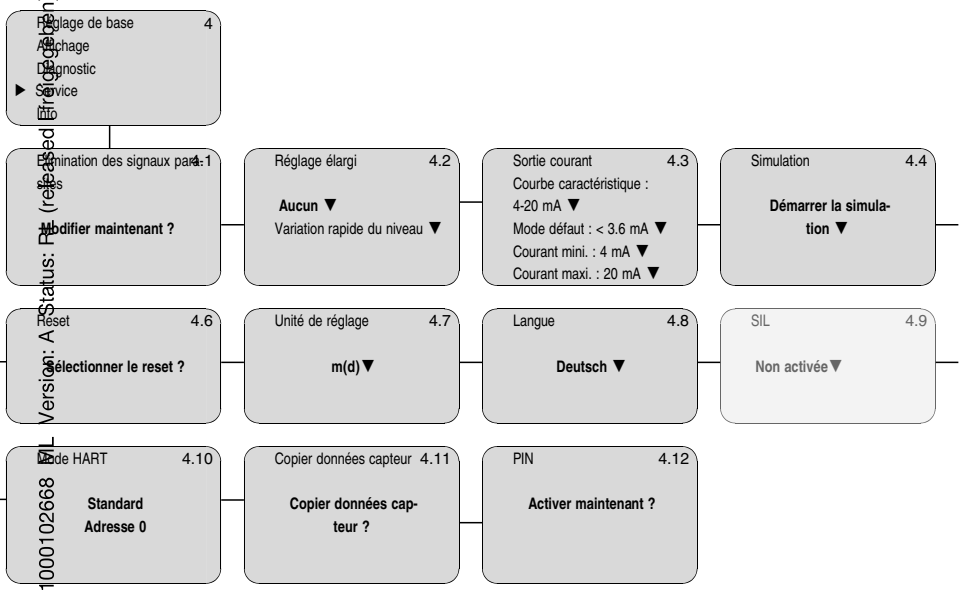
Diagnostic



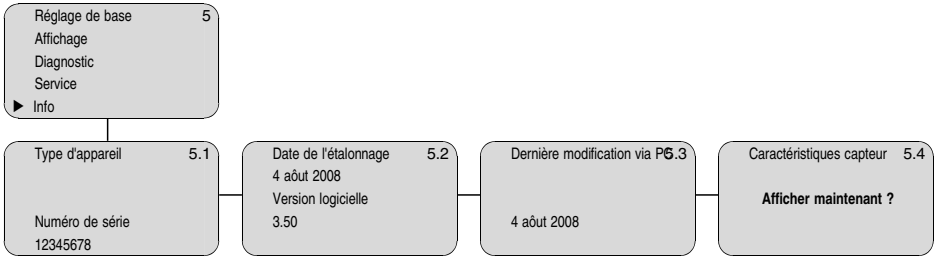
MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) Printed: 23.07.2009



Service



Info



6.6 Sauvegarde des données de paramétrage

Nous vous recommandons de noter les données réglées, p.ex. dans cette notice de mise en service et de les archiver à la suite. Ainsi, elles seront disponibles pour une utilisation diverse et à des fins de maintenance.

Si le LEVEL TRANSMITTER 8138 est équipé d'un module de réglage et d'affichage, les données les plus importantes pourront être lues du capteur vers le module de réglage et d'affichage. La procédure vous sera décrite dans la notice technique *"Module de réglage et d'affichage"* au point de menu *"Copier les données capteur"*. Les données y resteront mémorisées à demeure même en cas d'une coupure d'alimentation du capteur.

Au cas où il serait nécessaire de remplacer le capteur, il suffit d'enficher le module de réglage et d'affichage dans l'appareil de remplacement et de transmettre les données dans le capteur au menu "*Copier données capteur*".

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

7 Mise en service avec PACTware et autres programmes de configuration

7.1 Raccordement du PC

Raccordement via HART

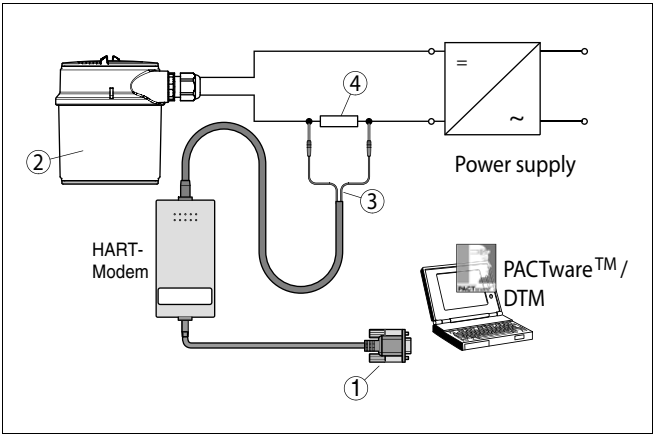


Fig. 18: Raccordement du PC à la ligne signal via HART
1 Raccordement RS232
2 LEVEL TRANSMITTER 8138
3 Câble adaptateur pour modem HART
4 Résistance HART 250 Ω

Composants nécessaires :

- LEVEL TRANSMITTER 8138
- PC avec PACTware et DTM Bürkert adéquat
- Modem HART
- Résistance HART env. 250 Ω
- Bloc alimentation

7.2 Paramétrage avec PACTware

Pour continuer la mise en service, veuillez vous reporter à la notice technique de mise en service "*Collection DTM/PACTware*" jointe à chaque cédérom et pouvant être téléchargée sur notre site internet. Une description détaillée vous sera donnée dans l'aide en ligne de PACTware et des DTM Bürkert.

Remarque:
N'oubliez pas que pour la mise en oeuvre de votre LEVEL TRANSMITTER 8138, il vous faut la collection DTM dans sa version actuelle.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Tous les DTM Bürkert disponibles actuellement sont regroupés sur un cédérom de collection DTM que vous pouvez vous procurer auprès de votre agence Bürkert moyennant une petite contribution. Ce cédérom contient également la version actuelle de PACTware. De plus, vous pouvez télécharger cette collection DTM y compris PACTware gratuitement dans la version de base sur internet.

7.3 Paramétrage avec AMS™ et PDM

Pour les Level Transmitter , il existe également des descriptions d'appareils sous forme de DD et/ou de EDD pour les programmes AMS™ et PDM. Les descriptions d'appareils sont déjà contenues dans les versions actuelles de AMS™ et de PDM. Pour les versions AMS™ et PDM plus anciennes, elles peuvent être téléchargées sur internet gratuitement.

7.4 Sauvegarde des données de paramétrage

Nous vous recommandons de documenter et de sauvegarder les données de paramétrage. Ainsi, elles seront disponibles pour une utilisation multiple et à des fins de maintenance ou de service.

La collection DTM Bürkert et PACTware vous offrent dans leur version professionnelle (avec licence) les outils appropriés pour une documentation et une sauvegarde systématiques de projet.

32066-FR-081125

MAN 1000102668 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

8 Entretien de l'appareil et élimination des défauts

8.1 Maintenance

A condition d'un maniement approprié, aucun entretien particulier ne sera nécessaire en fonctionnement normal.

8.2 Eliminer les défauts

Comportement en cas de pannes

C'est à l'exploitant de l'installation qu'il incombre la responsabilité de prendre les mesures appropriées pour éliminer les défauts survenus.

Causes des défauts

Une très haute sécurité de fonctionnement est garantie. Toutefois, des défauts peuvent apparaître pendant le fonctionnement de l'appareil. Ces défauts peuvent par exemple avoir les causes suivantes :

- Capteur
- Process
- Alimentation tension
- Exploitation des signaux

Elimination des défauts

Il est important de vérifier tout d'abord le signal de sortie et d'analyser les signalisations de défaut apparaissant sur le module de réglage et d'affichage. La procédure vous sera décrite par la suite.

Vérifier le signal 4 ... 20 mA

Raccordez au capteur un multimètre portable dans la plage adéquate suivant le schéma de raccordement.

? Manque de stabilité du signal 4 … 20 mA

- Variations de niveau

→ Réglez l'atténuation via le module de réglage et d'affichage

? Manque de signal 4 … 20 mA

- Mauvais raccordement

→ Vérifiez le raccordement selon le chapitre "*Etapes de raccordement*" et corrigez-le si besoin est selon le chapitre "*Schéma de raccordement*"

- Aucune alimentation tension

→ Vérifiez s'il y a une rupture de lignes et réparez-la si besoin est

- Tension de service trop basse ou résistance de charge trop haute

→ Vérifiez et adaptez si nécessaire

? Signal courant supérieur à 22 mA ou inférieur à 3,6 mA

- Préamplificateur défectueux

→ Remplacez l'appareil ou retournez-le au service réparation

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Pour les applications Ex, il faut respecter les règles concernant l'interconnexion des circuits courant de sécurité intrinsèque.

Signalisations de défaut via le module de réglage et d'affichage

? E013

- Aucune valeur de mesure existante.
- → Capteur en phase de mise en route
- → Le capteur ne trouve aucun écho en raison d'une mauvaise installation ou d'un faux paramétrage.

? E017

- Echelle de mesure trop petite
- → Recommencez le réglage en augmentant l'écart entre le réglage mini. et le réglage maxi.

? E036

- Software du capteur ne fonctionne pas
- → Faites une mise à jour du logiciel ou retournez l'appareil au service réparation

? E041, E042, E043

- Erreur de matériel (hardware), électronique défectueuse
- → Remplacez l'appareil ou retournez-le au service réparation

Comportement après élimination des défauts

Suivant la cause du défaut et les mesures prises pour l'éliminer, il faudra le cas échéant recommencer les étapes de déroulement d'une action décrites au chapitre "*Mise en service*".

Comportement après élimination des défauts

Suivant la cause du défaut et les mesures prises pour l'éliminer, il faudra le cas échéant recommencer les étapes de déroulement d'une action décrites au chapitre "*Mise en service*".

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

9 Démontage

9.1 Etapes de démontage

Attention !
Avant de démonter l'appareil, prenez garde aux conditions de process dangereuses comme p. ex. pression dans la cuve, hautes températures, produits agressifs ou toxiques etc.

Suivez les indications des chapitres "*Montage*" et "*Raccordement à l'alimentation*" et procédez de la même manière mais en sens inverse.

9.2 Recyclage

L'appareil se compose de matériaux recyclables par des entreprises spécialisées. A cet effet, l'électronique a été conçue facilement détachable et les matériaux utilisés sont recyclables.

Directive WEEE 2002/96/CE
Le présent appareil n'est pas soumis à la directive WEEE 2002/96/CE et aux lois nationales respectives. Amenez l'appareil directement à une entreprise de recyclage spécialisée et n'utilisez pas les points de récupération communaux. Ceux-ci sont destinés uniquement à des produits à usage privé conformément à la réglementation WEEE.

Une récupération professionnelle évite les effets négatifs pouvant agir sur l'homme et son environnement tout en préservant la valeur des matières premières par un recyclage adéquat.

Matériaux : voir au chapitre "*Caractéristiques techniques*"

Au cas où vous n'auriez pas la possibilité de faire recycler l'ancien appareil par une entreprise spécialisée, contactez-nous, nous vous conseillerons sur les possibilités de reprise et de recyclage.

32066-FR-081125

10 Annexe

10.1 Caractéristiques techniques

Caractéristiques générales	
Matériaux, en contact avec le produit	
Raccord process	316L
Antenne encapsulée ou encapsulée de façon aseptique	PTFE (TFM 1600), plaquée PFA, PVDF
Joint du process avec antenne encapsulée aseptiquement	FKM (Viton), EPDM
Matériaux, sans contact avec le produit	
Boîtier	plastique PBT (Polyester), 316L
Joint entre boîtier et couvercle du boîtier	silicone
Hublot sur le couvercle du boîtier pour module de réglage et d'affichage	polycarbonate
Borne de terre	316Ti/316L
Poids	
Tri-Clamp, raccord union	3,5 … 6 kg (7.7 … 13.2 lbs), selon les dimensions
Brides	4,2 … 15,4 kg (9.3 … 34 lbs), en fonction des dimensions de la bride

Grandeur de sortie	
Signal de sortie	4 … 20 mA/HART
Valeurs de sortie HART	
Valeur HART (Primary Value)	Distance au niveau
Valeur HART (Secondary Value)	Distance au niveau - calibrée
Résolution du signal	1,6 µA
Signal défaut sortie courant (réglable)	Valeur mA inchangée 20,5 mA, 22 mA, < 3,6 mA (réglable)
Courant de sortie maxi.	22 mA
Charge	voir diagramme des charges sous alimentation
Atténuation (63 % de la grandeur d'entrée)	0 … 999 s, réglable
Recommandation NAMUR satisfaite	NE 43

Grandeur d'entrée	
Grandeur de mesure	distance entre raccord process et surface du produit
Ecart minimum à partir de la bride	50 mm (1.97 in)
Plage de mesure selon le raccord process	
– Tri-Clamp 2", 3"	jusqu'à 10 m (32.81 ft)
– Raccord union DN 50, DN 80	jusqu'à 10 m (32.81 ft)

MAN 1000126608 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

– Bride DN 50, ANSI 2"	jusqu'à 10 m (32.81 ft)
– Bride DN 80 … DN 150, Tri-Clamp 4", ANSI 3" … 6"	jusqu'à 20 m (65.62 ft)

Conditions de référence concernant la précision de la mesure (se référant à DIN EN 60770-1)

Conditions de référence selon DIN EN 61298-1	
– Température	+18 … +30 °C (+64 … +86 °F)
– Humidité relative de l'air	45 … 75 %
– Pression atmosphérique	860 … 1060 mbar/86 … 106 kPa (12.5 … 15.4 psig)
Autres conditions de référence	
– Réflecteur	réflecteur idéal, p.ex plaque métallique 2 x 2 m
– Réflexions parasites	signal parasite le plus fort 20 dB plus faible que l'écho utile

Caractéristiques de mesure et données de puissance

Fréquence de mesure	bande K (technologie 26 GHz)
Intervalle de mesure env.	1 s
Angle de rayonnement 3 dB	
– Tri-Clamp 2"	18°
– Tri-Clamp 3", 4"	10°
– Raccord union DN 50	18°
– Raccord union DN 80	10°
– Bride DN 50, ANSI 2"	18°
– Bride DN 80 … DN 150, ANSI 3" … 6"	10°
Temps de réponse du bond ou temps de réglage[3)]	< 1 s (dépend du paramétrage)
Variation de niveau maxi.	Réglable jusqu'à 1 m/min. (dépend du paramétrage)
Puissance HF maxi. rayonnée du système d'antenne	
– Puissance crête de l'impulsion	< 2 mW
– Durée de l'impulsion	< 2 ns
– Puissance moyenne	< 5 µW
– Puissance moyenne à 1 m de distance	< 200 nW/cm^2
Puissance HF maxi. rayonnée du système d'antenne - version avec sensibilité augmentée	
– Puissance crête de l'impulsion	< 10 mW
– Durée de l'impulsion	< 2 ns
– Puissance moyenne	< 25 µW
– Puissance moyenne à 1 m de distance	< 1 µW/cm^2

[3)] Temps jusqu'à la sortie correcte (max. 10 % d'écart) du niveau lors d'une variation de niveau brusque.

MAN 1000026608 ML Version A Status RA (released | freigegeben | printed | 03.04.2008)

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Précision de mesure

Résolution de mesure, en général	maxi. 1 mm (0.039 in)
Ecart de mesure[4]	voir diagrammes

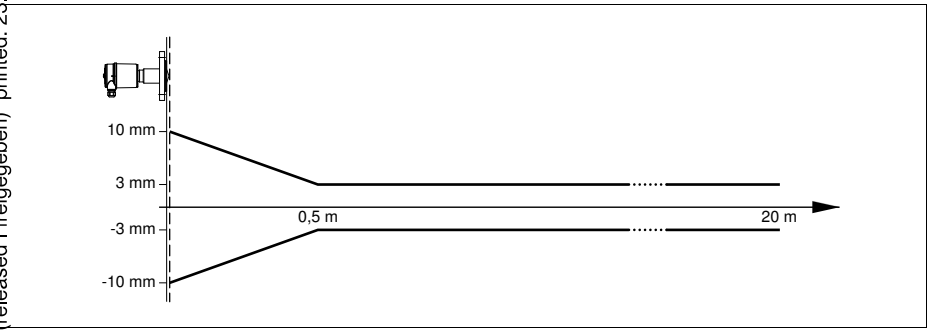


Fig. 19: Ecart de mesure LEVEL TRANSMITTER 8138 en mm, plage de mesure en m

Influence de la température ambiante sur l'électronique du capteur[5]

Coefficient en température du signal zéro (erreur de température)	0,03 %/10 K

Conditions ambiantes

Température ambiante, de transport et de stockage	-40 … +80 °C (-40 … +176 °F)

Conditions de process

Pour les niveaux de pression et la pression du réservoir, respectez en plus les indications de la plaque signalétique. La valeur valable est celle étant la plus basse.

Niveau de pression selon le raccord process	
– Raccord union selon DIN 11851 et 11864-2, raccord aseptique LA et LB	PN 16
Pression de la cuve selon le raccord process	
– Bride jusqu'à 2" (à partir de 300 lb), DN 50	-100 … 1600 kPa/-1 … 16 bar (-14.5 … 232 psig)
– Bride à partir de 3" (à partir de 300 lb), DN 80	-20 … 1600 kPa/-0,2 … 16 bar (-2.9 … 232 psig)
– Tuchenhagen Varivent	-100 … 1000 kPa/-1 … 10 bar (-14.5 … 145 psig)
– SMS	-100 … 600 kPa/-1 … 6 bar (-14.5 … 87 psig)

[4] Y compris la non-linéarité, l'hystérésis et la non-répétabilité.
[5] Par rapport à la plage de mesure nominale, dans la plage de température -40 … +80 °C .

32066-FR-081125

Pression du réservoir par rapport à l'échelon de pression nominale de la bride	voir Notice complémentaire "*Brides selon DIN-EN-ASME-JIS*"
Température du process selon le matériau de l'encapsulage de l'antenne (mesurée au raccord process)	
– encapsulage TFM-PTFE	-40 … +150 °C (-40 … +302 °F)
– encapsulage TFM-PTFE (version température très basse)[6]	-170 … +150 °C (-274 … +302 °F)
– encapsulage PFA	-40 … +150 °C (-40 … +302 °F)
– encapsulage aseptique TFM-PTFE, joint du process FKM (Viton)	-25 … +130 °C (-13 … +266 °F)
– encapsulage aseptique TFM-PTFE, joint du process EPDM	-40 … +130 °C (-40 … +266 °F)
Tenue aux vibrations	oscillations mécaniques avec 4 g et 5 … 100 Hz[7]

Caractéristiques électromécaniques

Entrée de câble	1 x presse-étoupe M20 x 1,5 (ø du câble : 5 … 9 mm), 1 x obturateur M20 x 1,5
Bornes auto-serrantes pour section de câble jusqu'à	2,5 mm² (AWG 14)

Module de réglage et d'affichage

Alimentation de tension et transmission des données	par le capteur
Indication	Afficheur LCD matrice dot
Eléments de réglage	4 touches
Protection	
– non installé	IP 20
– installé dans le capteur sans couvercle	IP 40
Matériaux	
– Boîtier	ABS
– Hublot	feuille de polyester

Alimentation tension

Tension de service	
– Appareil non Ex	14 … 36 V DC
– Appareil EEx-ia	14 … 30 V DC
– Appareil EEx-d-ia	20 … 36 V DC

[6] Ne convient pas aux applications SIL
[7] Contrôlée selon les réglementations du Germanischen Lloyd, courbe GL 2.

MAN 1000100668 Version: A Status: Released (freigegeben) printed: 03.04.2002

Tension de service avec module de réglage et d'affichage éclairé

Appareil non Ex	20 … 36 V DC
Appareil EEx-ia	20 … 30 V DC
Appareil EEx-d-ia	20 … 36 V DC

Ondulation résiduelle tolérée

< 100 Hz	U_{ss} < 1 V
100 Hz … 10 kHz	U_{ss} < 10 mV
Charge	voir diagramme

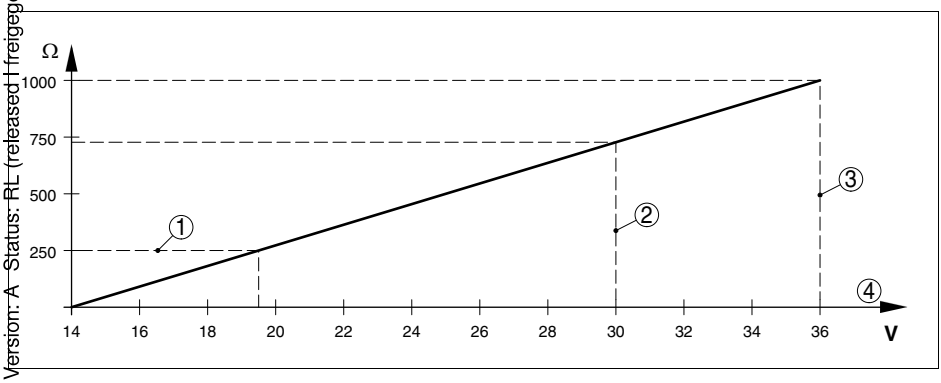


Fig. 20: Diagramme de tension
1 Charge HART
Limite de tension appareil EEx-ia
Limite de tension appareil non Ex/appareil Ex-d
Tension de service

Mesures de protection électrique

Protection	IP 66/IP 67
Catégorie de surtensions	III
Classe de protection	II

Sécurité fonctionnelle (SIL)

Sécurité fonctionnelle selon IEC 61508/IEC 61511

– Architecture monocanale (1oo1D)	jusqu'à SIL2
– Architecture à deux canaux diversitaire redondante (1oo2D)	jusqu'à SIL3

MAN 1000040668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) | printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

Agréments[8)9)]	
ATEX ia	ATEX II 1G, 1/2G, 2G EEx ia IIC T6; ATEX II 1G, 1/2G, 2G EEx ia IIC T5+ATEX II 1/2D IP6X T6
ATEX D	ATEX II 1/2 D IP6X T
ATEX ia + D	ATEX II 1G, 1/2G, 2G EEx ia IIC T5+ATEX II 1/2D IP6X T6
IEC ia	IEC Ex ia IIC T6
Autres	WHG

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

8) Pour les caractéristiques différentes concernant les applications Ex : voir consignes de sécurité séparées.
9) Selon la spécification de la commande.

32066-FR-081125

10.2 Encombrement

Boîtier

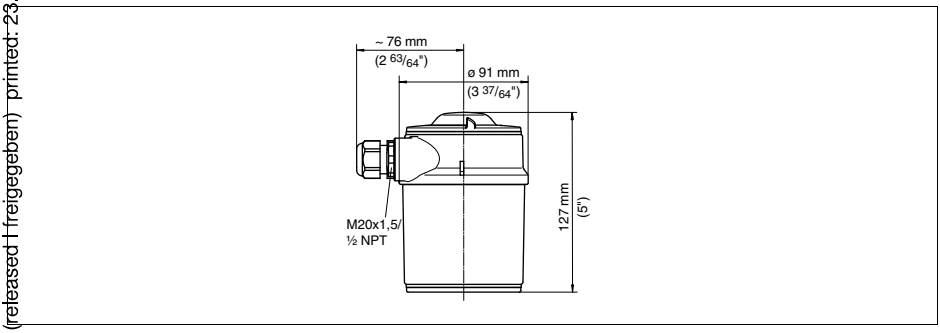
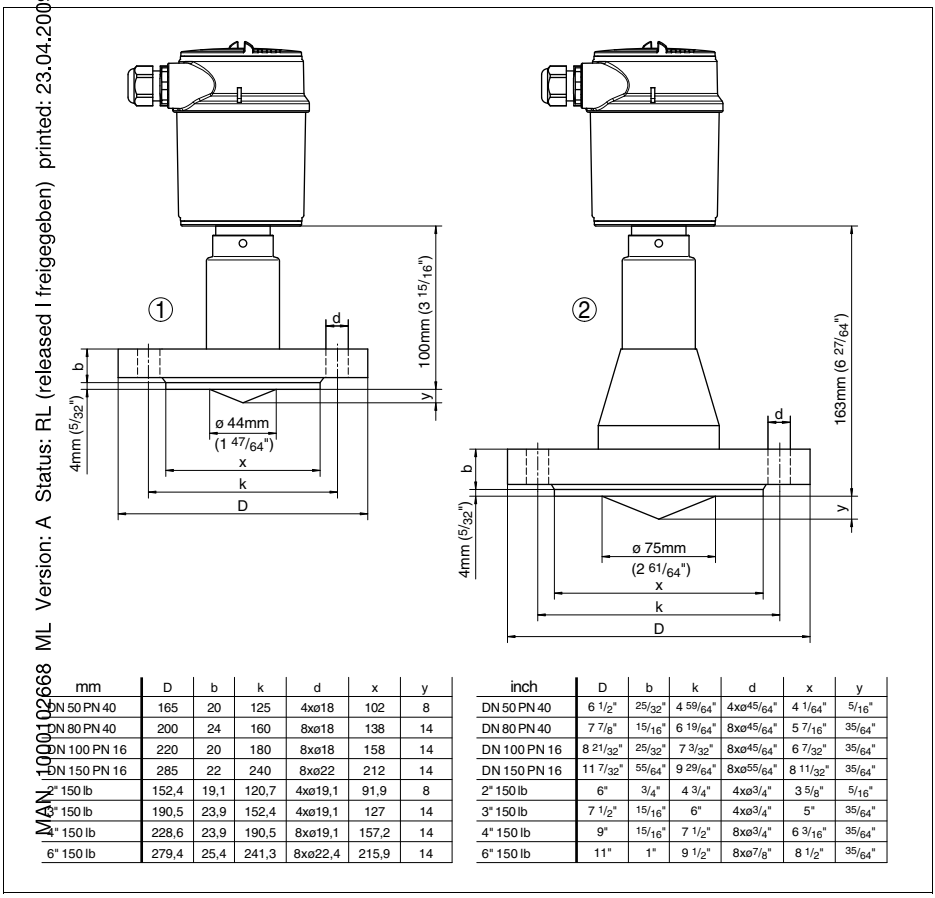


Fig. 21: Boîtier

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

LEVEL TRANSMITTER 8138 - version à bride



mm	D	b	k	d	x	y
DN 50 PN 40	165	20	125	4xø18	102	8
DN 80 PN 40	200	24	160	8xø18	138	14
DN 100 PN 16	220	20	180	8xø18	158	14
DN 150 PN 16	285	22	240	8xø22	212	14
2" 150 lb	152,4	19,1	120,7	4xø19,1	91,9	8
3" 150 lb	190,5	23,9	152,4	4xø19,1	127	14
4" 150 lb	228,6	23,9	190,5	8xø19,1	157,2	14
6" 150 lb	279,4	25,4	241,3	8xø22,4	215,9	14

inch	D	b	k	d	x	y
DN 50 PN 40	6 1/2"	25/32"	4 59/64"	4xø45/64"	4 1/64"	5/16"
DN 80 PN 40	7 7/8"	15/16"	6 19/64"	8xø45/64"	5 7/16"	35/64"
DN 100 PN 16	8 21/32"	25/32"	7 3/32"	8xø45/64"	6 7/32"	35/64"
DN 150 PN 16	11 7/32"	55/64"	9 29/64"	8xø55/64"	8 11/32"	35/64"
2" 150 lb	6"	3/4"	4 3/4"	4xø3/4"	3 5/8"	5/16"
3" 150 lb	7 1/2"	15/16"	6"	4xø3/4"	5"	35/64"
4" 150 lb	9"	15/16"	7 1/2"	8xø3/4"	6 3/16"	35/64"
6" 150 lb	11"	1"	9 1/2"	8xø7/8"	8 1/2"	35/64"

Fig. 22: LEVEL TRANSMITTER 8138 - version à bride
1 DN 50, 2"
2 DN 80 … DN 150, 3" … 6"
d Diamètre et nombre de perçages de la bride

LEVEL TRANSMITTER 8138 - raccord aseptique 1

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

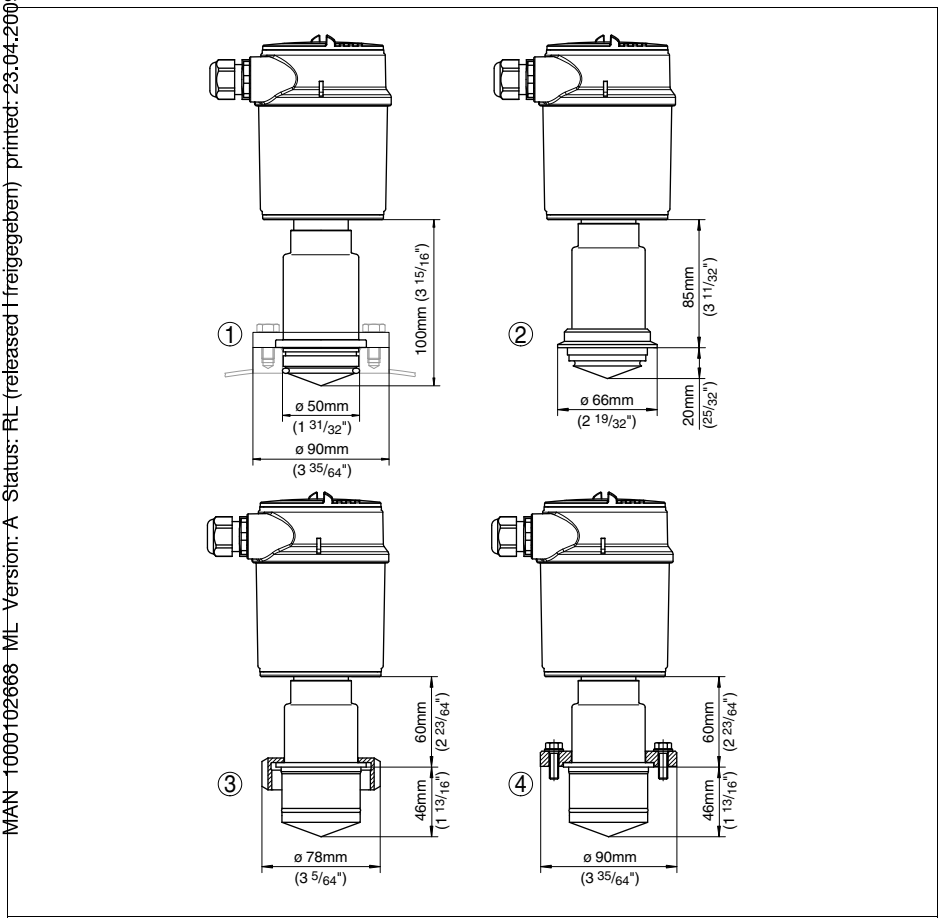
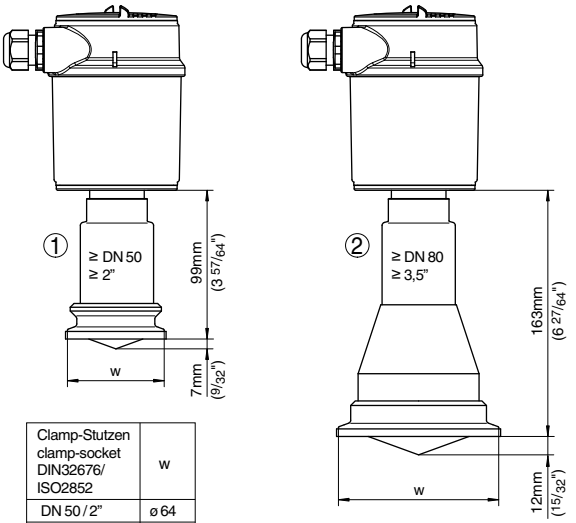


Fig. 23: LEVEL TRANSMITTER 8138 - raccord aseptique 1
1 NeumoBiocontrol
2 Tuchenhagen Varivent DN 25
3 Raccord aseptique LA
4 Raccord aseptique LB

LEVEL TRANSMITTER 8138 - raccord aseptique 2



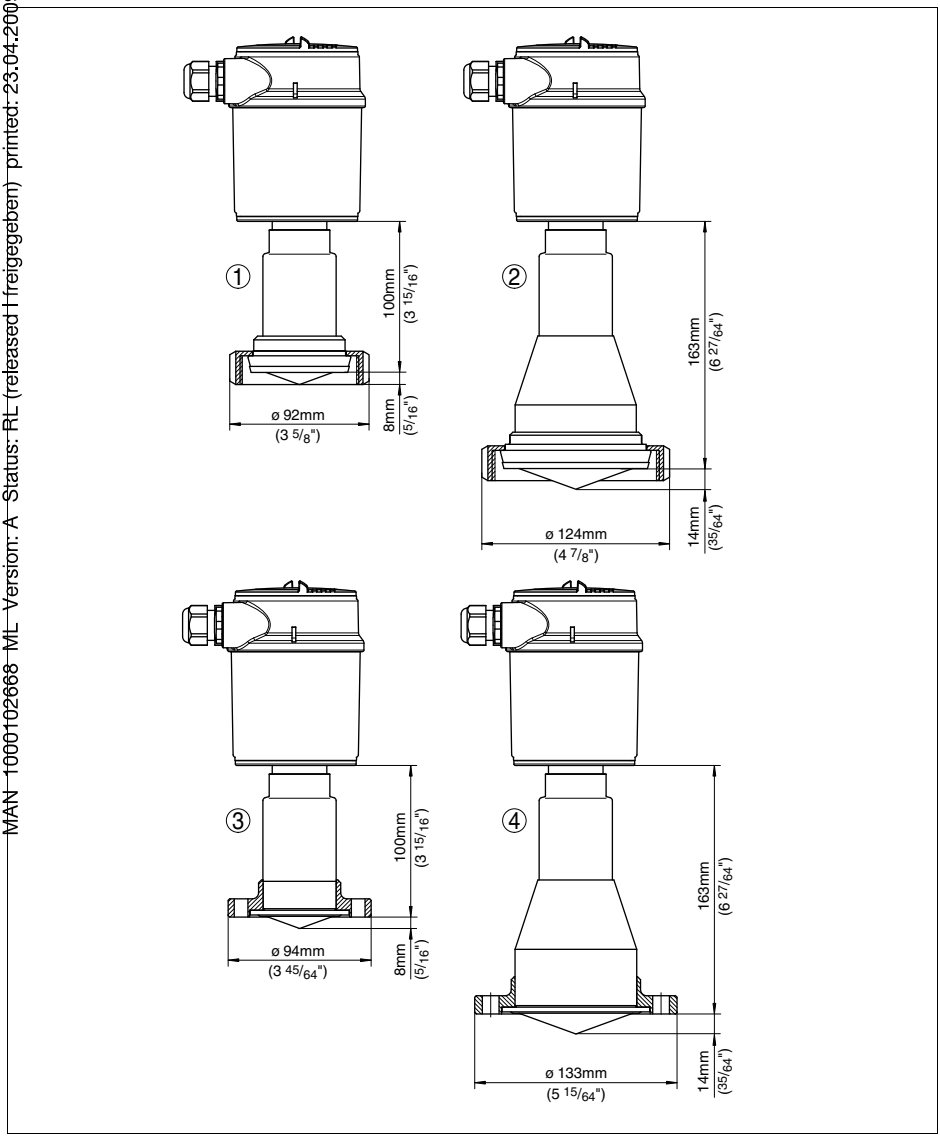
Clamp-Stutzen clamp-socket DIN32676/ ISO2852	w
DN 50 / 2”	ø 64
DN 50 / 2,5”	ø 77,5
DN 65 / 3”	ø 91
DN 80 / 3,5”	ø 106
DN 100 / 4”	ø 119

Fig. 24: LEVEL TRANSMITTER 8138 - raccord aseptique 2
1 Tri-Clamp DN 50, 2", 2½", DN 65, 3"
2 Tri-Clamp DN 80, 3½", DN 100, 4"

MAN 1000040668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

LEVEL TRANSMITTER 8138 - raccord aseptique 3



MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Fig. 25: LEVEL TRANSMITTER 8138 - raccord aseptique 3
1 Raccord union DIN 11851, DN 50, 2" et 3"
2 Raccord union DIN 11851, DN 80, 4"
3 Raccord union DIN 11864-2, DN 50
4 Raccord union DIN 11864-2, DN 80

LEVEL TRANSMITTER 8138 - raccord aseptique 4

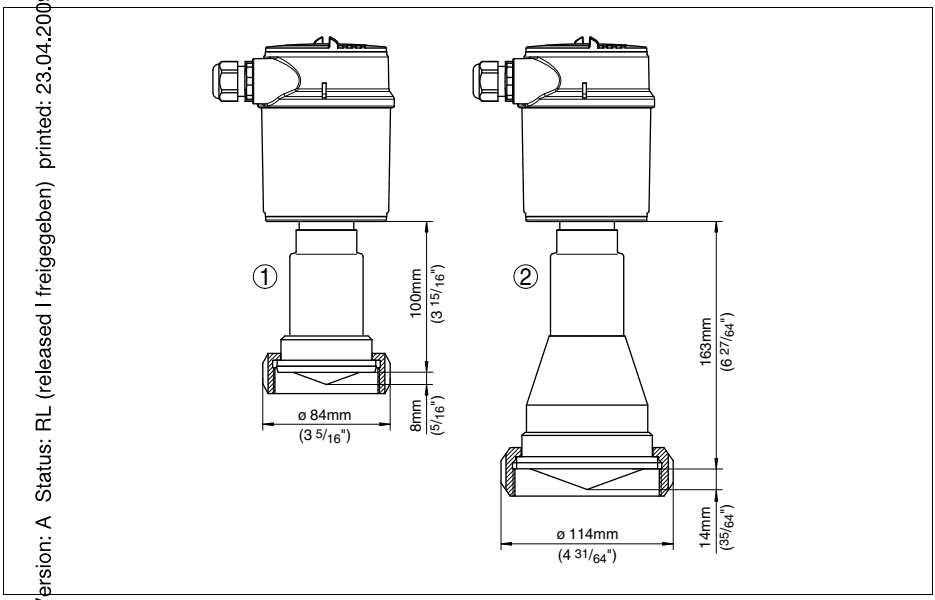


Fig. 26: LEVEL TRANSMITTER 8138 - raccord aseptique 4
1 SMS DN 51
2 SMS DN 76

MAN 1000102668 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

The smart choice
of Fluid Control Systems
www.burkert.com

bürkert
FLUID CONTROL SYSTEMS

Sous réserve de modifications

32066-FR-081125

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Bedienungsanleitung

LEVEL TRANSMITTER 8138

4 ... 20 mA/HART

bürkert
FLUID CONTROL SYSTEMS

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Inhaltsverzeichnis

1 Zu diesem Dokument

1.1 Funktion 4
1.2 Zielgruppe 4
1.3 Verwendete Symbolik 4

2 Zu Ihrer Sicherheit

2.1 Autorisiertes Personal 5
2.2 Bestimmungsgemäße Verwendung 5
2.3 Warnung vor Fehlgebrauch 5
2.4 Allgemeine Sicherheitshinweise 5
2.5 Sicherheitskennzeichen und -hinweise 6
2.6 CE-Konformität 6
2.7 Kompatibilität nach NAMUR NE 53 6
2.8 SIL-Konformität 7
2.9 FCC/IC-Konformität (nur für USA/Kanada) 7
2.10 Sicherheitshinweise für Ex-Bereiche 7

3 Produktbeschreibung

3.1 Aufbau 8
3.2 Arbeitsweise 9
3.3 Bedienung 9
3.4 Verpackung, Transport und Lagerung 10

4 Montieren

4.1 Allgemeine Hinweise 11
4.2 Montagehinweise 12

5 An die Spannungsversorgung anschließen

5.1 Anschluss vorbereiten 19
5.2 Anschlussschritte 20
5.3 Anschlussplan Einkammergehäuse 21
5.4 Einschaltphase 22

6 In Betrieb nehmen mit dem Anzeige- und Bedienmodul

6.1 Kurzbeschreibung 23
6.2 Anzeige- und Bedienmodul einsetzen 23
6.3 Bediensystem 25
6.4 Inbetriebnahmeschritte 26
6.5 Menüplan 33
6.6 Sicherung der Parametrierdaten 35

7 In Betrieb nehmen mit PACTware und anderen Bedienprogrammen

7.1 Den PC anschließen 36
7.2 Parametrierung mit PACTware 36
7.3 Parametrierung mit AMS™ und PDM 37
7.4 Sicherung der Parametrierdaten 37

32066-DE-081114

8 Instandhalten und Störungen beseitigen

8.1 Wartung 38
8.2 Störungen beseitigen 38

9 Ausbauen

9.1 Ausbauschritte 40
9.2 Entsorgen 40

10 Anhang

10.1 Technische Daten 41
10.2 Maße 47

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Ergänzende Dokumentation

Information:
Je nach bestellter Ausführung gehört ergänzende Dokumentation zum Lieferumfang. Diese finden Sie im Kapitel "*Produktbeschreibung*".

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

1 Zu diesem Dokument

1.1 Funktion

Die vorliegende Betriebsanleitung liefert Ihnen die erforderlichen Informationen für Montage, Anschluss und Inbetriebnahme sowie wichtige Hinweise für Wartung und Störungsbeseitigung. Lesen Sie diese deshalb vor der Inbetriebnahme und bewahren Sie sie als Produktbestandteil in unmittelbarer Nähe des Gerätes jederzeit zugänglich auf.

1.2 Zielgruppe

Diese Betriebsanleitung richtet sich an ausgebildetes Fachpersonal. Der Inhalt dieser Anleitung muss dem Fachpersonal zugänglich gemacht und umgesetzt werden.

1.3 Verwendete Symbolik

Information, Tipp, Hinweis
Dieses Symbol kennzeichnet hilfreiche Zusatzinformationen.

Vorsicht: Bei Nichtbeachten dieses Warnhinweises können Störungen oder Fehlfunktionen die Folge sein.
Warnung: Bei Nichtbeachten dieses Warnhinweises kann ein Personenschaden und/oder ein schwerer Geräteschaden die Folge sein.
Gefahr: Bei Nichtbeachten dieses Warnhinweises kann eine ernsthafte Verletzung von Personen und/oder eine Zerstörung des Gerätes die Folge sein.

Ex-Anwendungen
Dieses Symbol kennzeichnet besondere Hinweise für Ex-Anwendungen.

- **Liste**
  Der vorangestellte Punkt kennzeichnet eine Liste ohne zwingende Reihenfolge.

→ **Handlungsschritt**
Dieser Pfeil kennzeichnet einen einzelnen Handlungsschritt.

1 **Handlungsfolge**
Vorangestellte Zahlen kennzeichnen aufeinander folgende Handlungsschritte.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

2 Zu Ihrer Sicherheit

2.1 Autorisiertes Personal

Sämtliche in dieser Betriebsanleitung beschriebenen Handhabungen dürfen nur durch ausgebildetes und vom Anlagenbetreiber autorisiertes Fachpersonal durchgeführt werden.

Bei Arbeiten am und mit dem Gerät ist immer die erforderliche persönliche Schutzausrüstung zu tragen.

2.2 Bestimmungsgemäße Verwendung

Der LEVEL TRANSMITTER 8138 ist ein Sensor zur kontinuierlichen Füllstandmessung.

Detaillierte Angaben zum Einsatzbereich finden Sie im Kapitel "*Produktbeschreibung*".

Die Betriebssicherheit des Gerätes ist nur bei bestimmungsgemäßer Verwendung entsprechend den Angaben in der Betriebsanleitung sowie in den evtl. ergänzenden Anleitungen gegeben.

Eingriffe über die in der Betriebsanleitung beschriebenen Handhabungen hinaus dürfen aus Sicherheits- und Gewährleistungsgründen nur durch vom Hersteller autorisiertes Personal vorgenommen werden. Eigenmächtige Umbauten oder Veränderungen sind ausdrücklich untersagt.

2.3 Warnung vor Fehlgebrauch

Bei nicht sachgerechter oder nicht bestimmungsgemäßer Verwendung können von diesem Gerät anwendungsspezifische Gefahren ausgehen, so z. B. ein Überlauf des Behälters oder Schäden an Anlagenteilen durch falsche Montage oder Einstellung.

2.4 Allgemeine Sicherheitshinweise

Das Gerät entspricht dem Stand der Technik unter Beachtung der üblichen Vorschriften und Richtlinien. Durch den Anwender sind die Sicherheitshinweise in dieser Betriebsanleitung, die landesspezifischen Installationsstandards sowie die geltenden Sicherheitsbestimmungen und Unfallverhütungsvorschriften zu beachten.

Die Sendefrequenzen aller Radarsensoren liegen je nach Geräteausführung im C- oder K-Bandbereich. Die geringen Sendeleistungen liegen weit unter den international zugelassenen Grenzwerten. Bei bestimmungsgemäßem Gebrauch sind keinerlei gesundheitliche Beeinträchtigungen zu erwarten. Das Gerät darf uneingeschränkt auch außerhalb metallisch geschlossener Behälter betrieben werden.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Das Gerät darf nur in technisch einwandfreiem und betriebssicheren Zustand betrieben werden. Der Betreiber ist für den störungsfreien Betrieb des Gerätes verantwortlich.

Der Betreiber ist ferner verpflichtet, während der gesamten Einsatzdauer die Übereinstimmung der erforderlichen Arbeitssicherheitsmaßnahmen mit dem aktuellen Stand der jeweils geltenden Regelwerke festzustellen und neue Vorschriften zu beachten.

2.5 Sicherheitskennzeichen und -hinweise

Die auf dem Gerät angebrachten Sicherheitskennzeichen und -hinweise sind zu beachten.

2.6 CE-Konformität

Die Schutzziele der EMV-Richtlinie 2004/108/EG (EMC), der R & TTE-Richtlinie 1999/5/EC und der Niederspannungsrichtlinie 2006/95/EG (LVD) werden erfüllt.[1)]

Die Konformität wurde nach folgenden Normen bewertet:

EMC: EN 61326-1: 2006
(Elektrische Betriebsmittel für Leittechnik und Laboreinsatz - EMV-Anforderungen)

- Emission: Klasse B
- Immission: Industrielle Bereiche

R & TTE
I-ETS 300-440 Expert opinion No. 0043052-02/SEE, Notified Body No. 0499

LVD: EN 61010-1: 2001
(Sicherheitsbestimmungen für elektrische Mess-, Steuer-, Regel- und Laborgeräte - Teil 1: Allgemeine Anforderungen)

2.7 Kompatibilität nach NAMUR NE 53

Hinsichtlich Kompatibilität wird die NAMUR-Empfehlung NE 53 erfüllt. Das gilt auch für die zugehörigen Anzeige- und Bedienkomponenten.

Die Parametrierung der Grundfunktionen des Sensors ist unabhängig von der Softwareversion möglich. Der Funktionsumfang richtet sich nach der jeweiligen Softwareversion der Einzelkomponenten.

Die Softwareversion des LEVEL TRANSMITTER 8138 ist wie folgt feststellbar:

- Auf dem Typschild der Elektronik
- Über das Anzeige- und Bedienmodul

1) R & TTE-Richtlinie 1999/5/EC: Nicht bei Ausführung mit erhöhter Empfindlichkeit.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

2.8 SIL-Konformität

Der LEVEL TRANSMITTER 8138 erfüllt die Anforderungen an die Funktionale Sicherheit nach IEC 61508/IEC 61511. Weitere Informationen finden Sie im Safety Manual "*LEVEL TRANSMITTER 813X - 4 … 20 mA/HART*".

2.9 FCC/IC-Konformität (nur für USA/Kanada)

Der LEVEL TRANSMITTER 8138 mit allen Antennenbauformen ist FCC/IC-zugelassen.

Von Bürkert nicht ausdrücklich genehmigte Änderungen führen zum Erlöschen der Betriebserlaubnis nach FCC/IC.

Der LEVEL TRANSMITTER 8138 ist konform zu Teil 15 der FCC-Vorschriften und entspricht den RSS-210-Bestimmungen. Für den Betrieb sind die entsprechenden Bestimmungen zu beachten:

- Das Gerät darf keine Störemissionen verursachen
- Das Gerät muss unempfindlich gegen Störimmissionen sein, auch gegen solche, die unerwünschte Betriebszustände verursachen

Das Gerät ist für den Betrieb mit einer Antenne entsprechend dem Kapitel "*Maße*" in dieser Betriebsanleitung ausgelegt, mit einer maximalen Verstärkung von 33 dB. Das Gerät darf nicht mit Antennen, die dort nicht aufgeführt sind oder die eine Verstärkung größer als 33 dB haben, betrieben werden. Die erforderliche Antennenimpedanz beträgt 50 Ω.

2.10 Sicherheitshinweise für Ex-Bereiche

Beachten Sie bei Ex-Anwendungen die Ex-spezifischen Sicherheitshinweise. Diese sind Bestandteil der Betriebsanleitung und liegen jedem Gerät mit Ex-Zulassung bei.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 28.04.2009

3 Produktbeschreibung

3.1 Aufbau

Lieferumfang

Der Lieferumfang besteht aus:

- Radarsensor LEVEL TRANSMITTER 8138
- Dokumentation
  - Dieser Betriebsanleitung
  - Safety Manual "*Funktionale Sicherheit nach IEC 61508 (SIL)*"
  - Betriebsanleitung "*Anzeige- und Bedienmodul*" (optional)
  - Ex-spezifischen "*Sicherheitshinweisen*" (bei Ex-Ausführungen)
  - Ggf. weiteren Bescheinigungen

Komponenten

Der LEVEL TRANSMITTER 8138 besteht aus den Komponenten:

- Prozessanschluss mit Flansch
- Gehäuse mit Elektronik
- Gehäusedeckel, optional mit Anzeige- und Bedienmodul

Die Komponenten stehen in unterschiedlichen Ausführungen zur Verfügung.

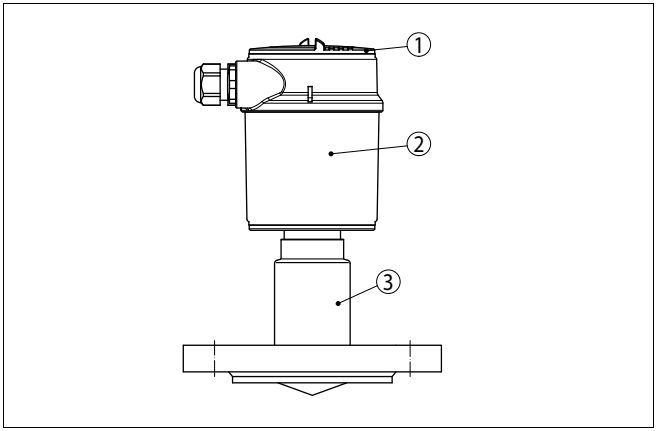


Abb. 1: LEVEL TRANSMITTER 8138 - Flanschausführung mit Kunststoffgehäuse

1 Gehäusedeckel mit darunter liegendem Anzeige- und Bedienmodul (optional)
2 Gehäuse mit Elektronik
3 Prozessanschluss mit gekapseltem Antennensystem

Typschild

Das Typschild enthält die wichtigsten Daten zur Identifikation und zum Einsatz des Gerätes:

- Artikelnummer
- Seriennummer
- Technische Daten

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 28.04.2009

- Artikelnummern Dokumentation

3.2 Arbeitsweise

Einsatzbereich

Der LEVEL TRANSMITTER 8138 ist ein Radarsensor im K-Band (Sendefrequenz ca. 26 GHz) zur kontinuierlichen Füllstandmessung. Er ist besonders geeignet für kleine Behälter mit aggressiven Flüssigkeiten unter einfachen Prozessbedingungen.

Funktionsprinzip

Von der Antenne des Radarsensors werden kurze Radarimpulse mit einer Dauer von ca. 1 ns ausgesendet. Diese werden vom Füllgut reflektiert und von der Antenne als Echos empfangen. Die Laufzeit der Radarimpulse vom Aussenden bis zum Empfangen ist der Distanz und damit der Füllhöhe proportional. Die so ermittelte Füllhöhe wird in ein entsprechendes Ausgangssignal umgewandelt und als Messwert ausgegeben.

Spannungsversorgung

Zweileiterelektronik 4 … 20 mA/HART für Spannungsversorgung und Messwertübertragung auf derselben Leitung.

Der Spannungsversorgungsbereich kann sich je nach Geräteausführung unterscheiden.

Die Daten für die Spannungsversorgung finden Sie im Kapitel "*Technische Daten*".

Die Hintergrundbeleuchtung des Anzeige- und Bedienmoduls wird durch den Sensor gespeist. Voraussetzung ist hierbei eine bestimmte Höhe der Versorgungsspannung.

Die Daten für die Spannungsversorgung finden Sie im Kapitel "*Technische Daten*".

3.3 Bedienung

Der LEVEL TRANSMITTER 8138 bietet unterschiedliche Bedientechniken:

- Mit dem Anzeige- und Bedienmodul
- Mit dem passenden Bürkert-DTM in Verbindung mit einer Bediensoftware nach dem FDT/DTM-Standard, z. B. PACTware und PC
- Mit den herstellerspezifischen Bedienprogrammen AMS™ oder PDM
- Mit einem HART-Handbediengerät

Die eingegebenen Parameter werden generell im LEVEL TRANSMITTER 8138 gespeichert, optional auch im Anzeige- und Bedienmodul.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

3.4 Verpackung, Transport und Lagerung

Verpackung

Ihr Gerät wurde auf dem Weg zum Einsatzort durch eine Verpackung geschützt. Dabei sind die üblichen Transportbeanspruchungen durch eine Prüfung nach DIN EN 24180 abgesichert.

Bei Standardgeräten besteht die Verpackung aus Karton, ist umweltverträglich und wieder verwertbar. Bei Sonderausführungen wird zusätzlich PE-Schaum oder PE-Folie verwendet. Entsorgen Sie das anfallende Verpackungsmaterial über spezialisierte Recyclingbetriebe.

Transport

Der Transport muss unter Berücksichtigung der Hinweise auf der Transportverpackung erfolgen. Nichtbeachtung kann Schäden am Gerät zur Folge haben.

Transportinspektion

Die Lieferung ist bei Erhalt unverzüglich auf Vollständigkeit und eventuelle Transportschäden zu untersuchen. Festgestellte Transportschäden oder verdeckte Mängel sind entsprechend zu behandeln.

Lagerung

Die Packstücke sind bis zur Montage verschlossen und unter Beachtung der außen angebrachten Aufstell- und Lagermarkierungen aufzubewahren.

Packstücke, sofern nicht anders angegeben, nur unter folgenden Bedingungen lagern:

- Nicht im Freien aufbewahren
- Trocken und staubfrei lagern
- Keinen aggressiven Medien aussetzen
- Vor Sonneneinstrahlung schützen
- Mechanische Erschütterungen vermeiden

Lager- und Transporttemperatur

- Lager- und Transporttemperatur siehe Kapitel "*Anhang - Technische Daten - Umgebungsbedingungen*"
- Relative Luftfeuchte 20 … 85 %

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 28.04.2009

4 Montieren

4.1 Allgemeine Hinweise

Montageposition

Wählen Sie die Montageposition möglichst so, dass Sie das Gerät beim Montieren und Anschließen sowie für das spätere Nachrüsten eines Anzeige- und Bedienmoduls gut erreichen können. Hierzu lässt sich das Gehäuse ohne Werkzeug um 330° drehen. Darüber hinaus können Sie das Anzeige- und Bedienmodul in 90°-Schritten verdreht einsetzen.

Feuchtigkeit

Verwenden Sie die empfohlenen Kabel (siehe Kapitel "*An die Spannungsversorgung anschließen*") und ziehen Sie die Kabelverschraubung fest an.

Sie schützen Ihr Gerät zusätzlich gegen das Eindringen von Feuchtigkeit, indem Sie das Anschlusskabel vor der Kabelverschraubung nach unten führen. Regen- und Kondenswasser können so abtropfen. Dies gilt vor allem bei Montage im Freien, in Räumen, in denen mit Feuchtigkeit zu rechnen ist (z. B. durch Reinigungsprozesse) oder an gekühlten bzw. beheizten Behältern.

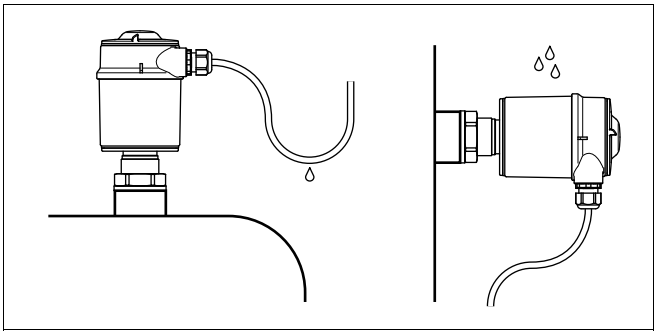


Abb. 2: Maßnahmen gegen das Eindringen von Feuchtigkeit

Messbereich

Die Bezugsebene für den Messbereich der Sensoren ist die Flanschunterseite.

Information:
Wenn das Füllgut bis an die Antenne gelangt, können sich langfristig Anhaftungen an der Antenne bilden, die später zu Fehlmessungen führen können.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

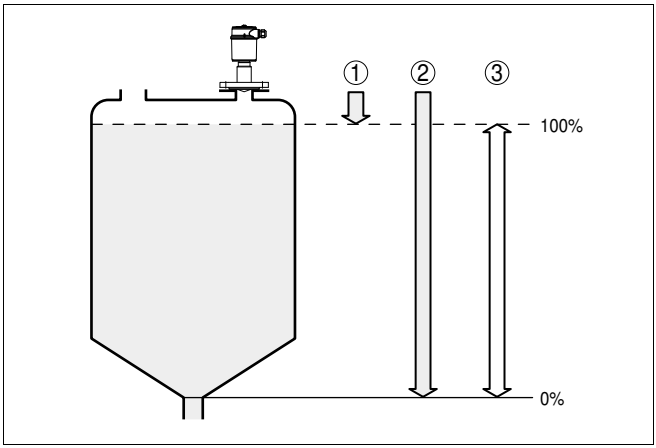


Abb. 3: Messbereich (Arbeitsbereich) und maximale Messdistanz

1 voll
2 leer (maximale Messdistanz)
3 Messbereich

Eignung für die Prozessbedingungen

Stellen Sie sicher, dass sämtliche, im Prozess befindlichen Teile des Gerätes, insbesondere Sensorelement, Prozessdichtung und Prozessanschluss, für die auftretenden Prozessbedingungen geeignet sind. Dazu zählen insbesondere Prozessdruck, Prozesstemperatur sowie die chemischen Eigenschaften der Medien.

Die Angaben dazu finden Sie im Kapitel "*Technische Daten*" bzw. auf dem Typschild.

4.2 Montagehinweise

Montageposition

Montieren Sie den Sensor an einer Position, die mindestens 200 mm (7.874 in) von der Behälterwand entfernt ist. Wenn der Sensor in Behältern mit Klöpper- oder Runddecken mittig montiert wird, können Vielfachechos entstehen, die durch einen entsprechenden Abgleich ausgeblendet werden können (siehe Kapitel "*Inbetriebnahme*").

Wenn Sie diesen Abstand nicht einhalten können, sollten Sie bei der Inbetriebnahme eine Störsignalspeicherung durchführen. Dies gilt vor allem, wenn Anhaftungen an der Behälterwand zu erwarten sind. In diesem Fall empfiehlt es sich, die Störsignalspeicherung zu einem späteren Zeitpunkt mit vorhandenen Anhaftungen zu wiederholen.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

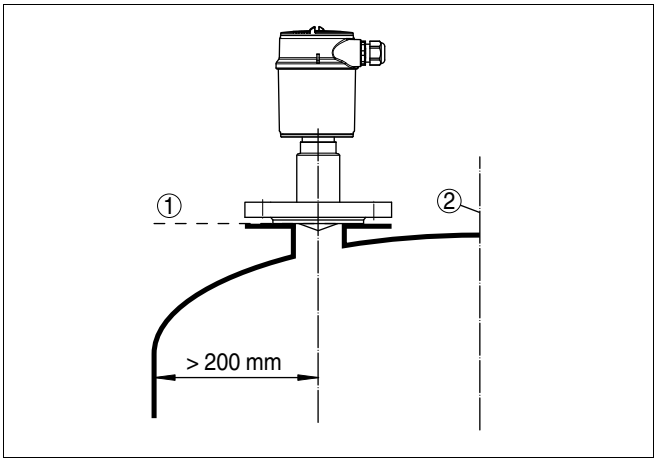


Abb. 4: Montage an runden Behälterdecken

1 Bezugsebene
2 Behältermitte bzw. Symmetrieachse

Bei Behältern mit konischem Boden kann es vorteilhaft sein, den Sensor in Behältermitte zu montieren, da die Messung dann bis zum Boden möglich ist.

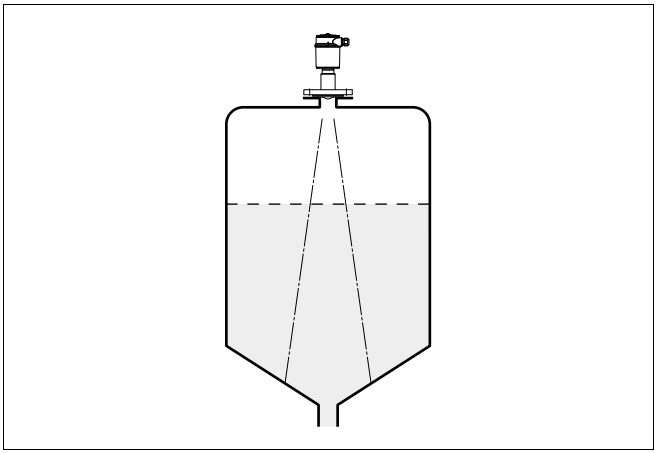


Abb. 5: Behälter mit konischem Boden

Montage von Geräten mit PTFE-plattierten Flanschen

Die Flanschschrauben des LEVEL TRANSMITTER 8138 müssen immer mit dem in den technischen Daten angegebenen Drehmoment festgeschraubt werden, damit die PTFE-Scheibe des gekapselten Antennensystems abdichtet.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Den materialbedingten Vorspannungsverlust bei PTFE gleichen Sie folgendermaßen aus:

1 Anzahl der Flanschschrauben entsprechend der Anzahl der Flanschbohrungen

2 Zum Befestigen der Flanschschrauben zusätzlich Tellerfedern verwenden

3 Schrauben gleichmäßig mit dem in den technischen Daten angegebenen Drehmoment anziehen

Einströmendes Füllgut

Montieren Sie die Geräte nicht über oder in den Befüllstrom. Stellen Sie sicher, dass Sie die Füllgutoberfläche erfassen und nicht das einströmende Füllgut.

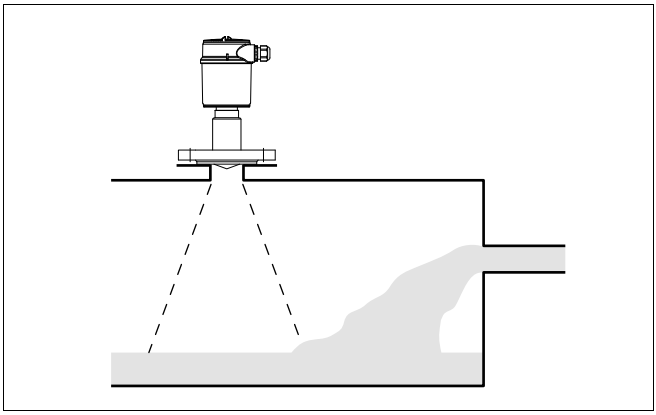


Abb. 6: Einströmende Flüssigkeit

Stutzen

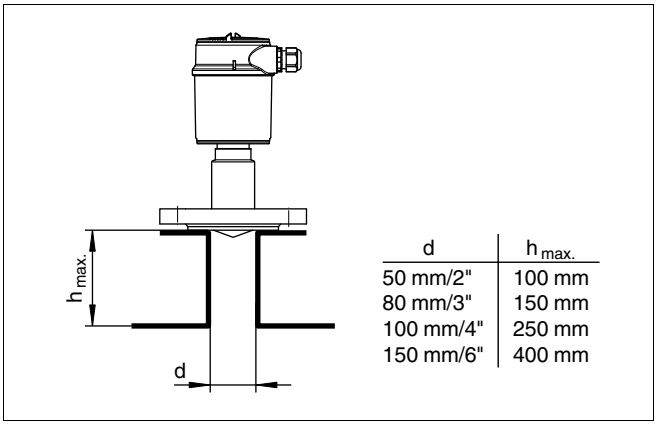
Bündige Montage

Die optimale Montage des Sensors, auch im Hinblick auf die gute Reinigbarkeit, erfolgt bündig auf einem Blockflansch (Flansch ohne Rohrstutzen) oder mit Aseptikanschlüssen, z. B. Neumo Biocontrol.

Montage auf Stutzen

Bei guten Reflexionseigenschaften des Füllguts können Sie den LEVEL TRANSMITTER 8138 auch auf Rohrstutzen montieren. Richtwerte der Stutzenhöhen finden Sie in der nachfolgenden Abbildung. Das Stutzenende sollte in diesem Fall glatt und gratfrei, wenn möglich sogar abgerundet sein. Sie müssen danach eine Störsignalspeicherung durchführen.

MAN 1000102668 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009



d	h max.
50 mm/2"	100 mm
80 mm/3"	150 mm
100 mm/4"	250 mm
150 mm/6"	400 mm

Abb. 7: Abweichende Rohrstutzenmaße

Information:
Die Flanschschrauben des LEVEL TRANSMITTER 8138 müssen immer mit einem Drehmoment von ca. 60 Nm (44 lbf ft) festgeschraubt werden, damit die PTFE-Scheibe des gekapselten Antennensystems abdichtet.

Sensorausrichtung

Richten Sie den Sensor in Flüssigkeiten möglichst senkrecht auf die Füllgutoberfläche, um eine optimale Messung zu erzielen.

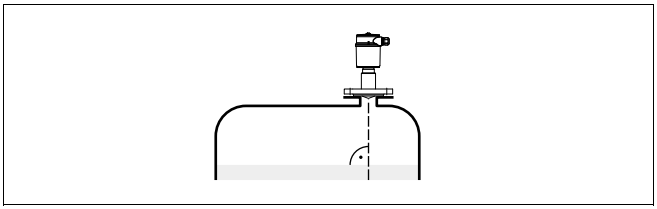


Abb. 8: Ausrichtung in Flüssigkeiten

Behältereinbauten

Der Einbauort des Radarsensors sollte so gewählt werden, dass keine Einbauten die Mikrowellensignale kreuzen.

Behältereinbauten, wie z. B. Leitern, Grenzschalter, Heizschlangen, Behälterverstrebungen etc. können Störechos verursachen und das Nutzecho überlagern. Achten Sie bei der Projektierung Ihrer Messstelle auf eine möglichst "freie Sicht" der Radarsignale zum Füllgut.

Bei vorhandenen Behältereinbauten sollten Sie bei der Inbetriebnahme eine Störsignalspeicherung durchführen.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Wenn große Behältereinbauten wie Streben und Träger zu Störechos führen, können diese durch zusätzliche Maßnahmen abgeschwächt werden. Kleine, schräg angebaute Blenden aus Blech über den Einbauten "streuen" die Radarsignale und verhindern so wirkungsvoll eine direkte Störechoreflexion.

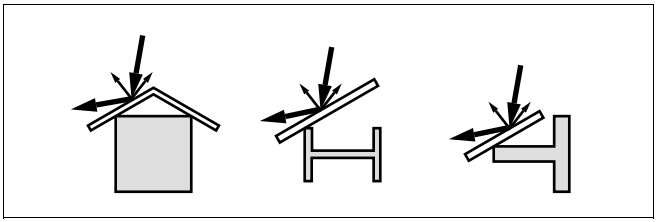


Abb. 9: Glatte Profile mit Streublenden abdecken

Rührwerke

Bei Rührwerken im Behälter sollten Sie eine Störsignalspeicherung bei laufendem Rührwerk durchführen. Somit ist sichergestellt, dass die Störreflektionen des Rührwerks in unterschiedlichen Positionen abgespeichert werden.

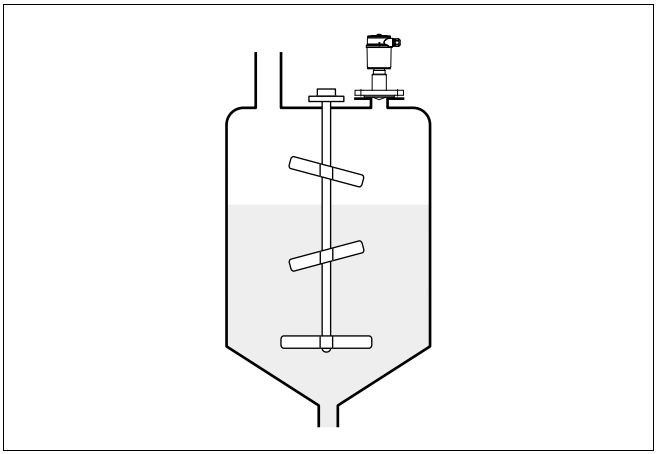


Abb. 10: Rührwerke

Schaumbildung

Durch Befüllung, Rührwerke oder andere Prozesse im Behälter, können sich zum Teil sehr konsistente Schäume auf der Füllgutoberfläche bilden, die das Sendesignal sehr stark dämpfen.

Wenn Schäume zu Messfehlern führen, sollten Sie größtmögliche Radarantennen einsetzen.

LEVEL TRANSMITTER 8185-8186 mit geführter Mikrowelle sind unbeeinflusst von Schaumbildung und eignen sich für diese Anwendungen besonders gut.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2008

Messung im Standrohr (Schwall- oder Bypass-rohr)

Durch den Einsatz in einem Standrohr sind Einflüsse von Behältereinbauten und Turbulenzen ausgeschlossen. Unter diesen Voraussetzungen ist die Messung von Füllgütern mit niedrigen Dielektrizitätswerten (ab DK-Wert 1,6) möglich.

Schwall- oder Bypassrohre müssen bis zur gewünschten minimalen Füllhöhe reichen, da eine Messung nur im Rohr möglich ist.

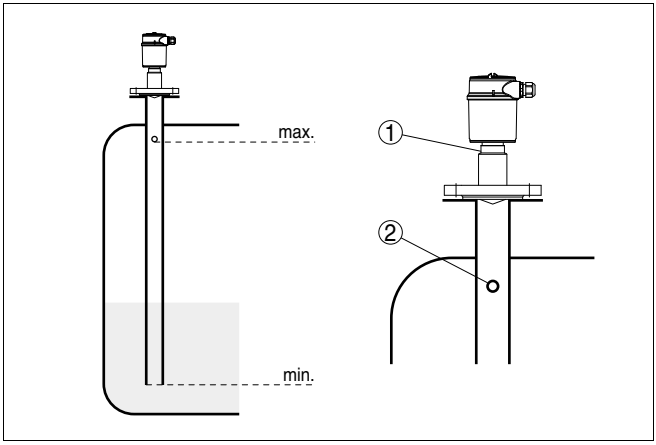


Abb. 11: Rohrantennensysteme im Tank

1 Markierung der Polarisationsrichtung
2 Entlüftungsbohrung, Durchmesser max. 5 mm (0.2 in)

Der Antennendurchmesser des Sensors sollte möglichst dem Innendurchmesser des Rohrs entsprechen. Beim LEVEL TRANSMITTER 8138 sind dies ca. 50 mm (1.969 in). Der Sensor ist bei Rohrdurchmessern von 50 … 80 mm (1.969 … 3.15 in) einsetzbar.

Beachten Sie auch die erforderliche obere Entlüftungsbohrung im Schwallrohr, die um 90° versetzt mit der Polarisationsmarkierung am Sensor angeordnet werden muss (siehe Abbildung: "*Rohrantennensysteme im Tank*").

Als Alternative zum Schwallrohr im Behälter ist ein Rohrsystem außerhalb des Behälters als Bypassrohr möglich. Wählen Sie bei der Inbetriebnahme die Funktion "*Bypassrohr*".

Richten Sie den Sensor so aus, dass die Polarisationsmarkierung am Prozessanschluss um 90° versetzt mit den Rohrbohrungen oder den Rohranschlussöffnungen angeordnet ist (siehe Abbildung: "*LEVEL TRANSMITTER 8138 in einem Bypassrohr*").

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

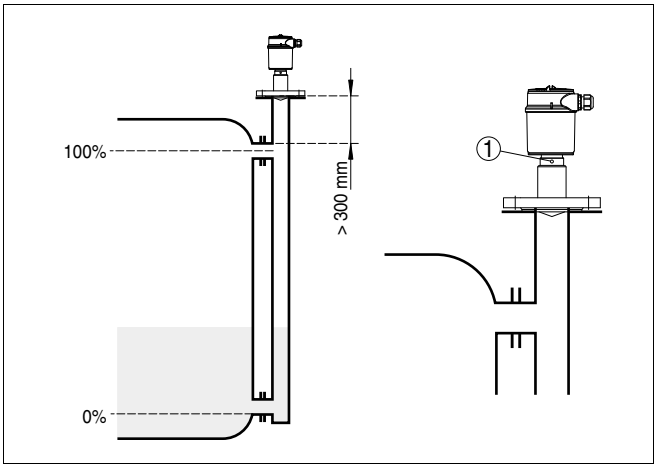


Abb. 12: LEVEL TRANSMITTER 8138 in einem Bypassrohr

1 Markierung der Polarisationsrichtung

Bei der Montage des Sensors auf einem Bypassrohr sollte der LEVEL TRANSMITTER 8138 ca. 300 mm (11.81 in) oder mehr von der oberen Rohrverbindung entfernt montiert sein. Verwenden Sie bei einer extrem rauen Innenseite des Rohrs ein eingeschobenes Rohr (Rohr im Rohr) oder einen Radarsensor mit Rohrantenne.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 20.04.2009

5 An die Spannungsversorgung anschließen

5.1 Anschluss vorbereiten

Sicherheitshinweise beachten

Beachten Sie grundsätzlich folgende Sicherheitshinweise:

- Nur in spannungslosem Zustand anschließen
- Falls Überspannungen zu erwarten sind, Überspannungsschutzgeräte installieren.

Sicherheitshinweise für Ex-Anwendungen beachten

In explosionsgefährdeten Bereichen müssen die entsprechenden Vorschriften, Konformitäts- und Baumusterprüfbescheinigungen der Sensoren und der Versorgungsgeräte beachtet werden.

Spannungsversorgung auswählen

Die Spannungsversorgung und das Stromsignal erfolgen über dasselbe zweiadrige Anschlusskabel. Der Spannungsversorgungsbereich kann sich je nach Geräteausführung unterscheiden.

Die Daten für die Spannungsversorgung finden Sie im Kapitel "*Technische Daten*".

Sorgen Sie für eine sichere Trennung des Versorgungskreises von den Netzstromkreisen nach DIN VDE 0106 Teil 101.

Berücksichtigen Sie folgende zusätzliche Einflüsse für die Versorgungsspannung:

- Ausgangsspannung des Speisegerätes kann unter Nennlast geringer werden (bei einem Sensorstrom von 20,5 mA bzw. 22 mA bei Störmeldung)
- Einfluss weiterer Geräte im Stromkreis (siehe Bürdenwerte im Kapitel "*Technische Daten*")

Anschlusskabel auswählen

Das Gerät wird mit handelsüblichem zweiadrigem Kabel ohne Schirm angeschlossen. Falls elektromagnetische Einstreuungen zu erwarten sind, die über den Prüfwerten der EN 61326 für industrielle Bereiche liegen, sollte abgeschirmtes Kabel verwendet werden.

Verwenden Sie Kabel mit rundem Querschnitt. Ein Kabelaußendurchmesser von 5 … 9 mm (0.2 … 0.35 in) gewährleistet die Dichtwirkung der Kabelverschraubung. Wenn Sie Kabel mit anderem Durchmesser oder Querschnitt einsetzen, wechseln Sie die Dichtung oder verwenden Sie eine geeignete Kabelverschraubung.

Kabelschirmung und Erdung

Wenn geschirmtes Kabel notwendig ist, legen Sie den Kabelschirm beidseitig auf Erdpotenzial. Im Sensor muss der Schirm direkt an die innere Erdungsklemme angeschlossen werden. Die äußere Erdungsklemme am Gehäuse muss niederimpedant mit dem Potenzialausgleich verbunden sein.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Falls Potenzialausgleichsströme zu erwarten sind, muss die Verbindung auf der Auswerteseite über einen Keramikkondensator (z. B. 1 nF, 1500 V) hergestellt werden. Die niederfrequenten Potenzialausgleichsströme werden nun unterbunden, die Schutzwirkung für die hochfrequenten Störsignale bleibt dennoch erhalten.

Anschlusskabel für Ex-Anwendungen auswählen

Bei Ex-Anwendungen sind die entsprechenden Errichtungsvorschriften zu beachten. Insbesondere ist sicherzustellen, dass keine Potenzialausgleichsströme über den Kabelschirm fließen. Dies kann bei der beidseitigen Erdung durch den zuvor beschriebenen Einsatz eines Kondensators oder durch einen separaten Potenzialausgleich erreicht werden.

5.2 Anschlussschritte

Gehen Sie wie folgt vor:

1 Gehäusedeckel abschrauben
2 Evtl. vorhandenes Anzeige- und Bedienmodul durch leichtes Drehen nach links herausnehmen
3 Überwurfmutter der Kabelverschraubung lösen
4 Anschlusskabel ca. 10 cm (4 in) abmanteln, Aderenden ca. 1 cm (0.4 in) abisolieren
5 Kabel durch die Kabelverschraubung in den Sensor schieben
6 Öffnungshebel der Klemmen mit einem Schraubendreher anheben (siehe nachfolgende Abbildung)
7 Aderenden nach Anschlussplan in die offenen Klemmen stecken
8 Öffnungshebel der Klemmen nach unten drücken, die Klemmenfeder schließt hörbar
9 Korrekten Sitz der Leitungen in den Klemmen durch leichtes Ziehen prüfen
10 Schirm an die innere Erdungsklemme anschließen, die äußere Erdungsklemme mit dem Potenzialausgleich verbinden
11 Überwurfmutter der Kabelverschraubung fest anziehen. Der Dichtring muss das Kabel komplett umschließen
12 Gehäusedeckel verschrauben

Der elektrische Anschluss ist somit fertig gestellt.

Abb. 13: Anschlussschritte 6 und 7

5.3 Anschlussplan Einkammergehäuse

Die nachfolgenden Abbildungen gelten sowohl für die Nicht-Ex-, als auch für die Ex-ia-Ausführung.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-DE-081114

Elektronik- und Anschlussraum

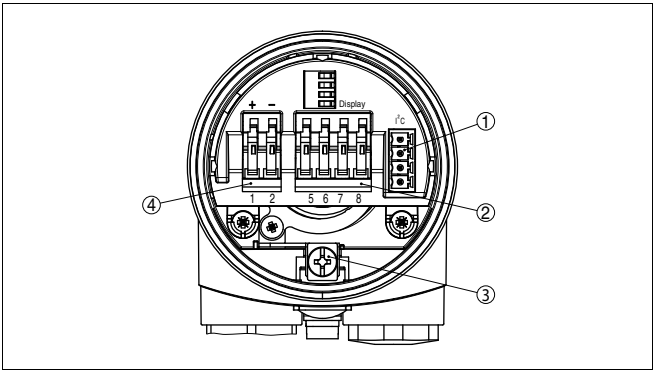


Abb. 14: Elektronik- und Anschlussraum Einkammergehäuse

1 Serviceschnittstelle
2 Federkraftklemmen zum Anschluss einer externen Anzeige
3 Erdungsklemme zum Anschluss des Kabelschirms
4 Federkraftklemmen für die Spannungsversorgung

Anschlussplan

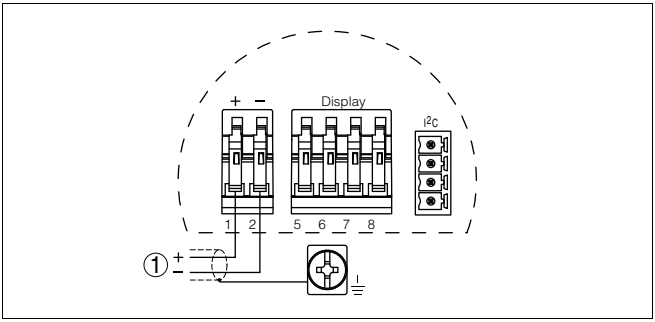


Abb. 15: Anschlussplan Einkammergehäuse

1 Spannungsversorgung/Signalausgang

5.4 Einschaltphase

Einschaltphase

Nach dem Anschluss des LEVEL TRANSMITTER 8138 an die Spannungsversorgung bzw. nach Spannungswiederkehr führt das Gerät zunächst ca. 30 Sekunden lang einen Selbsttest durch:

- Interne Prüfung der Elektronik
- Anzeige des Gerätetyps, der Firmwareversion sowie des Sensor-TAGs (Sensorbezeichnung)
- Ausgangssignal springt kurz (ca. 10 Sekunden) auf den eingestellten Störstrom

Danach wird der zugehörige Strom auf die Leitung ausgegeben (der Wert entspricht dem aktuellen Füllstand sowie den bereits durchgeführten Einstellungen, z. B. dem Werksabgleich).

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2008

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

6 In Betrieb nehmen mit dem Anzeige- und Bedienmodul

6.1 Kurzbeschreibung

Funktion/Aufbau

Das Anzeige- und Bedienmodul dient zur Messwertanzeige, Bedienung und Diagnose. Es kann in allen Sensoren der LEVEL TRANSMITTER-Gerätefamilie eingesetzt werden.

Ab einer Hardwareversion ...- 01 oder höher des Anzeige- und Bedienmoduls bzw. der jeweiligen Sensorelektronik ist eine integrierte Hintergrundbeleuchtung über das Bedienmenü zuschaltbar. Sie finden die Hardwareversion jeweils auf dem Typschild des Anzeige- und Bedienmoduls bzw. der Sensorelektronik.

Hinweis:
Detaillierte Informationen zur Bedienung finden Sie in der Betriebsanleitung "*Anzeige- und Bedienmodul*".

6.2 Anzeige- und Bedienmodul einsetzen

Anzeige- und Bedienmodul ein-/ausbauen

Das Anzeige- und Bedienmodul kann jederzeit in den Sensor eingesetzt und wieder entfernt werden. Eine Unterbrechung der Spannungsversorgung ist hierzu nicht erforderlich.

Zum Einbau gehen Sie folgendermaßen vor:

1 Gehäusedeckel abschrauben
2 Anzeige- und Bedienmodul in die gewünschte Position auf die Elektronik setzen (vier Positionen im 90°-Versatz sind wählbar)
3 Anzeige- und Bedienmodul auf die Elektronik setzen und leicht nach rechts bis zum Einrasten drehen
4 Gehäusedeckel mit Sichtfenster fest verschrauben

Der Ausbau erfolgt sinngemäß umgekehrt.

Das Anzeige- und Bedienmodul wird vom Sensor versorgt, ein weiterer Anschluss ist nicht erforderlich.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

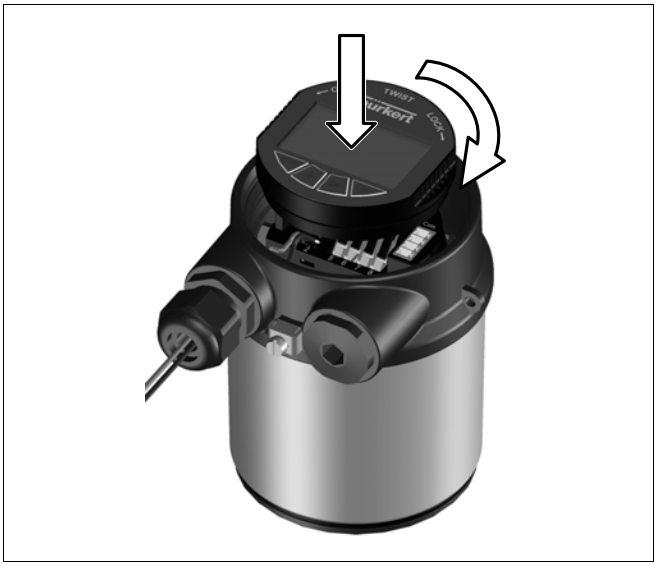


Abb. 16: Einbau des Anzeige- und Bedienmoduls

Hinweis:
Falls Sie das Gerät mit einem Anzeige- und Bedienmodul zur ständigen Messwertanzeige nachrüsten wollen, ist ein erhöhter Deckel mit Sichtfenster erforderlich.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

6.3 Bediensystem

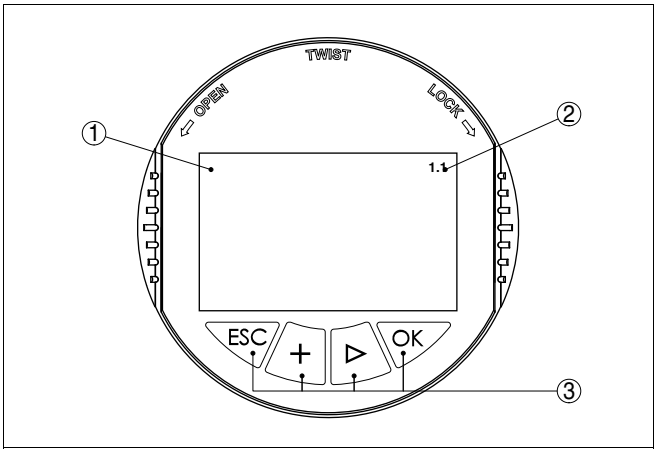


Abb. 17: Anzeige- und Bedienelemente

1 LC-Display
2 Anzeige der Menüpunktnummer
3 Bedientasten

Tastenfunktionen

- ***[OK]***-Taste:
  - In die Menüübersicht wechseln
  - Ausgewähltes Menü bestätigen
  - Parameter editieren
  - — Wert speichern
- ***[->]***-Taste zur Auswahl von:
  - Menüwechsel
  - Listeneintrag auswählen
  - — Editierposition wählen
- ***[+]***-Taste:
  - — Wert eines Parameters verändern
- ***[ESC]***-Taste:
  - Eingabe abbrechen
  - — Rücksprung in übergeordnetes Menü

Bediensystem

Sie bedienen den Sensor über die vier Tasten des Anzeige- und Bedienmoduls. Auf dem LC-Display werden die einzelnen Menüpunkte angezeigt. Die Funktionen der einzelnen Tasten entnehmen Sie bitte der vorhergehenden Darstellung. Ca. 10 Minuten nach der letzten Tastenbetätigung wird ein automatischer Rücksprung in die Messwertanzeige ausgelöst. Dabei gehen die noch nicht mit ***[OK]*** bestätigten Werte verloren.

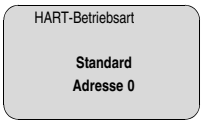
32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.02.2009

6.4 Inbetriebnahmeschritte

Adresseinstellung HART-Multidrop

Bei HART-Multidrop-Betrieb (mehrere Sensoren an einem Eingang) muss vor der weiteren Parametrierung zuerst die Adresseinstellung vorgenommen werden. Eine nähere Beschreibung hierzu finden Sie in der Betriebsanleitung "*Anzeige- und Bedienmodul*" oder in der Online-Hilfe von PACTware bzw. DTM.



Parametrierung

Da es sich beim LEVEL TRANSMITTER 8138 um ein Distanzmessgerät handelt, wird die Entfernung vom Sensor bis zur Füllgutoberfläche gemessen. Um die eigentliche Füllguthöhe anzeigen zu können, muss eine Zuweisung der gemessenen Distanz zur prozentualen Höhe erfolgen. Zur Durchführung dieses Abgleichs wird die Distanz bei vollem und leerem Behälter eingegeben. Sind diese Werte nicht bekannt, kann auch mit den Distanzen beispielsweise von 10 % und 90 % abgeglichen werden. Ausgangspunkt für diese Distanzangaben ist immer die Dichtfläche des Gewindes oder Flansches. Anhand dieser Eingaben wird dann die eigentliche Füllhöhe errechnet. Gleichzeitig wird dadurch der Arbeitsbereich des Sensors vom Maximum auf den benötigten Bereich begrenzt.

Der aktuelle Füllstand spielt bei diesem Abgleich keine Rolle, der Min.-/Max.-Abgleich wird immer ohne Veränderung des Füllguts durchgeführt. Somit können diese Einstellungen bereits im Vorfeld durchgeführt werden, ohne dass das Gerät eingebaut sein muss.

Vorsicht:
Falls im Behälter eine Trennung von Flüssigkeiten mit unterschiedlichem DK-Wert auftritt, z. B. durch Kondensatbildung, dann kann der LEVEL TRANSMITTER 8138 unter bestimmten Umständen nur das Füllgut mit dem höheren DK-Wert detektieren.

Beachten Sie, dass Trennschichten zu Fehlmessungen führen können.

Wenn Sie die Gesamthöhe beider Flüssigkeiten sicher messen wollen, kontaktieren Sie unseren Service oder verwenden Sie ein Gerät zur Trennschichtmessung.

Im Hauptmenüpunkt "*Grundeinstellung*" sollten zur optimalen Einstellung der Messung die einzelnen Untermenüpunkte nacheinander ausgewählt und mit den richtigen Parametern versehen werden.

Beginnen Sie nun Ihre Parametrierung mit folgenden Menüpunkten der Grundeinstellung:

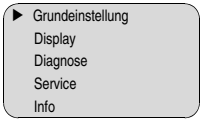
32066-DE-081114

MAN 1000132668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2008

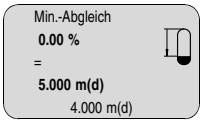
Min.-Abgleich durchführen

Gehen Sie wie folgt vor:

1 Wechseln von der Messwertanzeige ins Hauptmenü durch Drücken von ***[OK]***.



2 Den Menüpunkt "*Grundeinstellung*" mit ***[->]*** auswählen und mit ***[OK]*** bestätigen. Nun wird der Menüpunkt "*Min.-Abgleich*" angezeigt.



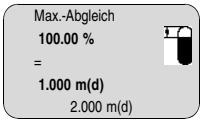
3 Mit ***[OK]*** den Prozentwert zum Editieren vorbereiten, und den Cursor mit ***[->]*** auf die gewünschte Stelle setzen. Den gewünschten Prozentwert mit ***[+]*** einstellen und mit ***[OK]*** speichern. Der Cursor springt nun auf den Distanzwert.

4 Passend zum Prozentwert den passenden Distanzwert in Meter für den leeren Behälter eingeben (z. B. Distanz vom Sensor bis zum Behälterboden).

5 Speichern der Einstellungen mit ***[OK]*** und wechseln mit ***[->]*** zum Max.-Abgleich.

Max.-Abgleich durchführen

Gehen Sie wie folgt vor:



1 Mit ***[OK]*** den Prozentwert zum Editieren vorbereiten, und den Cursor mit ***[->]*** auf die gewünschte Stelle setzen. Den gewünschten Prozentwert mit ***[+]*** einstellen und mit ***[OK]*** speichern. Der Cursor springt nun auf den Distanzwert.

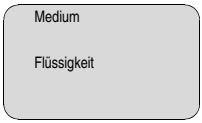
2 Passend zum Prozentwert den passenden Distanzwert in Meter für den vollen Behälter eingeben. Beachten Sie dabei, dass der maximale Füllstand unterhalb des Totbereiches liegen muss.

3 Speichern der Einstellungen mit ***[OK]*** und wechseln mit ***[->]*** zur Mediumauswahl.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Mediumauswahl

Jedes Füllgut hat unterschiedliches Reflexionsverhalten. Bei Flüssigkeiten kommen unruhige Füllgutoberflächen und Schaumbildung als störende Faktoren hinzu. Bei Schüttgütern sind dies Staubentwicklung, Schüttkegel und zusätzliche Echos durch die Behälterwand. Um den Sensor an diese unterschiedlichen Messbedingungen anzupassen, sollte in diesem Menüpunkt zuerst die Auswahl "*Flüssigkeit*" oder "*Schüttgut*" getroffen werden.



Information:
Beim LEVEL TRANSMITTER 8138 mit Elektronikausführung "*Erhöhte Empfindlichkeit*" ist als Werkseinstellung "*Schüttgut*" vorbelegt. Das Gerät wird jedoch vorzugsweise bei Flüssigkeiten eingesetzt. In diesen Fällen ist die Mediumauswahl bei der Inbetriebnahme auf "*Flüssigkeit*" umzuschalten.

Flüssigkeiten haben je nach Leitfähigkeit und DK-Wert unterschiedlich starkes Reflexionsverhalten. Deshalb gibt es unterhalb des Menüpunktes Flüssigkeit zusätzliche Auswahlmöglichkeiten wie "*Lösungsmittel*", "*Chemische Gemische*" und "*Wasserlösung*".

Bei Schüttgütern kann zusätzlich "*Pulver/Staub*", "*Granulat/Pellets*" oder "*Schotter/Kiesel*" ausgewählt werden.

Durch diese zusätzliche Auswahl wird der Sensor optimal an das Produkt angepasst und die Messsicherheit vor allem bei Medien mit schlechten Reflexionseigenschaften deutlich erhöht.

Geben Sie die gewünschten Parameter über die entsprechenden Tasten ein, speichern Ihre Eingaben und springen mit der ***[->]***-Taste zum nächsten Menüpunkt.

Behälterform

Neben dem Medium kann auch die Behälterform die Messung beeinflussen. Um den Sensor an diese Messbedingungen anzupassen, bietet Ihnen dieser Menüpunkt je nach Auswahl von Flüssigkeit oder Schüttgut verschiedene Auswahlmöglichkeiten. Bei "*Flüssigkeit*" sind dies "*Lagertank*", "*Standrohr*", "*Offener Behälter*" oder "*Rührwerksbehälter*", bei "*Schüttgut*", "*Silo*" oder "*Bunker*".

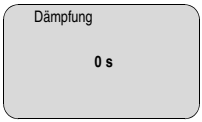
MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Information:
Beim LEVEL TRANSMITTER 8138 mit Elektronikausführung "*Erhöhte Empfindlichkeit*" ist als Werkseinstellung "*Silo*" vorbelegt. Das Gerät wird jedoch vorzugsweise bei Flüssigkeiten eingesetzt. In diesen Fällen ist die Behälterform bei der Inbetriebnahme auf "*Lagertank*" umzuschalten.

Geben Sie die gewünschten Parameter über die entsprechenden Tasten ein, speichern Ihre Eingaben und springen mit der ***[->]***-Taste zum nächsten Menüpunkt.

Dämpfung

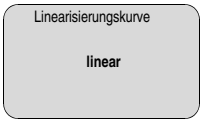
Um Schwankungen in der Messwertanzeige z. B. durch unruhige Füllgutoberflächen zu unterdrücken, kann eine Dämpfung eingestellt werden. Diese Zeit darf zwischen 0 und 999 Sekunden liegen. Beachten Sie bitte, dass damit aber auch die Reaktionszeit der gesamten Messung länger wird und der Sensor auf schnelle Messwertveränderungen nur noch verzögert reagiert. In der Regel genügt eine Zeit von wenigen Sekunden, um die Messwertanzeige weit gehend zu beruhigen.



Geben Sie die gewünschten Parameter über die entsprechenden Tasten ein, speichern Ihre Eingaben und springen mit der ***[->]***-Taste zum nächsten Menüpunkt.

Linearisierungskurve

Eine Linearisierung ist bei allen Behältern erforderlich, bei denen das Behältervolumen nicht linear mit der Füllstandhöhe ansteigt - z. B. bei einem liegenden Rundtank oder Kugeltank - und die Anzeige oder Ausgabe des Volumens gewünscht ist. Für diese Behälter sind entsprechende Linearisierungskurven hinterlegt. Sie geben das Verhältnis zwischen prozentualer Füllstandhöhe und dem Behältervolumen an. Durch Aktivierung der passenden Kurve wird das prozentuale Behältervolumen korrekt angezeigt. Falls das Volumen nicht in Prozent, sondern beispielsweise in Liter oder Kilogramm angezeigt werden soll, kann zusätzlich eine Skalierung im Menüpunkt "*Display*" eingestellt werden.



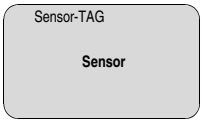
Geben Sie die gewünschten Parameter über die entsprechenden Tasten ein, speichern Ihre Eingaben und springen mit der ***[->]***-Taste zum nächsten Menüpunkt.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Sensor-TAG

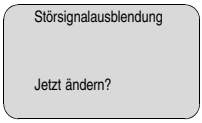
In diesem Menüpunkt kann dem Sensor eine eindeutige Bezeichnung gegeben werden, beispielsweise der Messstellenname oder die Tank- bzw. Produktbezeichnung. In digitalen Systemen und der Dokumentation von größeren Anlagen sollte zur genaueren Identifizierung der einzelnen Messstellen eine einmalige Bezeichnung eingegeben werden.



Mit diesem Menüpunkt ist die Grundeinstellung abgeschlossen und Sie können nun mit der ***[ESC]***-Taste ins Hauptmenü zurückspringen.

Störsignalausblendung

Hohe Stutzen oder Behältereinbauten, wie z. B. Verstrebungen oder Rührwerke, sowie Anhaftungen oder Schweißnähte an Behälterwänden verursachen Störreflexionen, welche die Messung beeinträchtigen können. Eine Störsignalausblendung erfasst, markiert und speichert diese Störsignale, damit sie für die Füllstandmessung nicht mehr berücksichtigt werden. Dies sollte bei geringem Füllstand erfolgen, damit alle evtl. vorhandenen Störreflexionen erfasst werden können.



Gehen Sie wie folgt vor:

1 Wechseln von der Messwertanzeige ins Hauptmenü durch Drücken von ***[OK]***.

2 Den Menüpunkt "*Service*" mit ***[->]*** auswählen und mit ***[OK]*** bestätigen. Nun wird der Menüpunkt "*Störsignalausblendung*" angezeigt.

3 Bestätigen von "*Störsignalausblendung - jetzt ändern*" mit ***[OK]*** und im darunter liegenden Menü "*Neu anlegen*" auswählen. Die tatsächliche Distanz vom Sensor bis zur Oberfläche des Füllguts eingeben. Alle in diesem Bereich vorhandenen Störsignale werden nun nach Bestätigen mit ***[OK]*** vom Sensor erfasst und abgespeichert.

Hinweis:
Überprüfen Sie die Distanz zur Füllgutoberfläche, da bei einer falschen (zu großen) Angabe der aktuelle Füllstand als Störsignal abgespeichert wird. Somit kann in diesem Bereich der Füllstand nicht mehr erfasst werden.

BAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Sensordaten kopieren

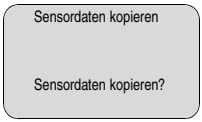
Diese Funktion ermöglicht das Auslesen von Parametrierdaten sowie das Schreiben von Parametrierdaten in den Sensor über das Anzeige- und Bedienmodul. Eine Beschreibung der Funktion finden Sie in der Betriebsanleitung "*Anzeige- und Bedienmodul*".

Folgende Daten werden mit dieser Funktion ausgelesen bzw. geschrieben:

- Messwertdarstellung
- Abgleich
- Medium
- Standrohrinnendurchmesser (bei Standrohrversionen)
- Behälterform
- Dämpfung
- Linearisierungskurve
- Sensor-TAG
- Anzeigewert
- Anzeigeeinheit
- Skalierung
- Stromausgang
- Abgleicheinheit
- Sprache

Folgende sicherheitsrelevante Daten werden **nicht** ausgelesen bzw. geschrieben:

- HART-Betriebsart
- PIN
- SIL



Reset

Grundeinstellung

Wenn der "*Reset*" durchgeführt wird, setzt der Sensor die Werte folgender Funktionen auf die Resetwerte (siehe Tabelle) zurück: (sensorspezifische Grundeinstellung)

Funktion	Resetwert
Max.-Abgleich	0 m(d)
Min.-Abgleich	30 m(d)
Medium	Flüssigkeit
Behälterform	nicht bekannt
Dämpfung	0 s
Linearisierung	linear
Sensor-TAG	Sensor
Anzeigewert	Distanz
Stromausgang - Kennlinie	4 … 20 mA

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Funktion	Resetwert
Stromausgang - Max.-Strom	20 mA
Stromausgang - Min.-Strom	4 mA
Stromausgang - Störung	< 3,6 mA
Abgleicheinheit	m(d)

Die Werte folgender Menüpunkte werden mit dem "*Reset*" **nicht** auf die Resetwerte (siehe Tabelle) zurückgesetzt:

Funktion	Resetwert
Beleuchtung	kein Reset
Sprache	kein Reset
SIL	kein Reset
HART-Betriebsart	kein Reset

Werkseinstellung
Wie Grundeinstellung, darüber hinaus werden Spezialparameter auf die Defaultwerte zurückgesetzt.[2)]

Schleppzeiger
Die Min.- und Max.-Distanzwerte werden auf den aktuellen Wert zurückgesetzt.

Optionale Einstellungen

Zusätzliche Einstell- und Diagnosemöglichkeiten, wie beispielsweise die Anzeigeskalierung, Simulation oder Trendkurvendarstellung sind im nachfolgenden Menüplan abgebildet. Eine nähere Beschreibung dieser Menüpunkte finden Sie in der Betriebsanleitung "*Anzeige- und Bedienmodul*".

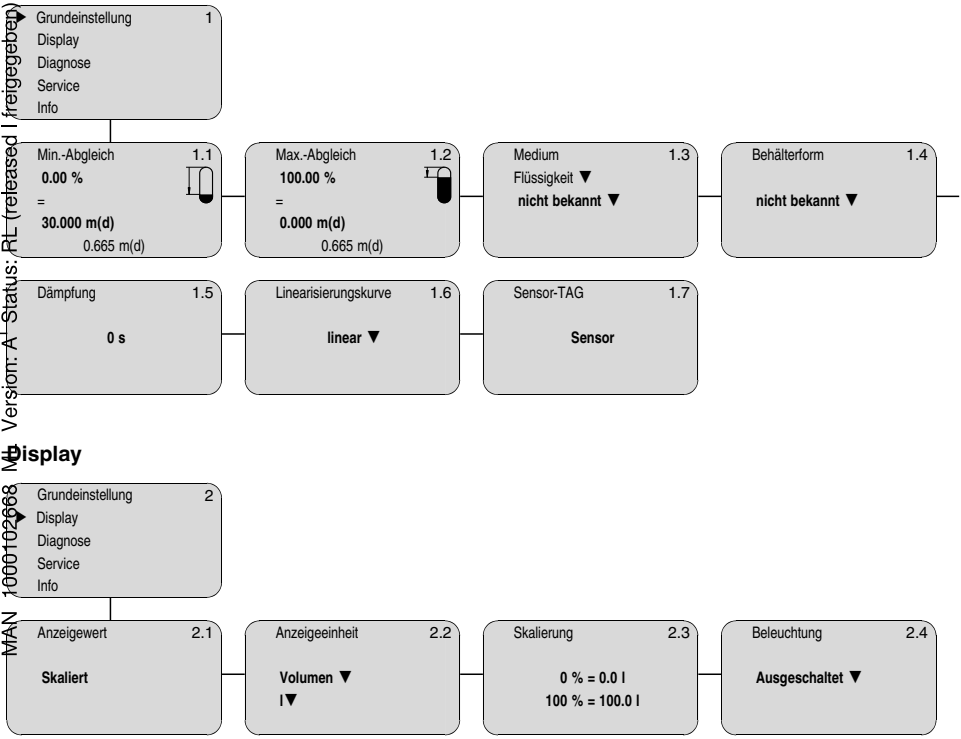
[2)] Spezialparameter sind Parameter, die mit der Bediensoftware PACTware auf der Serviceebene kundenspezifisch eingestellt werden.

6.5 Menüplan

Information:
Die hell dargestellten Menüfenster stehen je nach Ausstattung und Anwendung nicht immer zur Verfügung, bzw. bieten keine Auswahlmöglichkeit.

MAN 1000102068 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

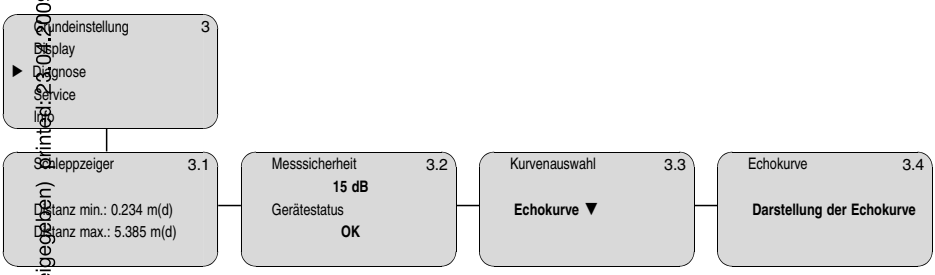
Grundeinstellung



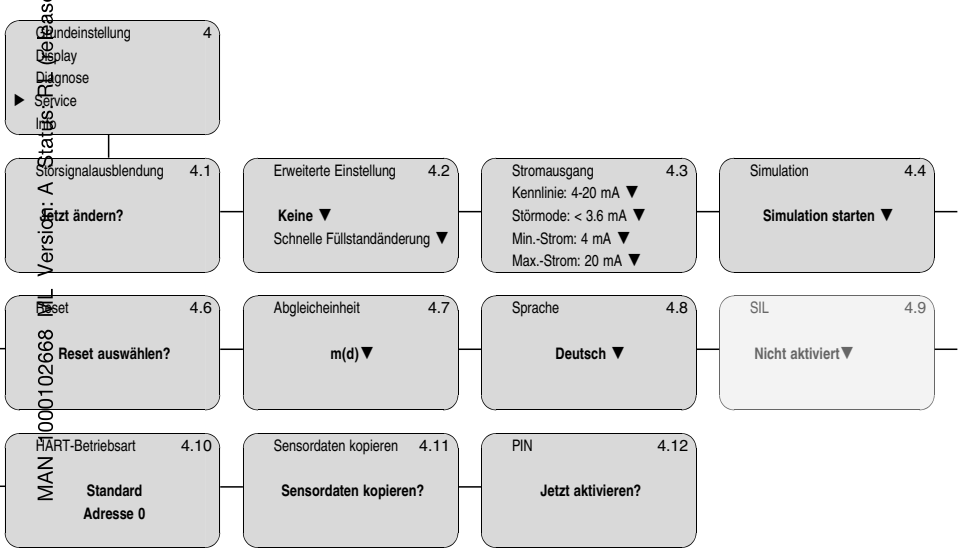
Display

MAN 1000102668 DE Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 12.10.2009

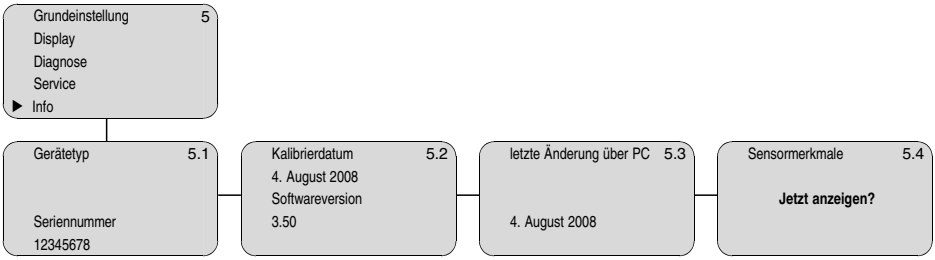
Diagnose



Service



Info



6.6 Sicherung der Parametrierdaten

Es wird empfohlen, die eingestellten Daten zu notieren, z. B. in dieser Betriebsanleitung, und anschließend zu archivieren. Sie stehen damit für mehrfache Nutzung bzw. für Servicezwecke zur Verfügung.

Ist der LEVEL TRANSMITTER 8138 mit einem Anzeige- und Bedienmodul ausgestattet, so können die wichtigsten Daten aus dem Sensor in das Anzeige- und Bedienmodul gelesen werden. Die Vorgehensweise wird in der Betriebsanleitung "*Anzeige- und Bedienmodul*" im Menüpunkt "*Sensordaten kopieren*" beschrieben. Die Daten bleiben dort auch bei einem Ausfall der Sensorversorgung dauerhaft gespeichert.

Sollte ein Austausch des Sensors erforderlich sein, so wird das Anzeige- und Bedienmodul in das Austauschgerät gesteckt und die Daten ebenfalls im Menüpunkt "*Sensordaten kopieren*" in den Sensor geschrieben.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

7 In Betrieb nehmen mit PACTware und anderen Bedienprogrammen

7.1 Den PC anschließen

Anschluss via HART

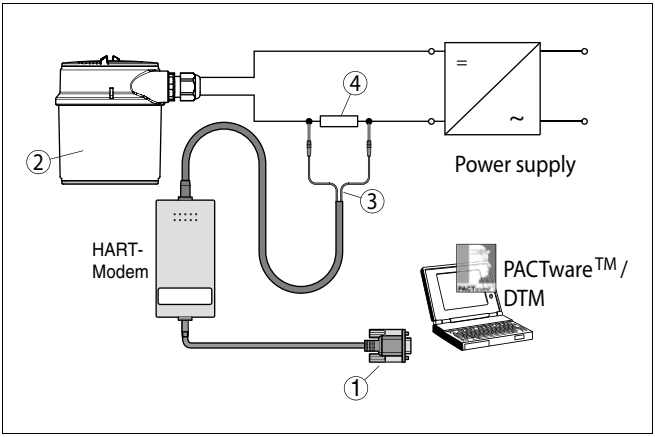


Abb. 18: Anschluss des PCs via HART an die Signalleitung

1 RS232-Anschluss
2 LEVEL TRANSMITTER 8138
3 Adapterkabel für HART-Modem
4 HART-Widerstand 250 Ω

Erforderliche Komponenten:

- LEVEL TRANSMITTER 8138
- PC mit PACTware und passendem Bürkert-DTM
- HART-Modem
- HART-Widerstand ca. 250 Ω
- Speisegerät

7.2 Parametrierung mit PACTware

Die weitere Inbetriebnahme wird in der Betriebsanleitung "*DTM-Collection/PACTware*" beschrieben, die jeder CD beiliegt und über die Homepage heruntergeladen werden kann. Eine weiterführende Beschreibung ist in der Online-Hilfe von PACTware und den Bürkert-DTMs enthalten.

Hinweis:
Bitte beachten Sie, dass zur Inbetriebnahme des LEVEL TRANSMITTER 8138 die DTM-Collection in der aktuellen Version benutzt werden muss.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Alle derzeit verfügbaren Bürkert-DTMs sind in einer DTM-Collection auf CD zusammengefasst und können gegen eine Schutzgebühr über die zuständige Bürkert-Vertretung bezogen werden. Die jeweils aktuelle PACTware-Version ist auf dieser CD ebenfalls enthalten. Zusätzlich kann diese DTM-Collection inkl. PACTware in der Basic Version kostenfrei übers Internet heruntergeladen werden.

7.3 Parametrierung mit AMS™ und PDM

Für Level Transmitter stehen auch Gerätebeschreibungen als DD bzw. EDD für die Bedienprogramme AMS™ und PDM zur Verfügung. Die Gerätebeschreibungen sind in den aktuellen Versionen von AMS™ und PDM bereits enthalten. Bei älteren Versionen von AMS™ und PDM können sie kostenfrei über das Internet heruntergeladen werden.

7.4 Sicherung der Parametrierdaten

Es wird empfohlen, die Parametrierdaten zu dokumentieren bzw. zu speichern. Sie stehen damit für mehrfache Nutzung bzw. für Service-zwecke zur Verfügung.

Die Bürkert-DTM-Collection und PACTware in der lizenzierten, professionellen Version bieten Ihnen die geeigneten Werkzeuge für eine systematische Projektspeicherung und -dokumentation.

32066-DE-081114

MAN 1000102668 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

8 Instandhalten und Störungen beseitigen

8.1 Wartung

Bei bestimmungsgemäßer Verwendung ist im Normalbetrieb keine besondere Wartung erforderlich.

8.2 Störungen beseitigen

Verhalten bei Störungen

Es liegt in der Verantwortung des Anlagenbetreibers, geeignete Maßnahmen zur Beseitigung aufgetretener Störungen zu ergreifen.

Störungsursachen

Es wird ein Höchstmaß an Funktionssicherheit gewährleistet. Dennoch können während des Betriebes Störungen auftreten. Diese können z. B. folgende Ursachen haben:

- Sensor
- Prozess
- Spannungsversorgung
- Signalauswertung

Störungsbeseitigung

Die ersten Maßnahmen sind die Überprüfung des Ausgangsignals sowie die Auswertung von Fehlermeldungen über das Anzeige- und Bedienmodul. Die Vorgehensweise wird nachfolgend beschrieben.

4 … 20 mA-Signal überprüfen

Schließen Sie gemäß Anschlussplan ein Handmultimeter im passenden Messbereich an.

? 4 … 20 mA-Signal nicht stabil

- Füllstandschwankungen

→ Dämpfung über das Anzeige- und Bedienmodul einstellen

? 4 … 20 mA-Signal fehlt

- Falscher Anschluss

→ Anschluss nach Kapitel "*Anschlussschritte*" prüfen und ggf. nach Kapitel "*Anschlussplan*" korrigieren

- Keine Spannungsversorgung

→ Leitungen auf Unterbrechung prüfen, ggf. reparieren

- Betriebsspannung zu niedrig bzw. Bürdenwiderstand zu hoch

→ Prüfen, ggf. anpassen

? Stromsignal größer 22 mA oder kleiner 3,6 mA

- Elektronikeinsatz defekt

→ Gerät austauschen bzw. zur Reparatur einsenden

Bei Ex-Anwendungen sind die Regeln für die Zusammenschaltung von eigensicheren Stromkreisen zu beachten.

Fehlermeldungen über das Anzeige- und Bedienmodul

? E013

- Kein Messwert vorhanden

→ Sensor in Einlaufphase

→ Sensor findet kein Echo z. B. durch fehlerhaften Einbau oder falsche Parametrierung

? E017

- Abgleichspanne zu klein

→ Abgleich erneut durchführen, dabei den Abstand zwischen Min.- und Max.-Abgleich vergrößern

? E036

- Keine lauffähige Sensorsoftware

→ Softwareupdate durchführen bzw. Gerät zur Reparatur einsenden

? E041, E042, E043

- Hardwarefehler, Elektronik defekt

→ Gerät austauschen bzw. zur Reparatur einsenden

Verhalten nach Störungsbeseitigung

Je nach Störungsursache und getroffenen Maßnahmen sind ggf. die im Kapitel "*In Betrieb nehmen*" beschriebenen Handlungsschritte erneut zu durchlaufen.

Verhalten nach Störungsbeseitigung

Je nach Störungsursache und getroffenen Maßnahmen sind ggf. die im Kapitel "*In Betrieb nehmen*" beschriebenen Handlungsschritte erneut zu durchlaufen.

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

9 Ausbauen

9.1 Ausbauschritte

Warnung:
Achten Sie vor dem Ausbauen auf gefährliche Prozessbedingungen wie z. B. Druck im Behälter, hohe Temperaturen, aggressive oder toxische Füllgüter etc.

Beachten Sie die Kapitel "*Montieren*" und "*An die Spannungsversorgung anschließen*" und führen Sie die dort angegebenen Schritte sinngemäß umgekehrt durch.

9.2 Entsorgen

Das Gerät besteht aus Werkstoffen, die von darauf spezialisierten Recyclingbetrieben wieder verwertet werden können. Wir haben hierzu die Elektronik leicht trennbar gestaltet und verwenden recyclebare Werkstoffe.

WEEE-Richtlinie 2002/96/EG
Das vorliegende Gerät unterliegt nicht der WEEE-Richtlinie 2002/96/EG und den entsprechenden nationalen Gesetzen. Führen Sie das Gerät direkt einem spezialisierten Recyclingbetrieb zu und nutzen Sie dafür nicht die kommunalen Sammelstellen. Diese dürfen nur für privat genutzte Produkte gemäß WEEE-Richtlinie genutzt werden.

Eine fachgerechte Entsorgung vermeidet negative Auswirkungen auf Mensch und Umwelt und ermöglicht eine Wiederverwendung von wertvollen Rohstoffen.

Werkstoffe: siehe Kapitel "*Technische Daten*"

Sollten Sie keine Möglichkeit haben, das Altgerät fachgerecht zu entsorgen, so sprechen Sie mit uns über Rücknahme und Entsorgung.

32066-DE-081114

10 Anhang

10.1 Technische Daten

MAN 1000102668 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Allgemeine Daten	
Werkstoffe, medienberührt	
Prozessanschluss	316L
Antenne gekapselt bzw. aseptisch gekapselt	PTFE (TFM 1600), PFA plattiert, PVDF
Prozessdichtung bei aseptisch gekapselter Antenne	FKM (Viton), EPDM
Werkstoffe, nicht medienberührt	
Gehäuse	Kunststoff PBT (Polyester), 316L
Dichtung zwischen Gehäuse und Gehäusedeckel	Silikon
Sichtfenster im Gehäusedeckel für Anzeige- und Bedienmodul	Polycarbonat
Erdungsklemme	316Ti/316L
Gewicht	
Tri-Clamp, Rohrverschraubung	3,5 … 6 kg (7.7 … 13.2 lbs), je nach Größe
Flansche	4,2 … 15,4 kg (9.3 … 34 lbs), je nach Flanschgröße

Ausgangsgröße	
Ausgangssignal	4 … 20 mA/HART
HART-Ausgangswerte	
HART-Wert (Primary Value)	Distanz zum Füllstand
HART-Wert (Secondary Value)	Distanz zum Füllstand - skaliert
Signalauflösung	1,6 µA
Ausfallsignal Stromausgang (einstellbar)	mA-Wert unverändert 20,5 mA, 22 mA, < 3,6 mA (einstellbar)
Max. Ausgangsstrom	22 mA
Bürde	siehe Bürdendiagramm unter Spannungsversorgung
Dämpfung (63 % der Eingangsgröße)	0 … 999 s, einstellbar
Erfüllte NAMUR-Empfehlung	NE 43

Eingangsgröße	
Messgröße	Abstand zwischen Prozessanschluss und Füllgutoberfläche
Mindestabstand ab Flansch	50 mm (1.97 in)

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL released | freigegeben | printed: 23.04.2009

Messbereich je nach Prozessanschluss	
– Tri-Clamp 2", 3"	bis 10 m (32.81 ft)
– Rohrverschraubung DN 50, DN 80	bis 10 m (32.81 ft)
– Flansch DN 50, ANSI 2"	bis 10 m (32.81 ft)
– Flansch DN 80 … DN 150, Tri-Clamp 4", ANSI 3" … 6"	bis 20 m (65.62 ft)

Referenzbedingungen zur Messgenauigkeit (in Anlehnung an DIN EN 60770-1)

Referenzbedingungen nach DIN EN 61298-1	
– Temperatur	+18 … +30 °C (+64 … +86 °F)
– Relative Luftfeuchte	45 … 75 %
– Luftdruck	860 … 1060 mbar/86 … 106 kPa (12.5 … 15.4 psig)
Sonstige Referenzbedingungen	
– Reflektor	idealer Reflektor, z. B. Metallplatte 2 x 2 m
– Störreflexionen	größtes Störsignal 20 dB kleiner als Nutzecho

Messcharakteristiken und Leistungsdaten

Messfrequenz	K-Band (26 GHz-Technologie)
Messintervall ca.	1 s
Abstrahlwinkel 3 dB	
– Tri-Clamp 2"	18°
– Tri-Clamp 3", 4"	10°
– Rohrverschraubung DN 50	18°
– Rohrverschraubung DN 80	10°
– Flansch DN 50, ANSI 2"	18°
– Flansch DN 80 … DN 150, ANSI 3" … 6"	10°
Sprungantwort- oder Einstellzeit[3]	< 1 s (abhängig von der Parametrierung)
Max. Füllstandänderung	Einstellbar bis 1 m/min. (abhängig von der Parametrierung)
Max. abgestrahlte HF-Leistung des Antennensystems	
– Pulsspitzenleistung	< 2 mW
– Pulsdauer	< 2 ns
– Mittlere Leistung	< 5 µW
– Mittlere Leistung in 1 m Abstand	< 200 nW/cm^2
Max. abgestrahlte HF-Leistung des Antennensystems - Ausführung mit erhöhter Emfindlichkeit	
– Pulsspitzenleistung	< 10 mW
– Pulsdauer	< 2 ns

[3] Zeit bis zur richtigen Ausgabe (max. 10 % Abweichung) des Füllstandes bei einer sprunghaften Füllstandänderung.

MAN 1000026638 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

– Mittlere Leistung	< 25 µW
– Mittlere Leistung in 1 m Abstand	< 1 µW/cm^2

Messgenauigkeit

Messauflösung allgemein	max. 1 mm (0.039 in)
Messabweichung[4]	siehe Diagramme

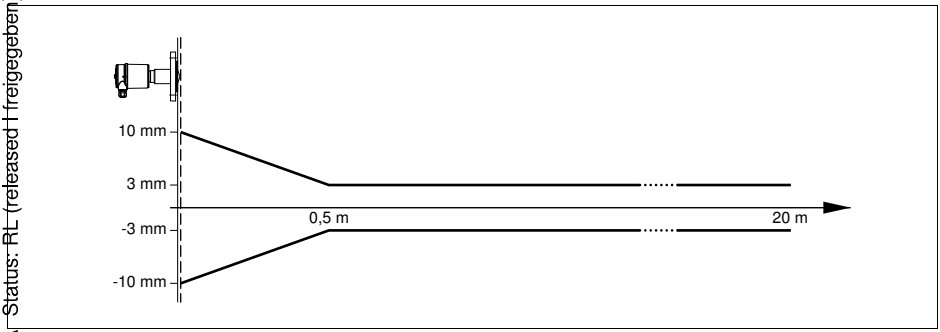


Abb. 19: Messabweichung LEVEL TRANSMITTER 8138 in mm, Messbereich in m

Einfluss der Umgebungstemperatur auf die Sensorelektronik[5]

Mittlerer Temperaturkoeffizient des Nullsignals (Temperaturfehler)	0,03 %/10 K

Umgebungsbedingungen

Umgebungs-, Lager- und Transporttemperatur	-40 … +80 °C (-40 … +176 °F)

Prozessbedingungen

Für die Druckstufe bzw. den Behälterdruck sind zusätzlich die Angaben auf dem Typschild zu beachten. Es gilt der jeweils niedrigste Wert.

Druckstufe je nach Prozessanschluss

– Rohrverschraubung nach DIN 11851 und 11864-2, aseptischer Anschluss LA und LB	PN 16

Behälterdruck je nach Prozessanschluss

– Flansch bis 2" (ab 300 lb), DN 50	-100 … 1600 kPa/-1 … 16 bar (-14.5 … 232 psig)
– Flansch ab 3" (ab 300 lb), DN 80	-20 … 1600 kPa/-0,2 … 16 bar (-2.9 … 232 psig)
– Tuchenhagen Varivent	-100 … 1000 kPa/-1 … 10 bar (-14.5 … 145 psig)
– SMS	-100 … 600 kPa/-1 … 6 bar (-14.5 … 87 psig)

[4] Inkl. Nichtlinearität, Hysterese und Nichtwiederholbarkeit.
[5] Bezogen auf den Nennmessbereich, im Temperaturbereich -40 … +80 °C .

Behälterdruck bezogen auf Flansch-Nenndruckstufe	siehe Zusatzanleitung "*Flansche nach DIN-EN-ASME-JIS*"
Prozesstemperatur je nach Werkstoff Antennenkapselung (gemessen am Prozessanschluss)	
– TFM-PTFE gekapselt	-40 … +150 °C (-40 … +302 °F)
– TFM-PTFE gekapselt (Tieftemperatur-ausführung)[6]	-170 … +150 °C (-274 … +302 °F)
– PFA gekapselt	-40 … +150 °C (-40 … +302 °F)
– TFM-PTFE aseptisch gekapselt, Prozessdichtung FKM (Viton)	-25 … +130 °C (-13 … +266 °F)
– TFM-PTFE aseptisch gekapselt, Prozessdichtung EPDM	-40 … +130 °C (-40 … +266 °F)
Vibrationsfestigkeit	mechanische Schwingungen mit 4 g und 5 … 100 Hz[7]

Elektromechanische Daten

Kabeleinführung	1 x Kabelverschraubung M20 x 1,5 (Kabel: ø 5 … 9 mm), 1 x Blindstopfen M20 x 1,5
Federkraftklemmen für Leitungsquerschnitt bis	2,5 mm² (AWG 14)

Anzeige- und Bedienmodul

Spannungsversorgung und Datenübertragung	durch den Sensor
Anzeige	LC-Display in Dot-Matrix
Bedienelemente	4 Tasten
Schutzart	
– lose	IP 20
– eingebaut im Sensor ohne Deckel	IP 40
Werkstoffe	
– Gehäuse	ABS
– Sichtfenster	Polyesterfolie

Spannungsversorgung

Betriebsspannung	
– Nicht-Ex-Gerät	14 … 36 V DC
– EEx-ia-Gerät	14 … 30 V DC
– EEx-d-ia-Gerät	20 … 36 V DC

[6] Für SIL-Applikationen nicht geeignet.
[7] Geprüft nach den Richtlinien des Germanischen Lloyd, GL-Kennlinie 2.

MAN 1000106666 Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Betriebsspannung mit beleuchtetem Anzeige- und Bedienmodul

Nicht-Ex-Gerät	20 … 36 V DC
EEx-ia-Gerät	20 … 30 V DC
EEx-d-ia-Gerät	20 … 36 V DC

Zulässige Restwelligkeit

< 100 Hz	U_{ss} < 1 V
100 Hz … 10 kHz	U_{ss} < 10 mV

Bürde	siehe Diagramm

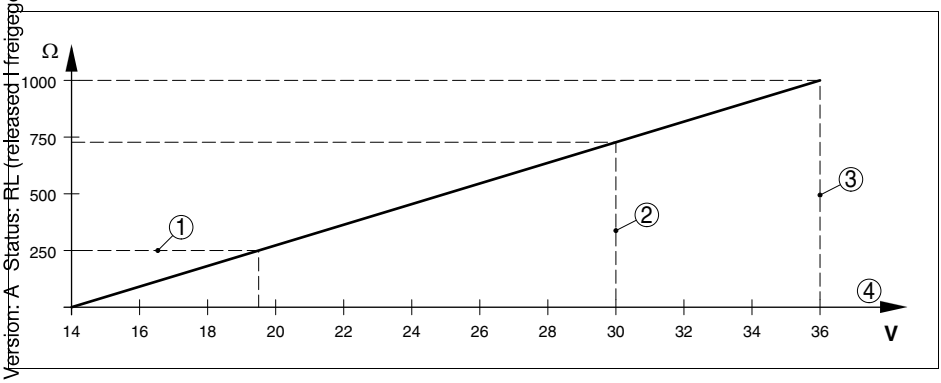


Abb. 20: Spannungsdiagramm

① HART-Bürde
② Spannungsgrenze EEx-ia-Gerät
③ Spannungsgrenze Nicht-Ex-/Ex-d-Gerät
④ Betriebsspannung

MAN 1000012668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) | printed: 23.04.2009

Elektrische Schutzmaßnahmen

Schutzart	IP 66/IP 67
Überspannungskategorie	III
Schutzklasse	II

Funktionale Sicherheit (SIL)

Funktionale Sicherheit nach IEC 61508/IEC 61511

– Einkanalige Architektur (1oo1D)	bis SIL2
– Zweikanalige diversitär redundante Architektur (1oo2D)	bis SIL3

32066-DE-081114

Zulassungen[8)9)]

ATEX ia	ATEX II 1G, 1/2G, 2G EEx ia IIC T6; ATEX II 1G, 1/2G, 2G EEx ia IIC T5+ATEX II 1/2D IP6X T6
ATEX D	ATEX II 1/2 D IP6X T
ATEX ia + D	ATEX II 1G, 1/2G, 2G EEx ia IIC T5+ATEX II 1/2D IP6X T6
IEC ia	IEC Ex ia IIC T6
Sonstige	WHG

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

8) Abweichende Daten bei Ex-Anwendungen: siehe separate Sicherheitshinweise.
9) Je nach Bestellspezifikation.

32066-DE-081114

10.2 Maße

Gehäuse

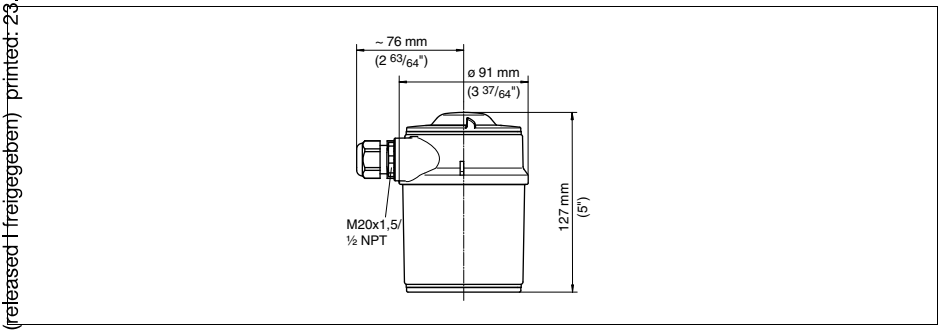
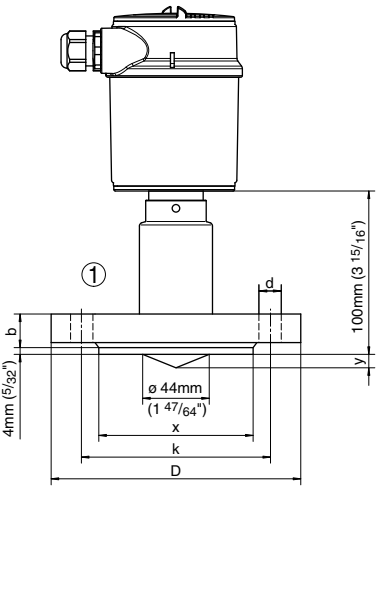


Abb. 21: Gehäuse

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

LEVEL TRANSMITTER 8138 - Flanschausführung



mm	D	b	k	d	x	y
DN 50 PN 40	165	20	125	4xø18	102	8
DN 80 PN 40	200	24	160	8xø18	138	14
DN 100 PN 16	220	20	180	8xø18	158	14
DN 150 PN 16	285	22	240	8xø22	212	14
2" 150 lb	152,4	19,1	120,7	4xø19,1	91,9	8
3" 150 lb	190,5	23,9	152,4	4xø19,1	127	14
4" 150 lb	228,6	23,9	190,5	8xø19,1	157,2	14
6" 150 lb	279,4	25,4	241,3	8xø22,4	215,9	14

inch	D	b	k	d	x	y
DN 50 PN 40	6 1/2"	25/32"	4 59/64"	4xø45/64"	4 1/64"	5/16"
DN 80 PN 40	7 7/8"	15/16"	6 19/64"	8xø45/64"	5 7/16"	35/64"
DN 100 PN 16	8 21/32"	25/32"	7 3/32"	8xø45/64"	6 7/32"	35/64"
DN 150 PN 16	11 7/32"	55/64"	9 29/64"	8xø55/64"	8 11/32"	35/64"
2" 150 lb	6"	3/4"	4 3/4"	4xø3/4"	3 5/8"	5/16"
3" 150 lb	7 1/2"	15/16"	6"	4xø3/4"	5"	35/64"
4" 150 lb	9"	15/16"	7 1/2"	8xø3/4"	6 3/16"	35/64"
6" 150 lb	11"	1"	9 1/2"	8xø7/8"	8 1/2"	35/64"

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

Abb. 22: LEVEL TRANSMITTER 8138 - Flanschausführung

1 DN 50, 2"
2 DN 80 … DN 150, 3" … 6"
d Durchmesser und Anzahl der Bohrungen im Flansch

32066-DE-081114

LEVEL TRANSMITTER 8138 - aseptischer Anschluss 1

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

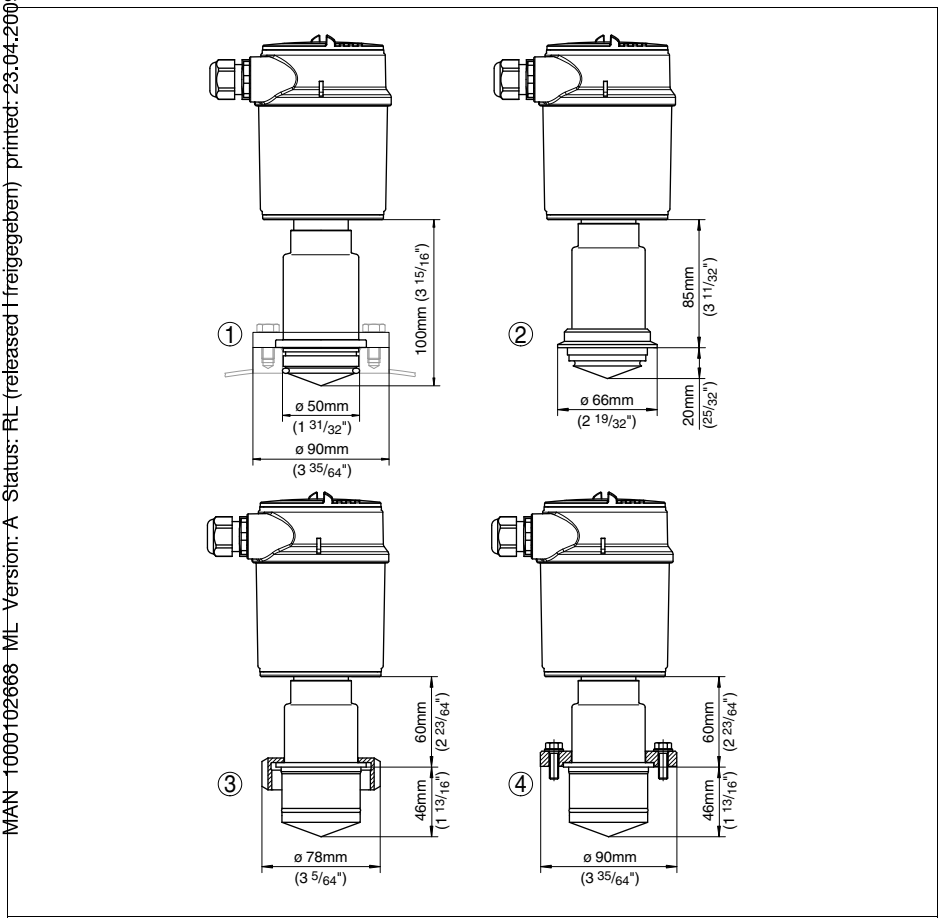
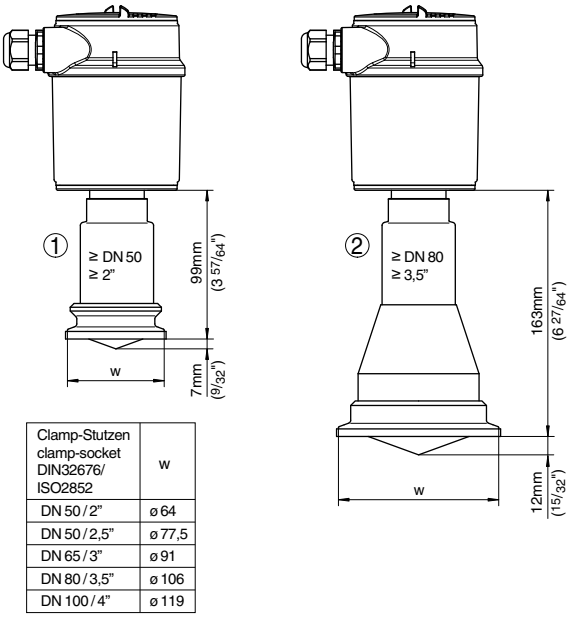


Abb. 23: LEVEL TRANSMITTER 8138 - aseptischer Anschluss 1

1 *NeumoBiocontrol*
2 *Tuchenhagen Varivent DN 25*
3 *Aseptischer Anschluss LA*
4 *Aseptischer Anschluss LB*

LEVEL TRANSMITTER 8138 - aseptischer Anschluss 2



Clamp-Stutzen clamp-socket DIN32676/ ISO2852	w
DN 50 / 2”	ø 64
DN 50 / 2,5”	ø 77,5
DN 65 / 3”	ø 91
DN 80 / 3,5”	ø 106
DN 100 / 4”	ø 119

Abb. 24: LEVEL TRANSMITTER 8138 - aseptischer Anschluss 2

1 Tri-Clamp DN 50, 2", 2½", DN 65, 3"
2 Tri-Clamp DN 80, 3½", DN 100, 4"

MAN 1000010668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-DE-081114

LEVEL TRANSMITTER 8138 - aseptischer Anschluss 3

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

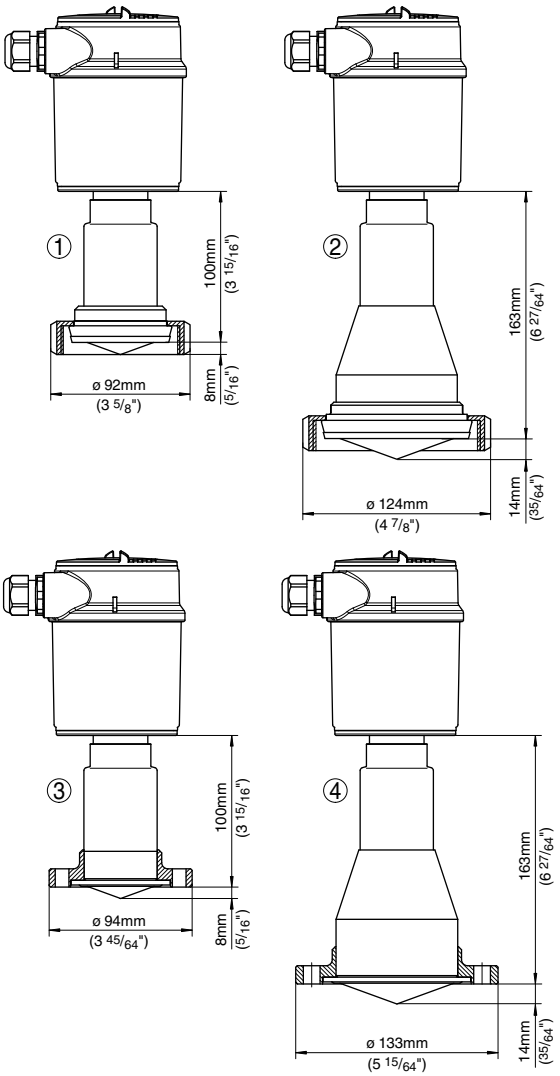


Abb. 25: LEVEL TRANSMITTER 8138 - aseptischer Anschluss 3

1 Rohrverschraubung DIN 11851, DN 50, 2" und 3"
2 Rohrverschraubung DIN 11851, DN 80, 4"
3 Rohrverschraubung DIN 11864-2, DN 50
4 Rohrverschraubung DIN 11864-2, DN 80

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

LEVEL TRANSMITTER 8138 - aseptischer Anschluss 4

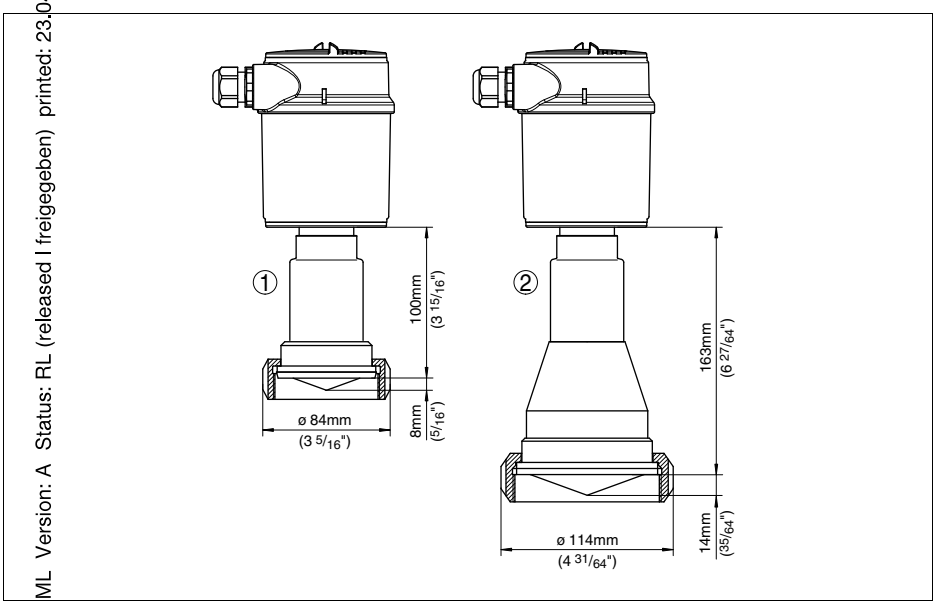


Abb. 26: LEVEL TRANSMITTER 8138 - aseptischer Anschluss 4

1 Clamp DN 51
2 Clamp DN 76

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

32066-DE-081114

MAN 1000102668 ML Version: A Status: RL (released | freigegeben) printed: 23.04.2009

The smart choice
of Fluid Control Systems
www.buerkert.com

bürkert
FLUID CONTROL SYSTEMS

Technische Änderungen vorbehalten

32066-DE-081114